

# SISTEMI DIGITALI



# Lezioni

Come sempre:

- Martedì 1230
- Mercoledì 1230
- Giovedì 1230
  
- Lezioni «interattive»
  - Fate domande in aula / nel forum
  - In differita [sandro.savino@dei.unipd.it](mailto:sandro.savino@dei.unipd.it)  
[sandro.savino@unipd.it](mailto:sandro.savino@unipd.it)



**Prof. Savino**  
(al radiotelescopio di Arecibo)

# Dove andremo

Algorithms
Programming Languages
Operating Systems
Instruction Set Architecture
Microarchitecture
Register Transfers
Logic Gates
Transistor Circuits



- Argomenti delle prossime settimane (cap 8-12):
- Datapath e ALU
  - Opcode e Control word
  - L'uso delle memorie
  - Input e Output
  - Argomenti avanzati (es. pipeline)
  - Esercizi

Argomenti degli ultimi mesi

# Dove andremo

CPU e Datapath	Microoperazioni	ISA
Esercizi	Memorie	Cache
Esercizi	Memorie / Extra	IO
IO	Esercizi	Esercizi / Extra

Cap 8

Cap 7

Cap 12

Cap 9

Cap 10

Cap 11

# Architettura di un elaboratore

Datapath e Arithmetic/Logic Unit (ALU)

**Sandro Savino** ([sandro.savino@dei.unipd.it](mailto:sandro.savino@dei.unipd.it))

Department of Information Engineering, University of Padova

## Argomenti:

- Programmazione in hardware/software
- Struttura di un elaboratore elementare
- Progettazione di una ALU

## Materiale:

- Capitolo 8



# DOMANDE

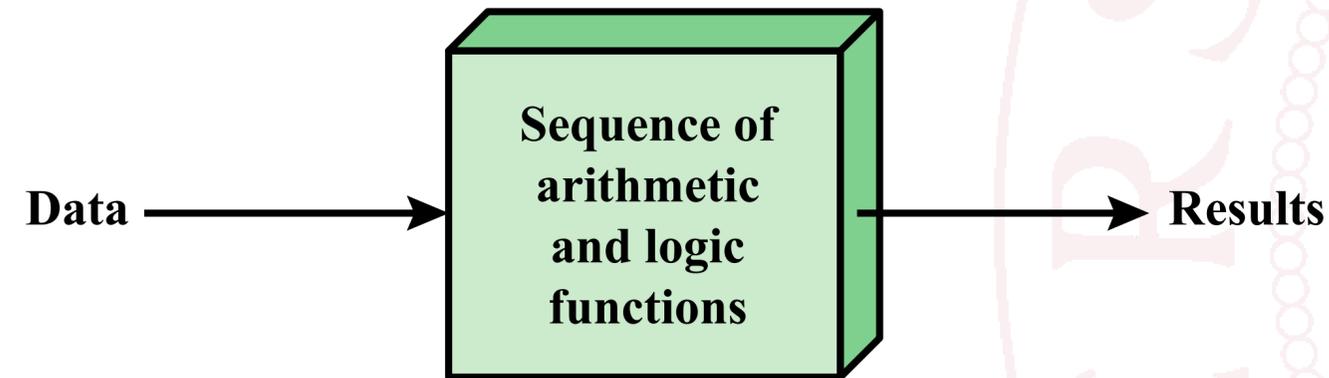
- A cosa serve questo corso?
- A capire come funzionano / come costruire un sistema digitale
- A cosa serve un sistema digitale?
- A fare quello che vogliamo noi!
- Come si fa a convincere un sistema digitale a fare quello che vogliamo noi?
- Con la programmazione ...

# Programmazione in hardware e software

Come si implementa un programma?

## Programmazione in hardware (hardwired programming)

- Esiste un insieme di componenti logiche base (and, or, multiplexer, ROM,...)
- Un programma è un opportuno circuito costituito da questi elementi
- I dati di input vengono processati dal circuito per produrre il risultato di output



# Programmazione in hardware

## PRO

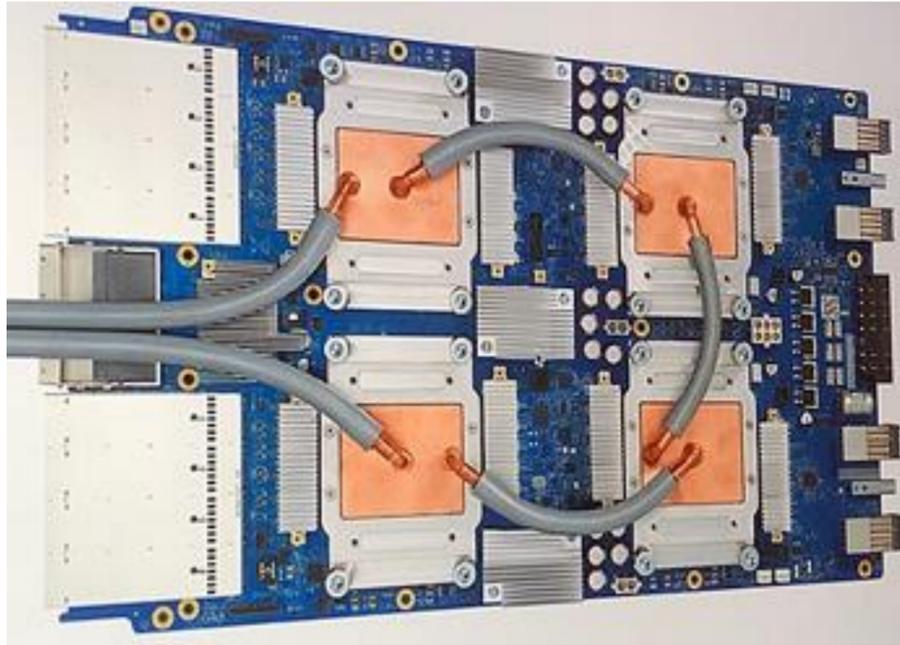
- Permette di implementare un programma con area del circuito minima
- Esecuzione veloce
- Risparmio energetico

## CONTRO

- Il programma non può essere modificato
- Costo di implementazione
- Approccio specifico e non generale

# Esempi di programmazione in hardware

- Questa tecnica è attualmente molto usata per accelerare l'esecuzione di problemi di machine learning



Google Tensor Processing Unit

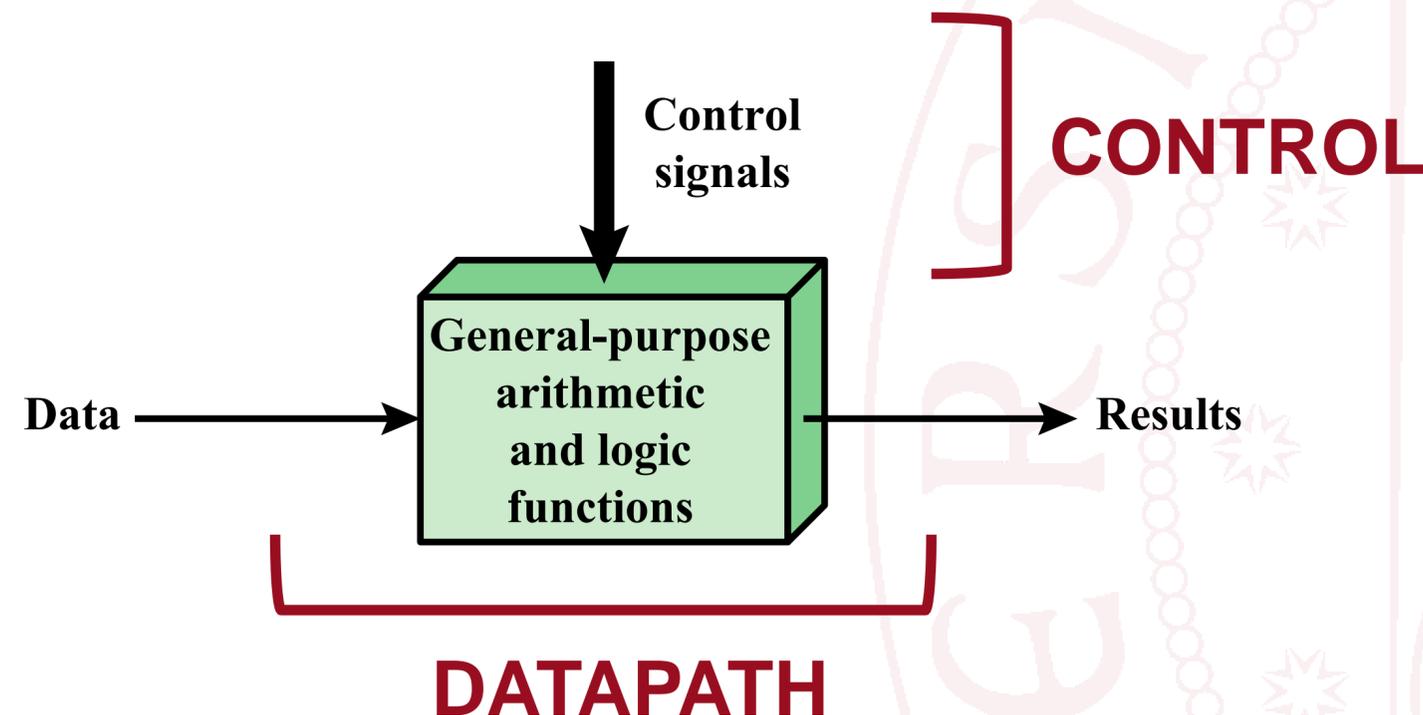


Nvidia Quadro Volta

# Programmazione in software

## Programmazione in software:

- Una famiglia di funzioni logiche e aritmetiche è implementata in hardware
- Dei **segnali di controllo** indicano quali funzioni, e in che ordine, attivare sui dati di input
- Si possono implementare più funzioni variando i segnali di controllo (HW general purpose)



# Programmazione in software

## PRO

- Il programma può essere modificato
- Costo di implementazione di un programma ridotto
- Universalità

## CONTRO

- Minor efficienza di calcolo
- Circuiti più estesi e costosi
- Maggior consumo energetico



# Confronto

Programmazione in hardware



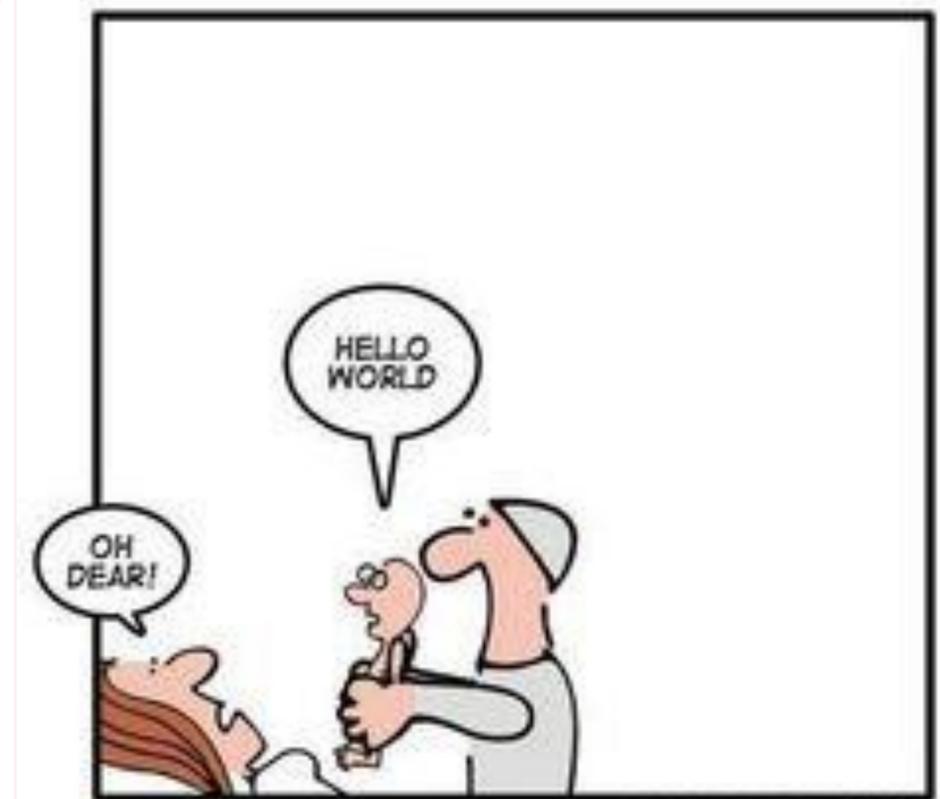
Programmazione in software



# Struttura di un elaboratore

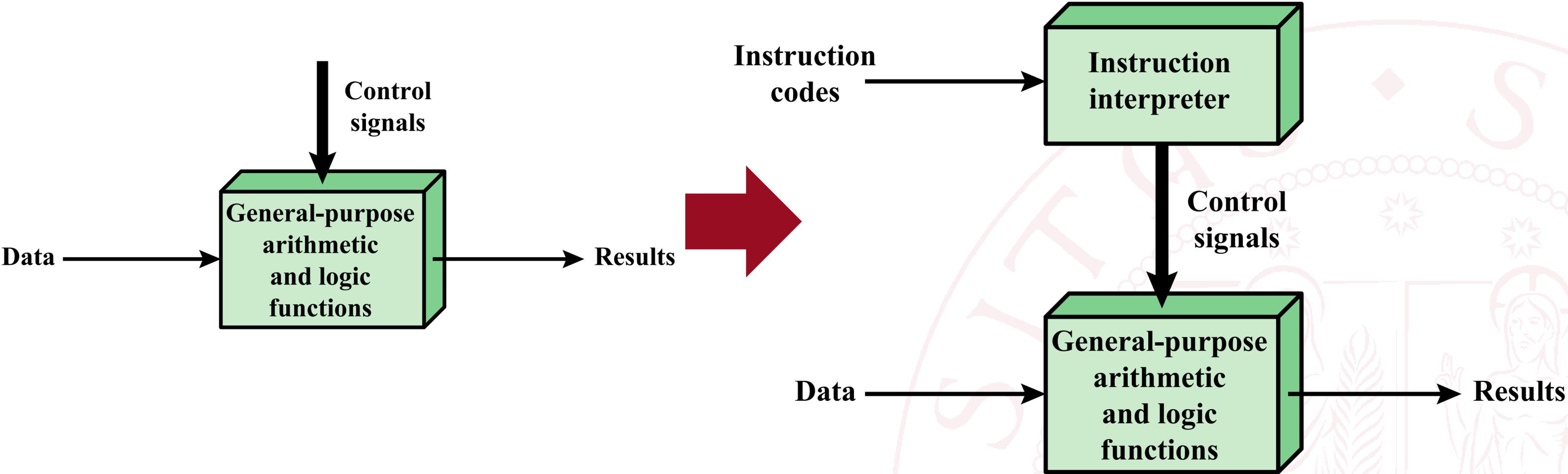
Come definire i segnali di controllo?

- Si assegna un **codice** univoco ad ogni possibile sequenza di segnali
- Si aggiunge una componente hardware per tradurre questi codici in segnali
- Ogni codice denota un'**istruzione** che determina in modo univoco i segnali da attivare
- Un programma è definito dalla sequenza di istruzioni/codici (**software**)



A GEEK IS BORN

# Un sistema per la programmazione in software



# Un sistema per la programmazione in software: CPU

CPU

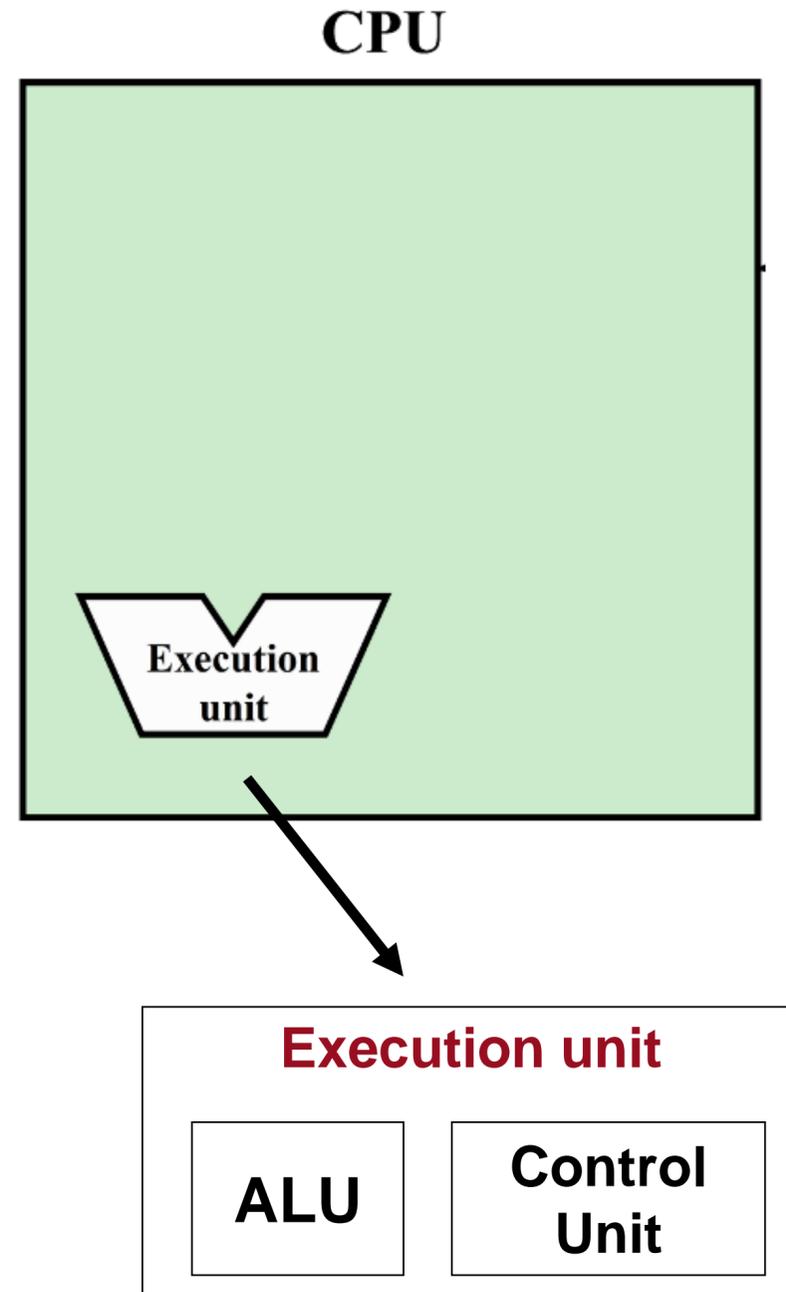


Serve un modulo per interpretare ed eseguire le istruzioni

Il modulo è chiamato

**Central Processing Unit (CPU)**

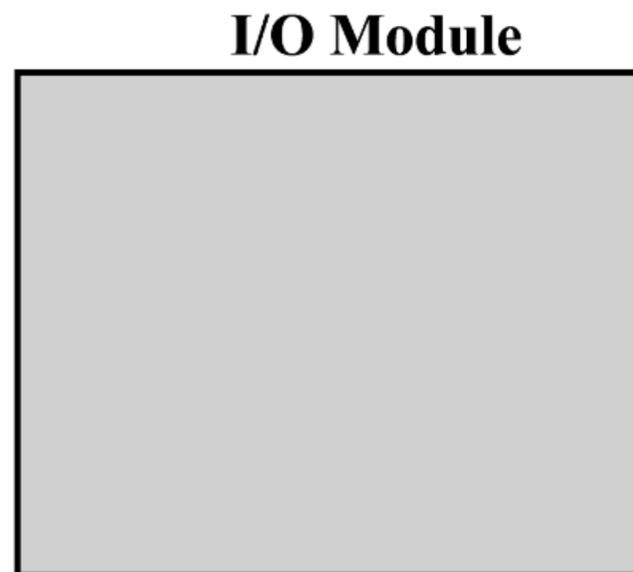
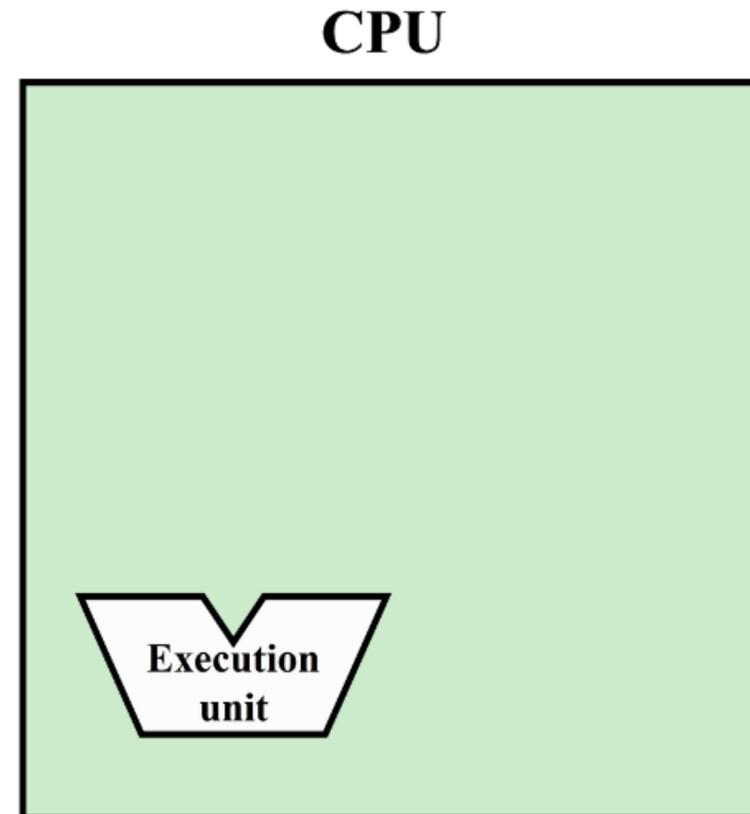
# Un sistema per la programmazione in software: CPU



L'unità di esecuzione contiene delle unità per:

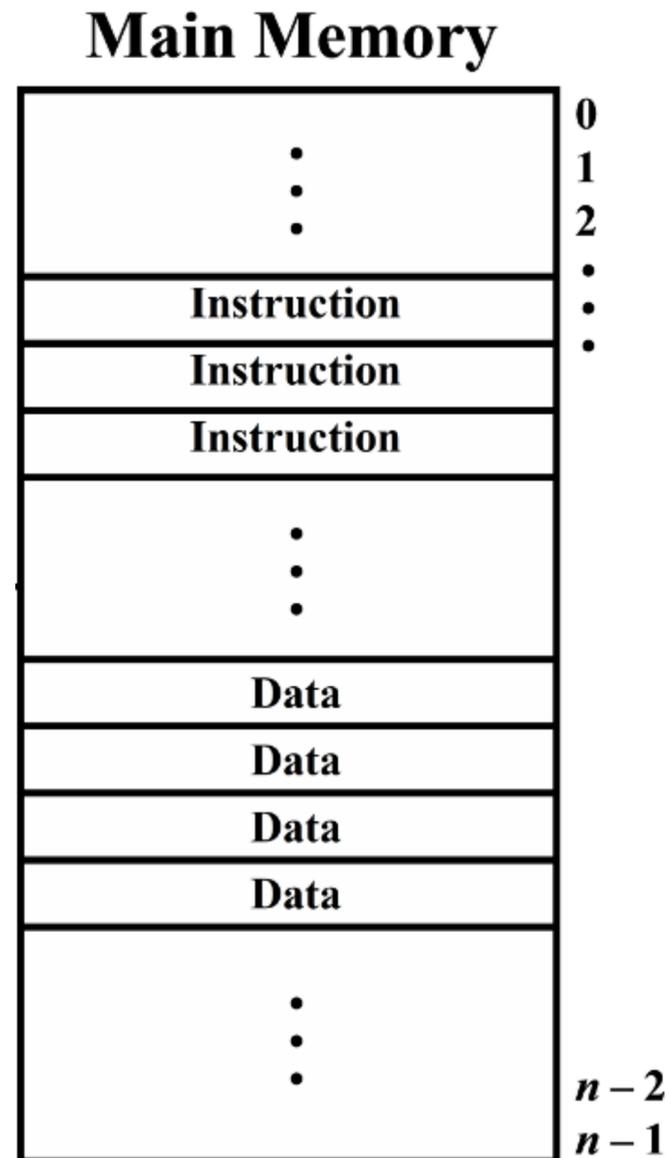
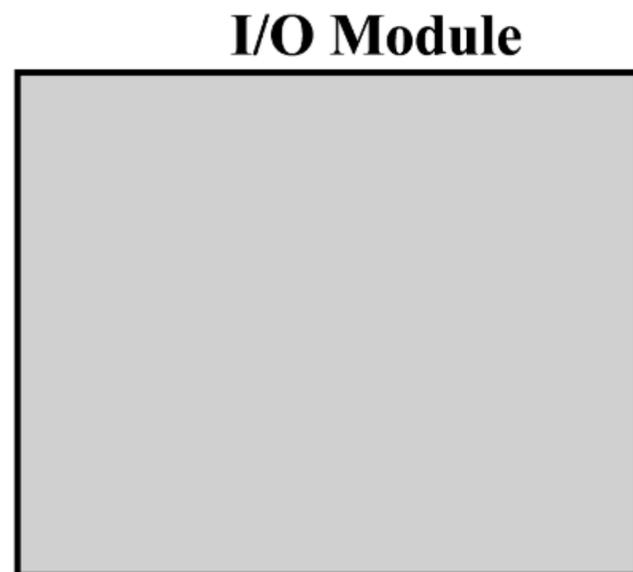
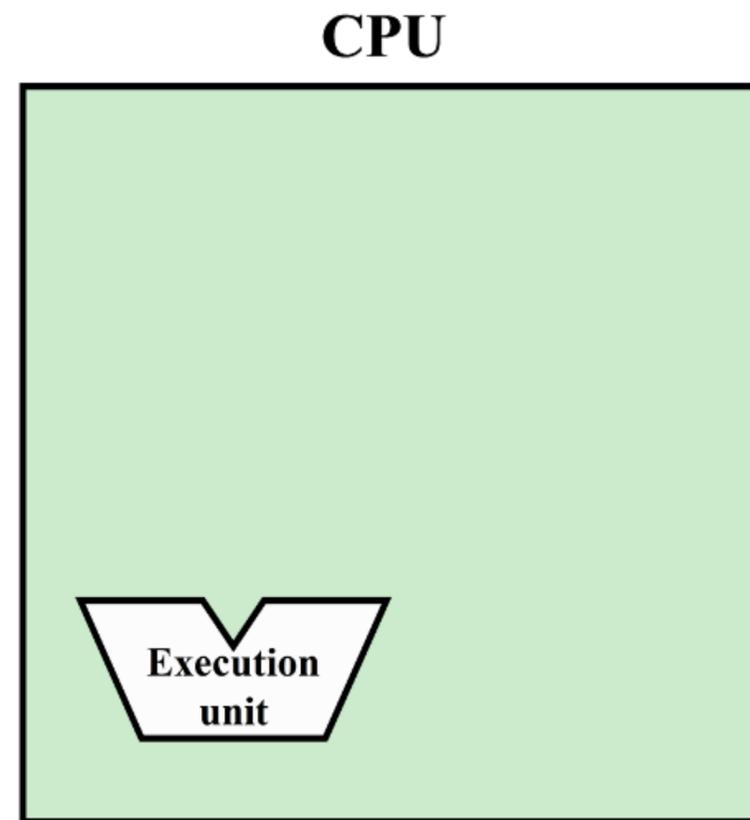
- Arithmetic and Logic Unit (ALU)
- Unità di controllo

# Un sistema per la programmazione in software: I/O



Serve un **modulo input/output** (I/O) per immettere l'input (dati e software) ed emettere l'output (risultato)

# Un sistema per la programmazione in software: memoria

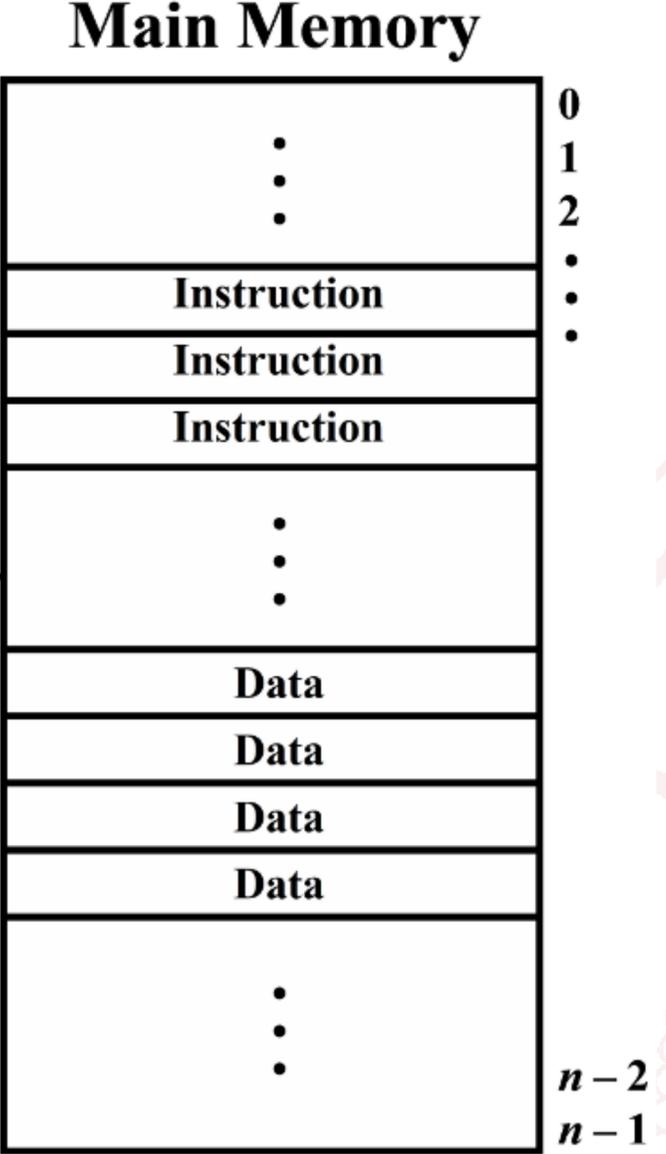
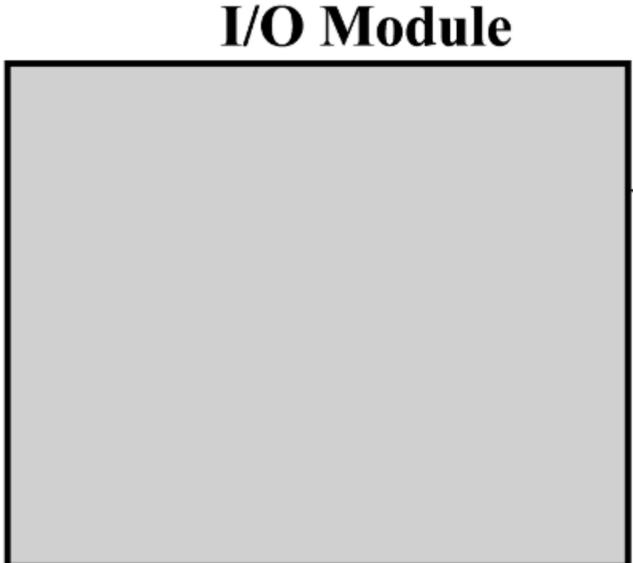
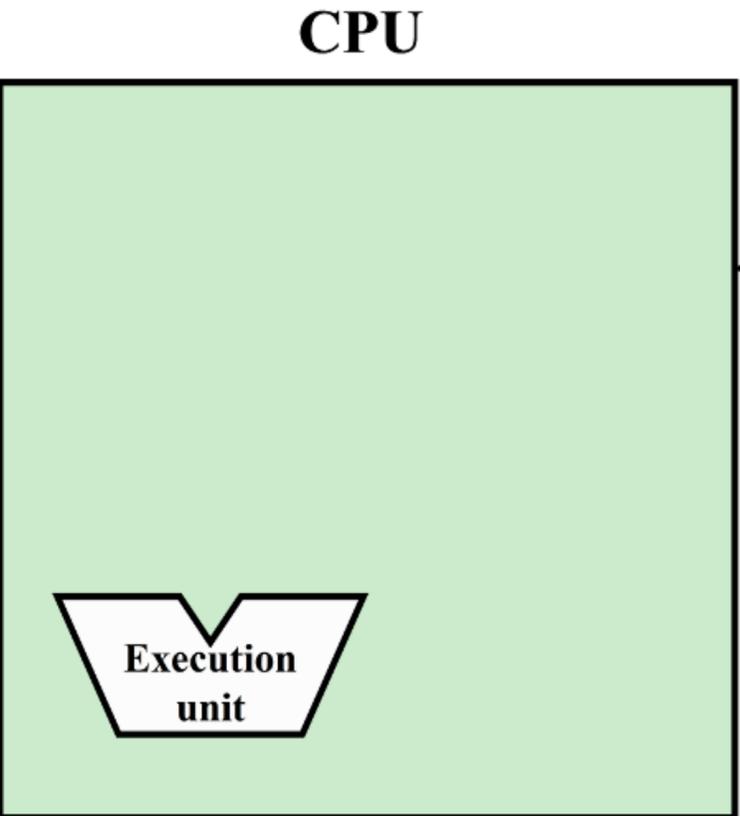


Serve una **memoria** per salvare:

- Istruzioni
- Dati di input
- Dati temporanei

La memoria permette di accedere a dati/istruzioni durante l'esecuzione

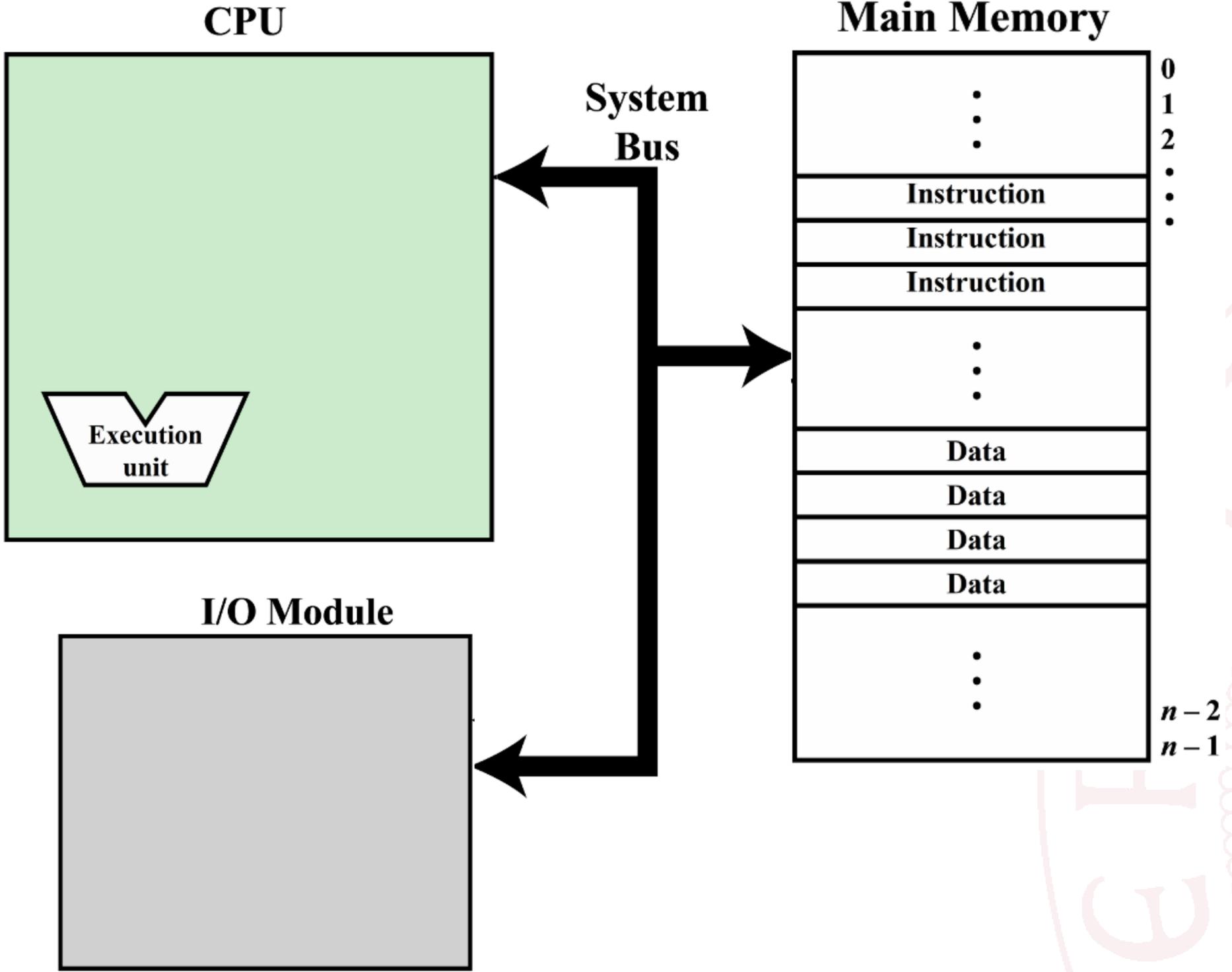
# Un sistema per la programmazione in software: memoria (2)



La memoria è divisa in **locazioni**

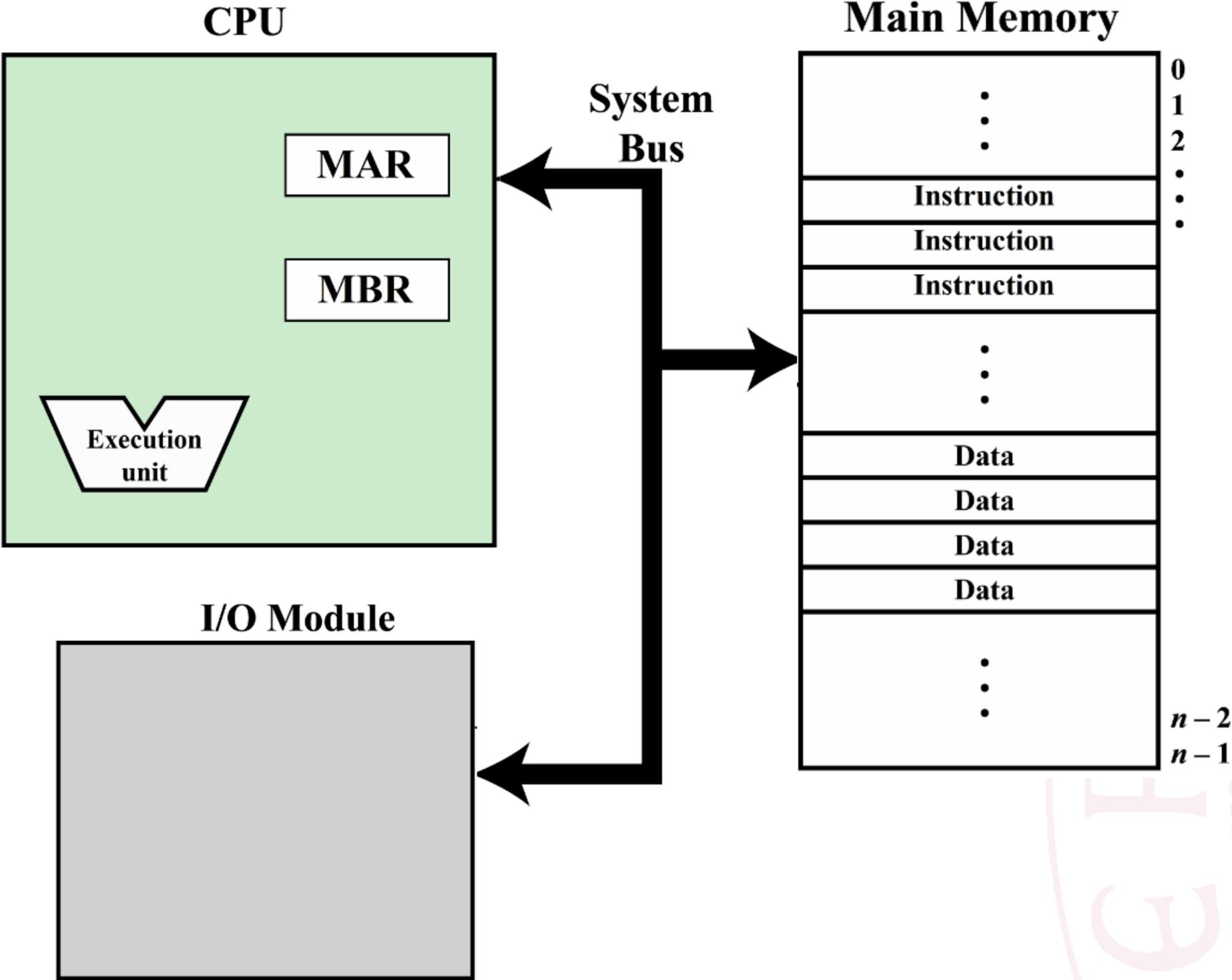
Ogni locazioni è accessibile tramite un **indirizzo**

# Un sistema per la programmazione in software: bus



Serve un **bus** per connettere i vari moduli

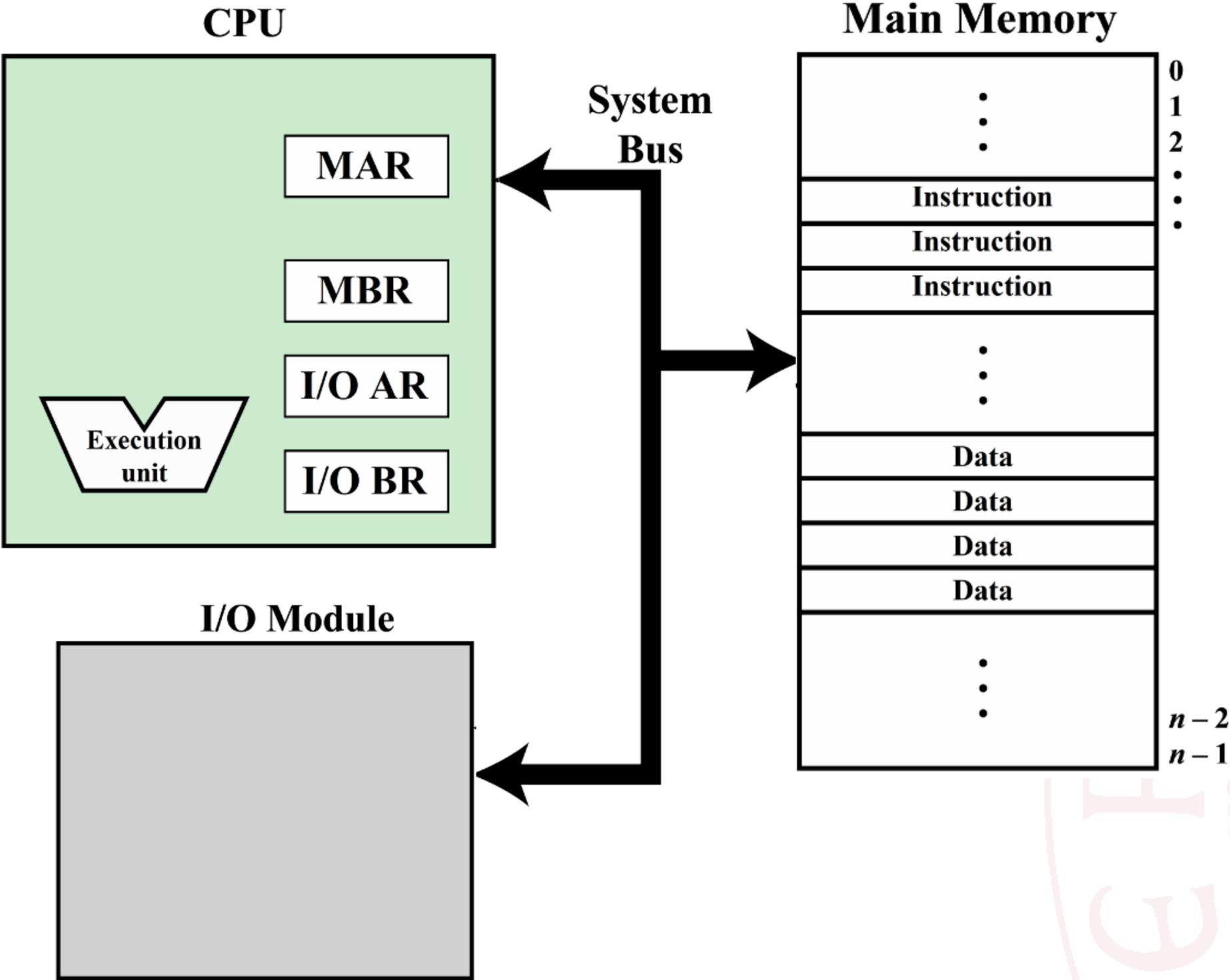
# CPU e memoria



La CPU legge o scrive dati/istruzioni in memoria tramite due registri:

- **MAR**: memory address register **DOVE?**
- **MBR**: memory buffer register **COSA?**

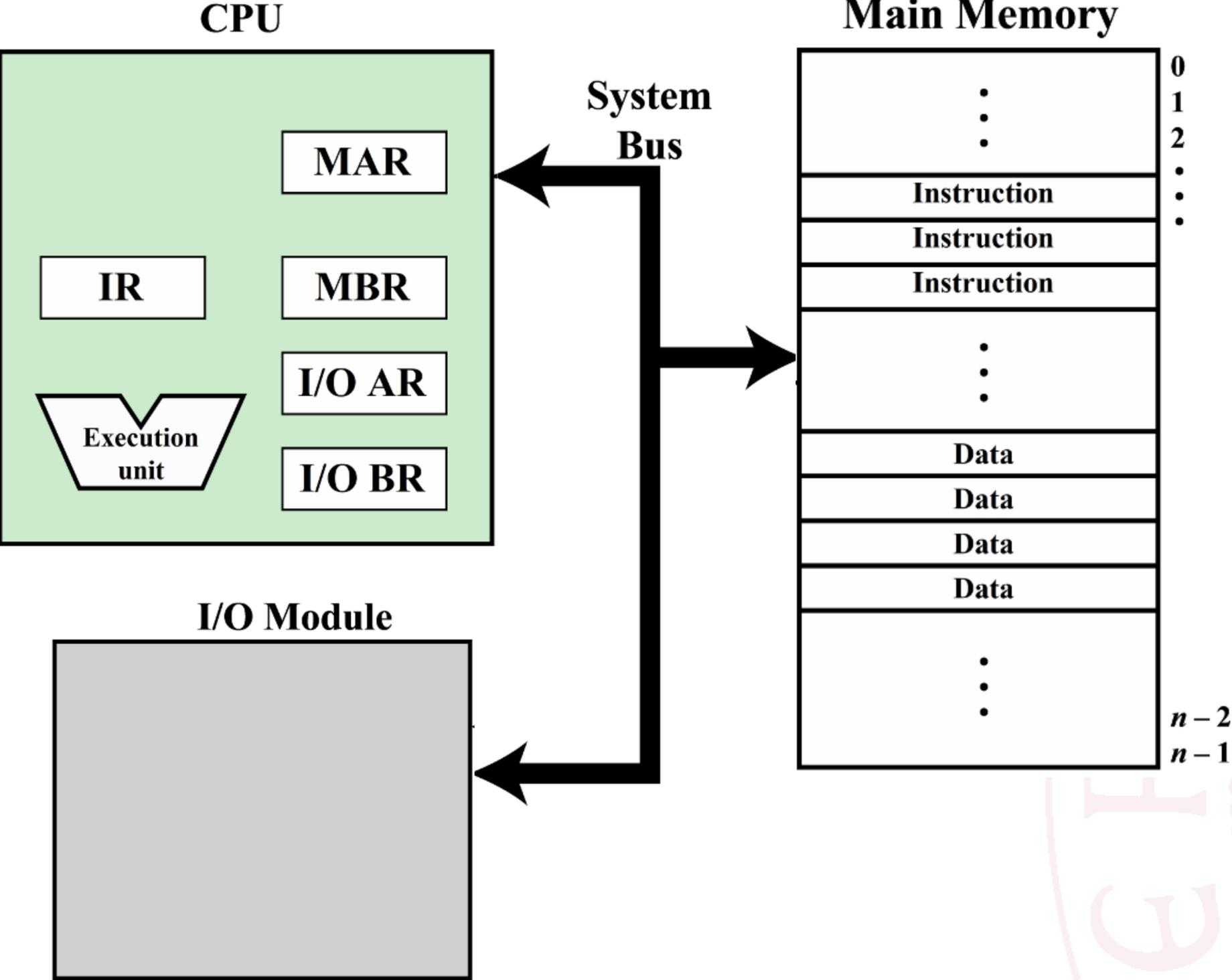
# CPU e I/O



La CPU legge o scrive dati dall'I/O tramite due registri:

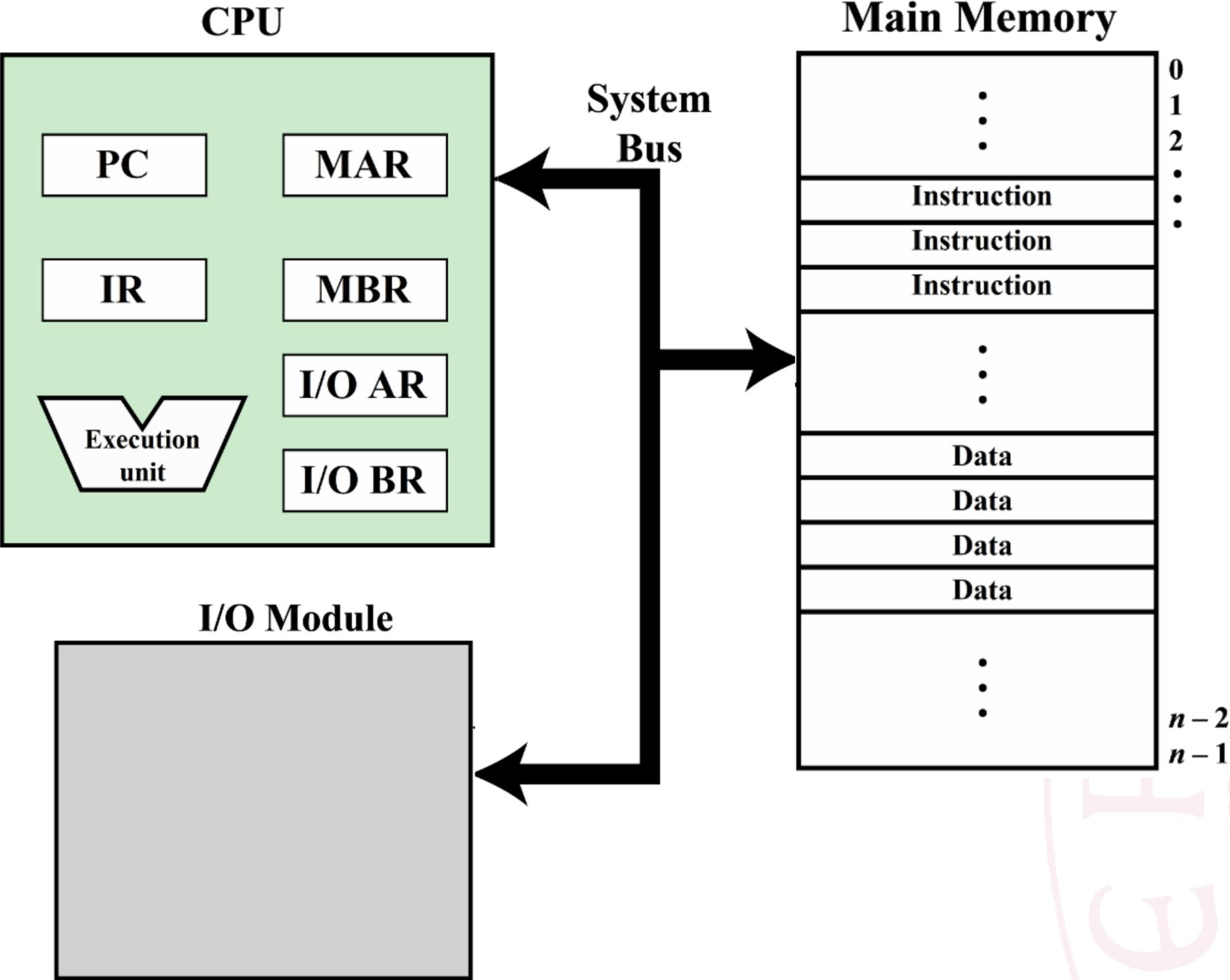
- **I/O AR**: I/O address register
- **I/O BR**: I/O buffer register

# CPU e istruzioni



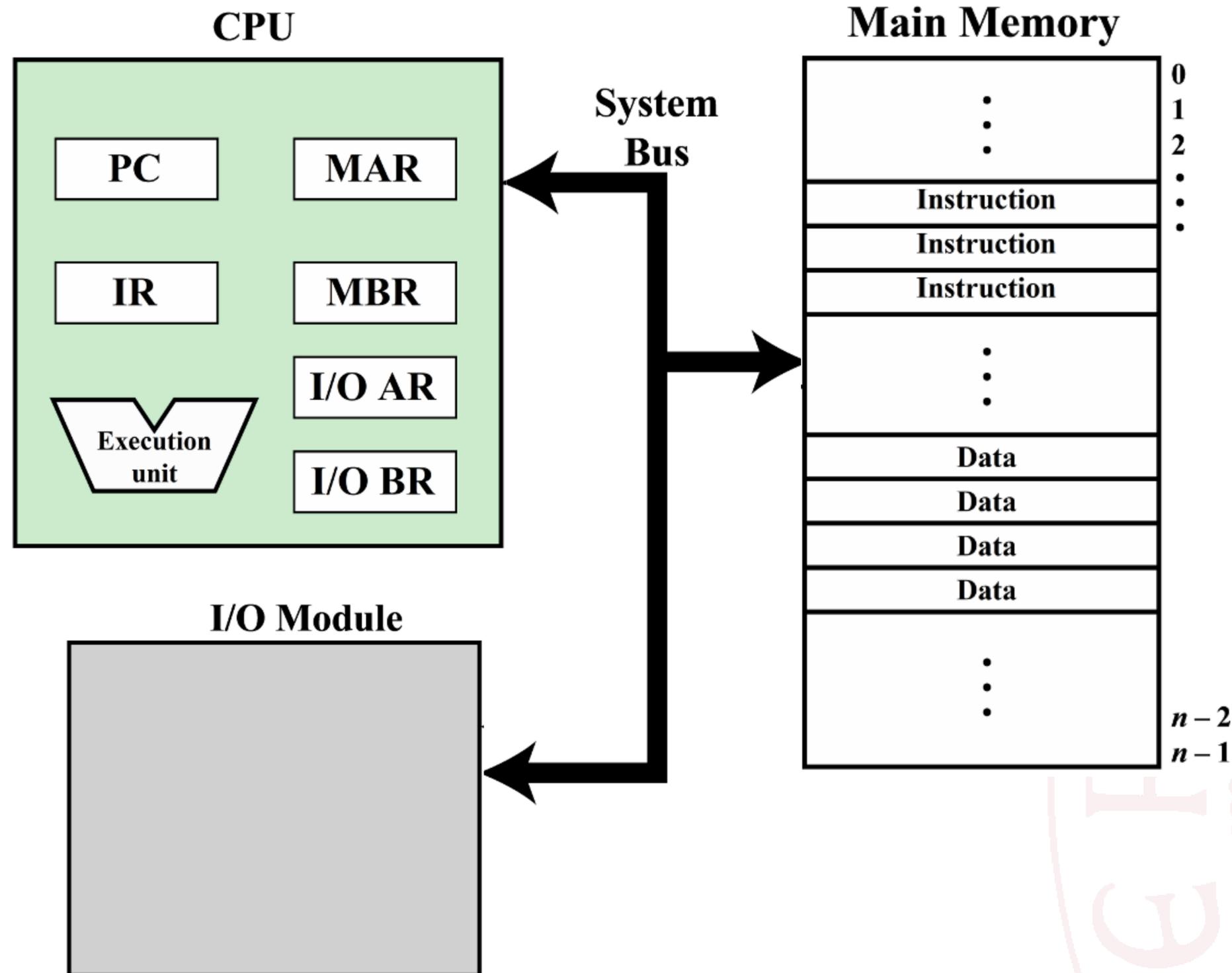
La CPU mantiene una copia locale dell'istruzione da eseguire nel **registro IR** (Instruction Register)

# CPU e istruzioni (2)



La CPU deve conoscere quale istruzione eseguire. Il registro **PC** (program counter) mantiene l'indirizzo in memoria della **prossima** istruzione da eseguire

# Architettura di von Neumann



- Dati e istruzioni condividono la stessa memoria
  - Concetto di **stored-program**, introdotto da von Neumann
  - Precedentemente il programma era salvato in hardware o su altri dispositivi
- Le locazioni di memoria possono contenere dati o istruzioni
- Un programma in memoria può essere modificato

# LOGIC AND COMPUTER DESIGN FUNDAMENTALS

FIFTH EDITION

M. Morris Mano  
California State University, Los Angeles

Charles R. Kime  
University of Wisconsin, Madison

Tom Martin  
Virginia Tech

PEARSON

Boston Columbus Indianapolis New York San Francisco Hoboken  
Amsterdam Cape Town Dubai London Madrid Milan Munich Paris Montreal Toronto  
Delhi Mexico City São Paulo Sydney Hong Kong Seoul Singapore Taipei Tokyo

# Una possibile realizzazione

## "morris"

# The Arithmetic/Logic Unit (ALU)

- La ALU è una rete combinatoria in grado di realizzare micro-operazioni aritmetiche e logiche

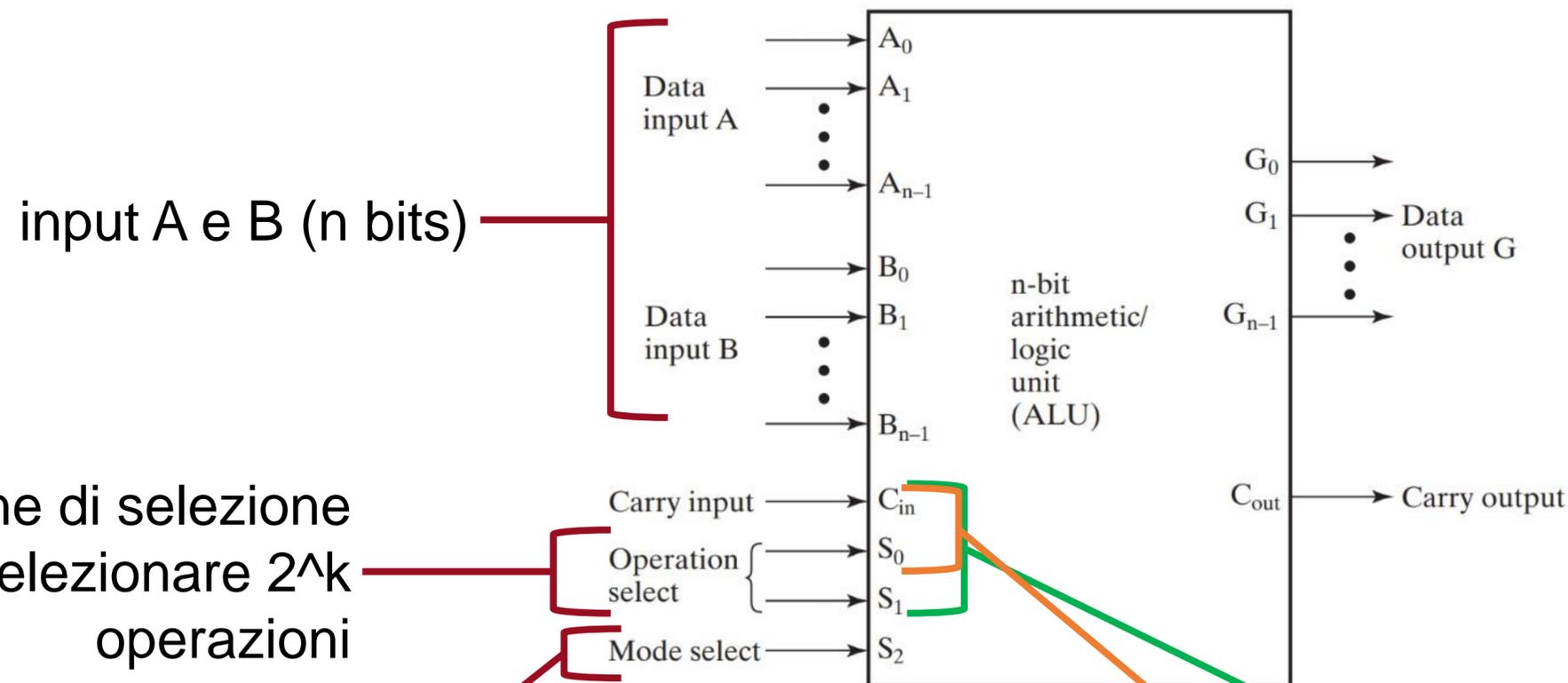


FIGURE 8-2 Symbol for an  $n$ -Bit ALU

input A e B (n bits)

Date k line di selezione è possibile selezionare  $2^k$  operazioni

Selezione fra modalità aritmetica o logica

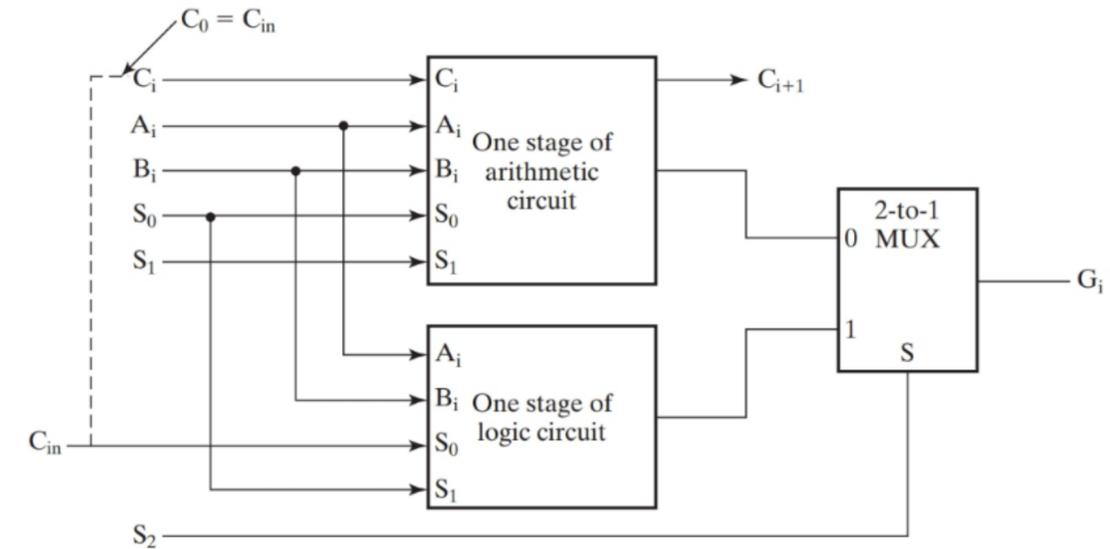
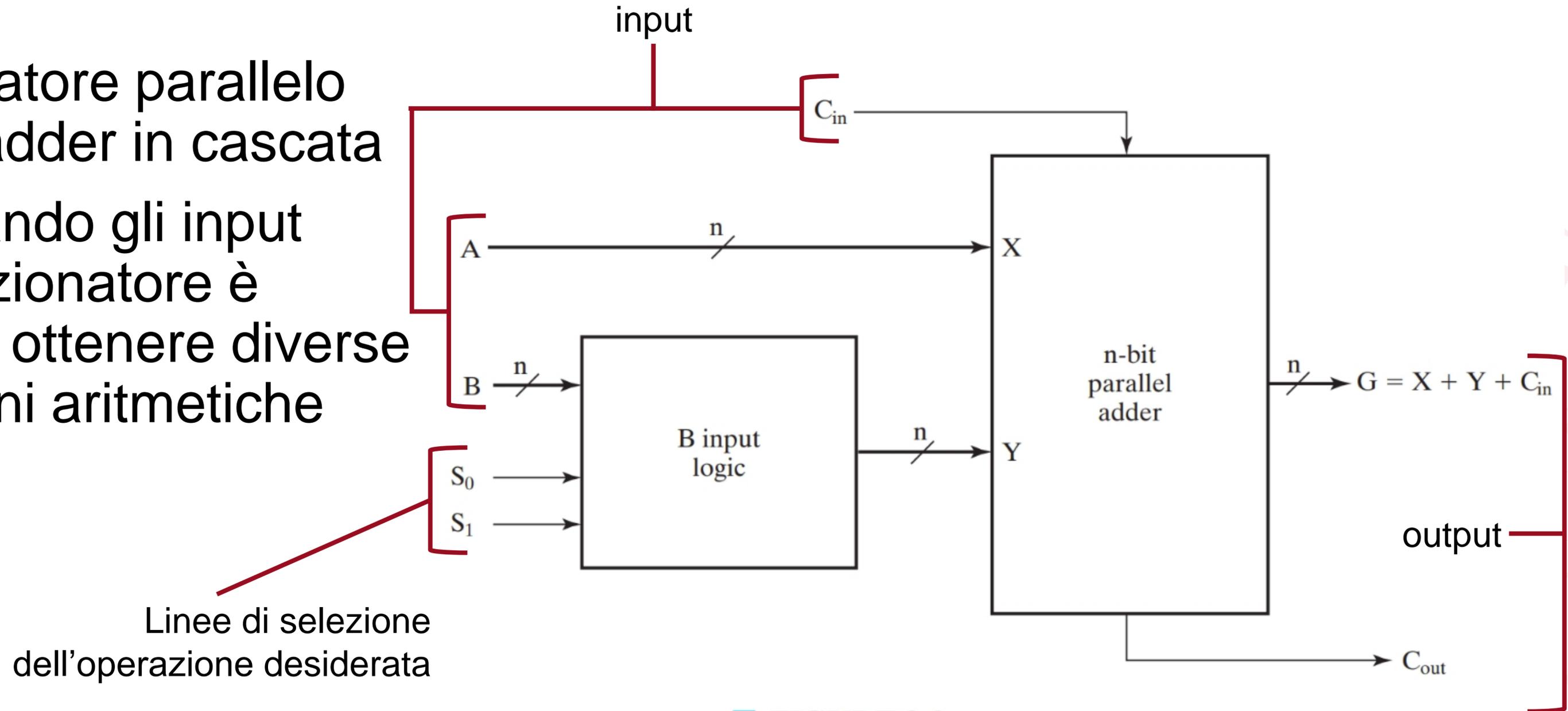


FIGURE 8-7 One Stage of ALU

8 operazioni aritmetiche ( $S_0, S_1, C_{in}$  e  $S_2=0$ )  
4 operazioni logiche ( $S_0, C_{in}$  e  $S_2=1$ )

# ALU: Circuito aritmetico

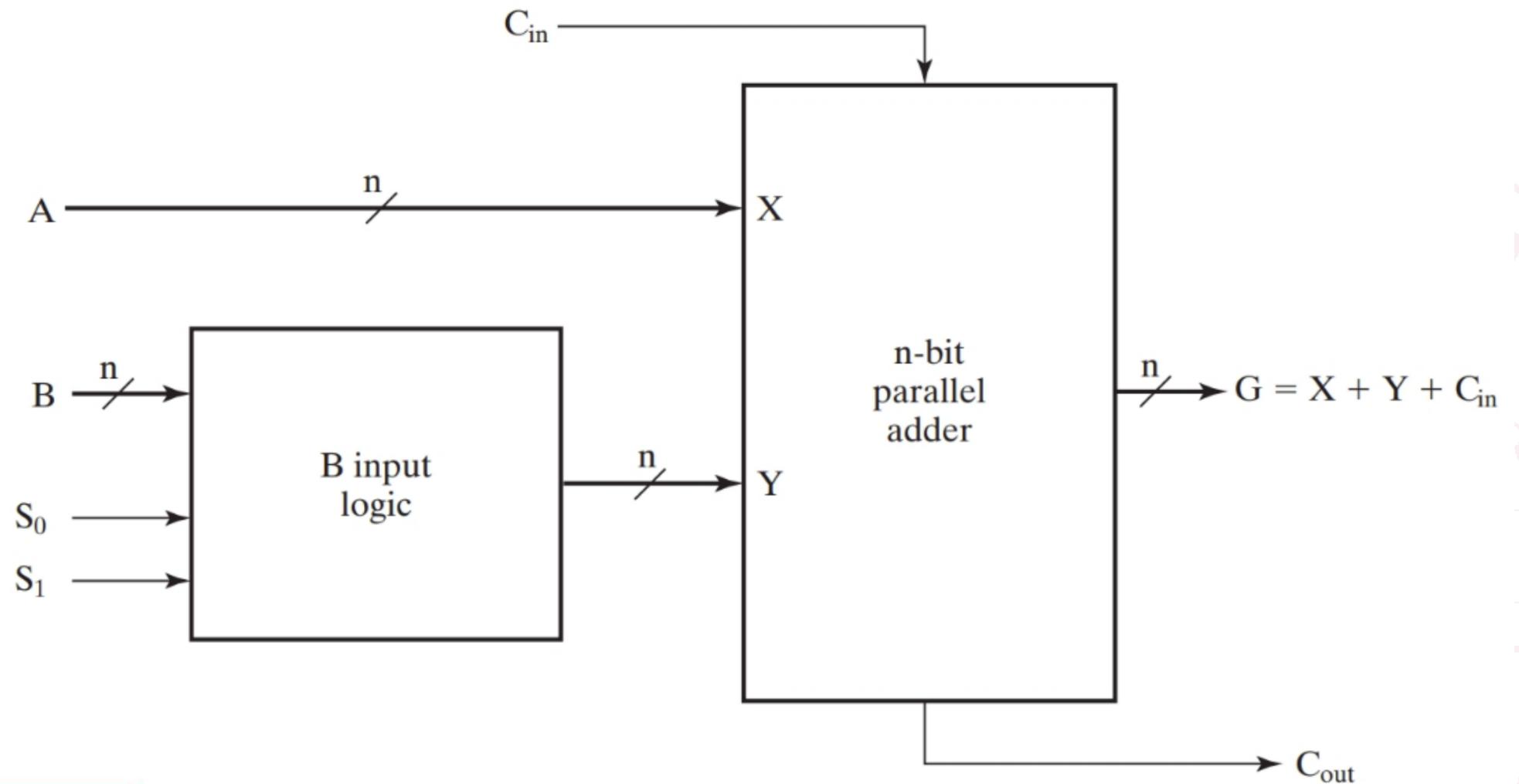
- Addizionatore parallelo con full-adder in cascata
- Controllando gli input dell'addizionatore è possibile ottenere diverse operazioni aritmetiche



□ **FIGURE 8-3**  
Block Diagram of an Arithmetic Circuit

# ALU: Circuito aritmetico (2)

- Addizionatore parallelo con full-adder in cascata
- Controllando gli input dell'addizionatore è possibile ottenere diverse operazioni aritmetiche



□ TABLE 8-1  
Function Table for Arithmetic Circuit

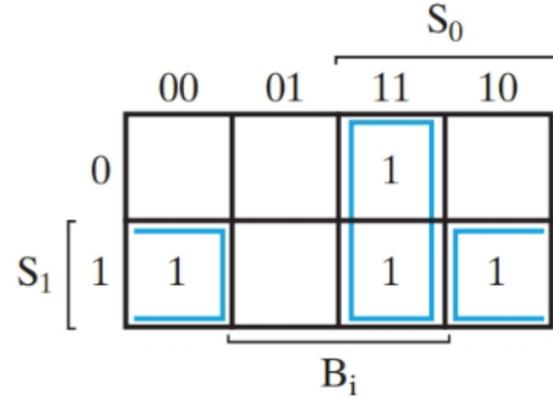
Select		Input	$G = (A + Y + C_{in})$	
$S_1$	$S_0$	Y	$C_{in} = 0$	$C_{in} = 1$
0	0	all 0s	$G = A$ (transfer)	$G = A + 1$ (increment)
0	1	B	$G = A + B$ (add)	$G = A + B + 1$
1	0	$\bar{B}$	$G = A + \bar{B}$	$G = A + \bar{B} + 1$ (subtract)
1	1	all 1s	$G = A - 1$ (decrement)	$G = A$ (transfer)

□ FIGURE 8-3  
Block Diagram of an Arithmetic Circuit

# ALU: Circuito aritmetico (3)

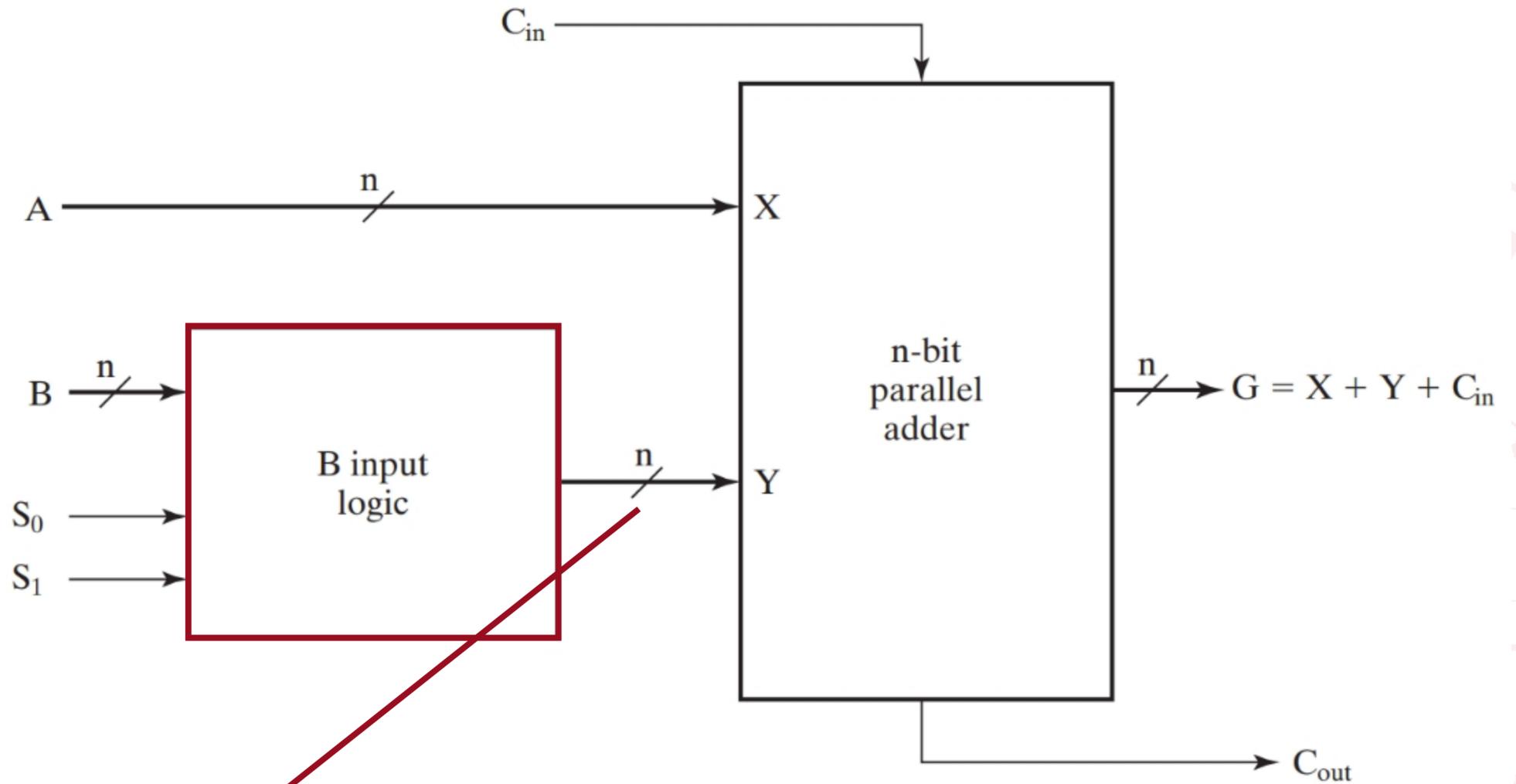
Inputs			Output
$S_1$	$S_0$	$B_i$	$Y_i$
0	0	0	0 $Y_i = 0$
0	0	1	0
0	1	0	0 $Y_i = B_i$
0	1	1	1
1	0	0	1 $Y_i = \overline{B_i}$
1	0	1	0
1	1	0	1 $Y_i = 1$
1	1	1	1

(a) Truth table



(b) Map simplification:  
 $Y_i = B_i S_0 + \overline{B_i} S_1$

**FIGURE 8-4**  
**B** Input Logic for One Stage of Arithmetic Circuit



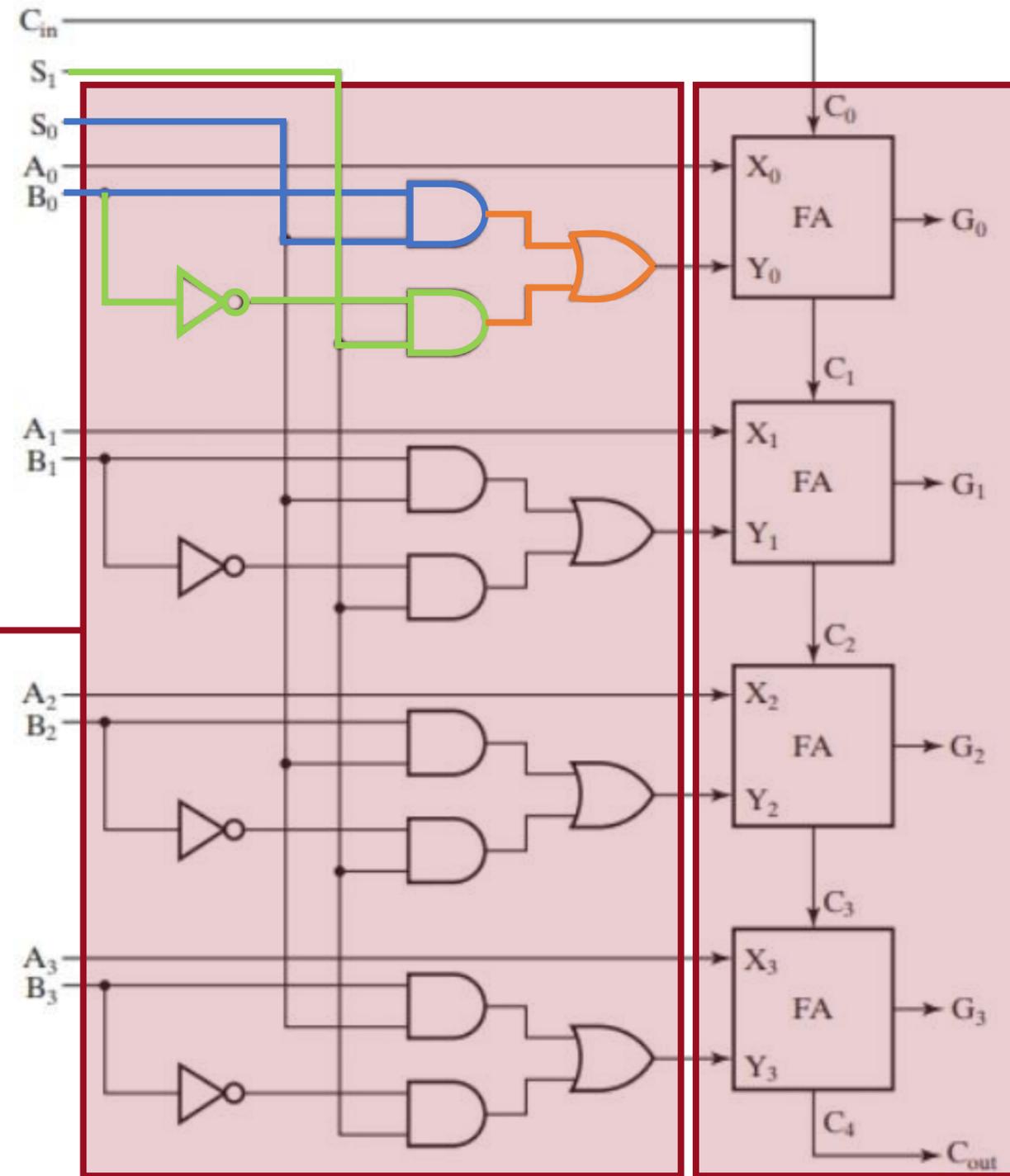
**FIGURE 8-3**  
 Block Diagram of an Arithmetic Circuit

$$Y_i = B_i S_0 + \overline{B_i} S_1$$

# ALU: Circuito aritmetico (4)

Input Logic  
(input: B, S0, S1  
output: Y)

$$Y_i = B_i S_0 \oplus \overline{B_i} S_1$$

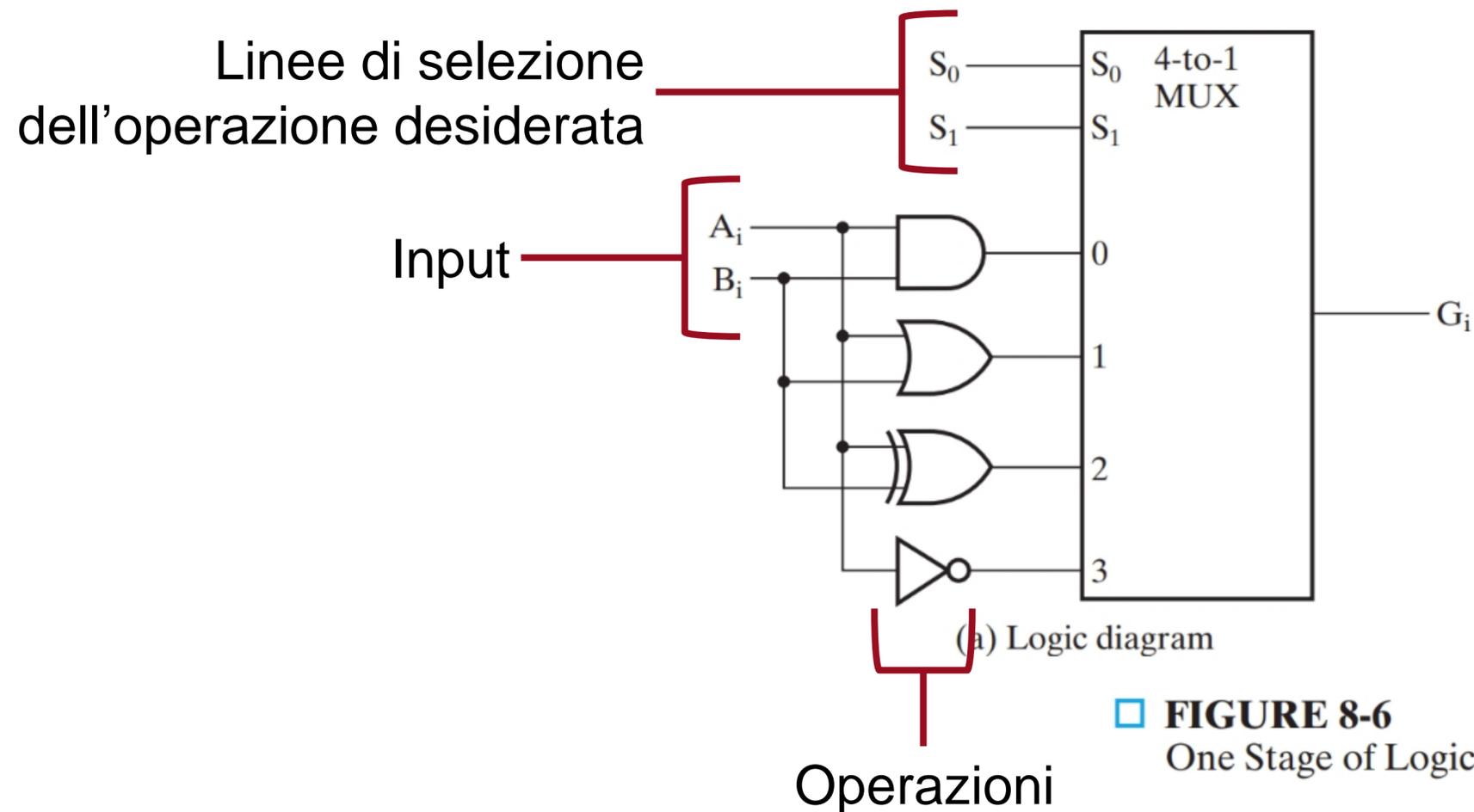


Parallel adder  
(input: A, Cin, Y  
output: G, Cout)

FIGURE 8-5  
Logic Diagram of a 4-Bit Arithmetic Circuit

# ALU: Circuito logico

- Manipola gli operandi permettendo operazioni bitwise
- Quattro operazioni comuni: AND, OR, XOR e NOT
- Altre operazioni più complesse possono essere implementate a partire da queste



$S_1$	$S_0$	Output	Operation
0	0	$G = A \wedge B$	AND
0	1	$G = A \vee B$	OR
1	0	$G = A \oplus B$	XOR
1	1	$G = \overline{A}$	NOT

(b) Function table

□ **FIGURE 8-6**  
One Stage of Logic Circuit

# ALU: Arithmetic/Logic Unit

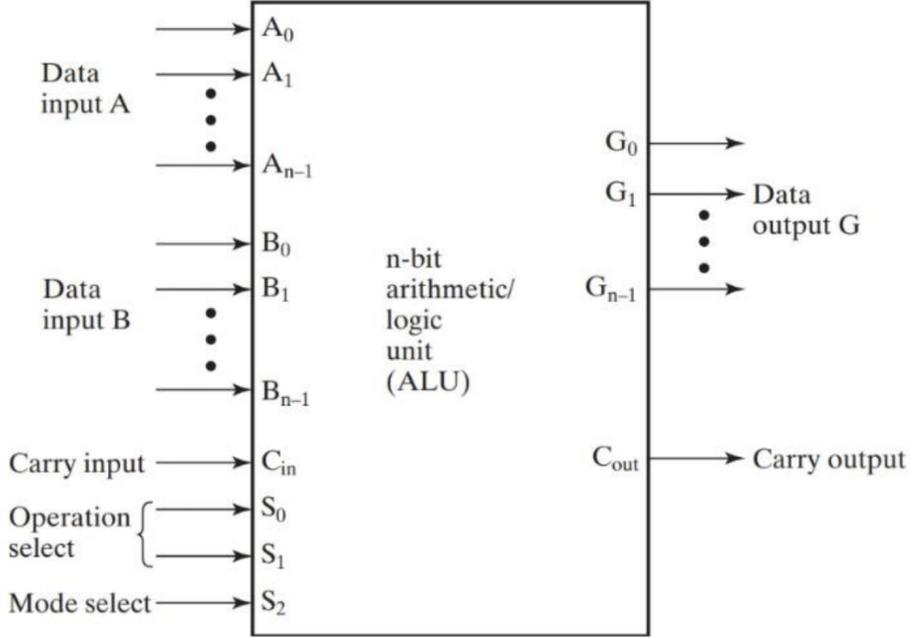


FIGURE 8-2  
Symbol for an  $n$ -Bit ALU

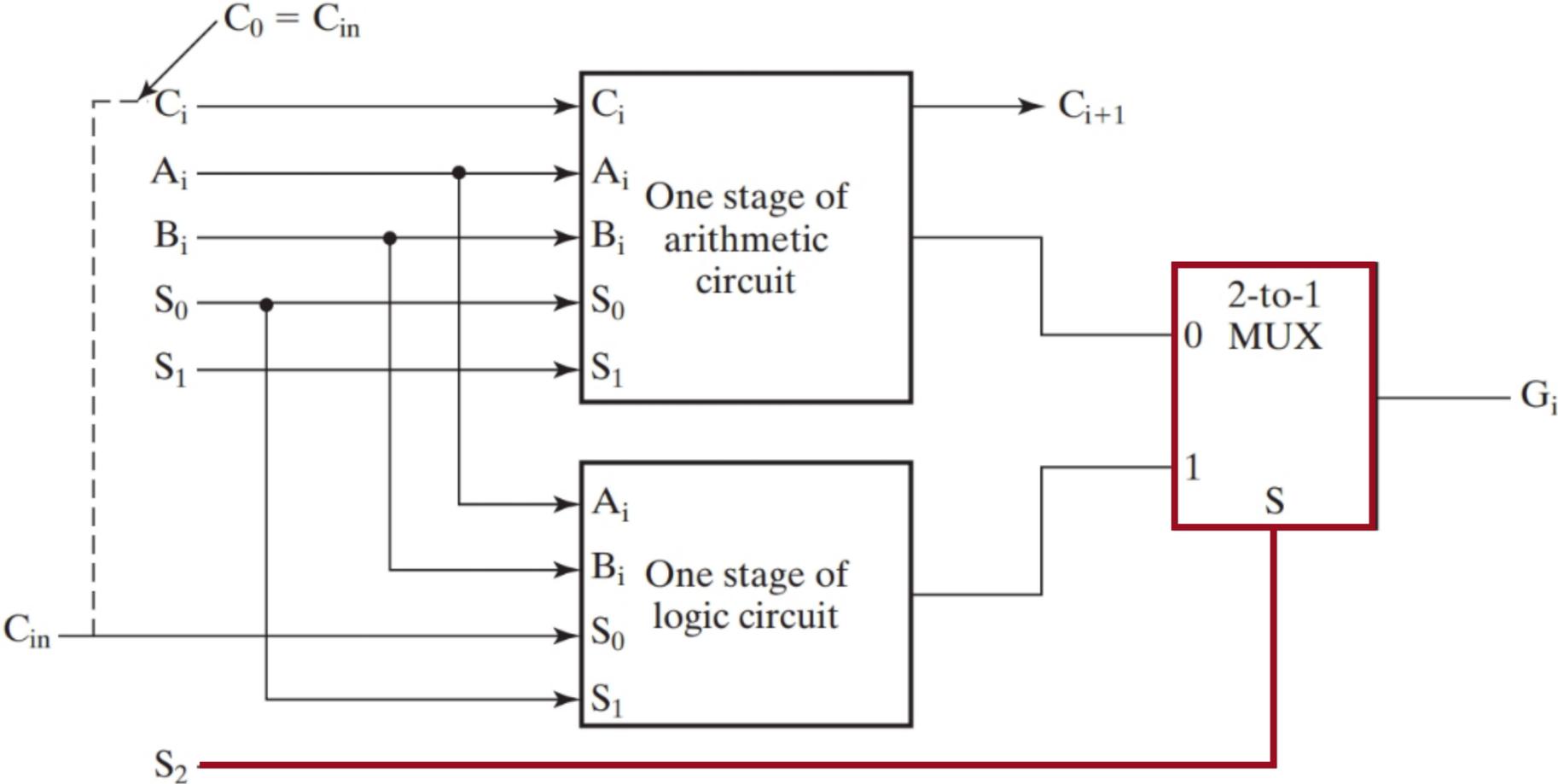
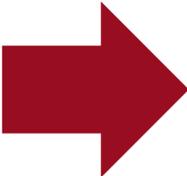


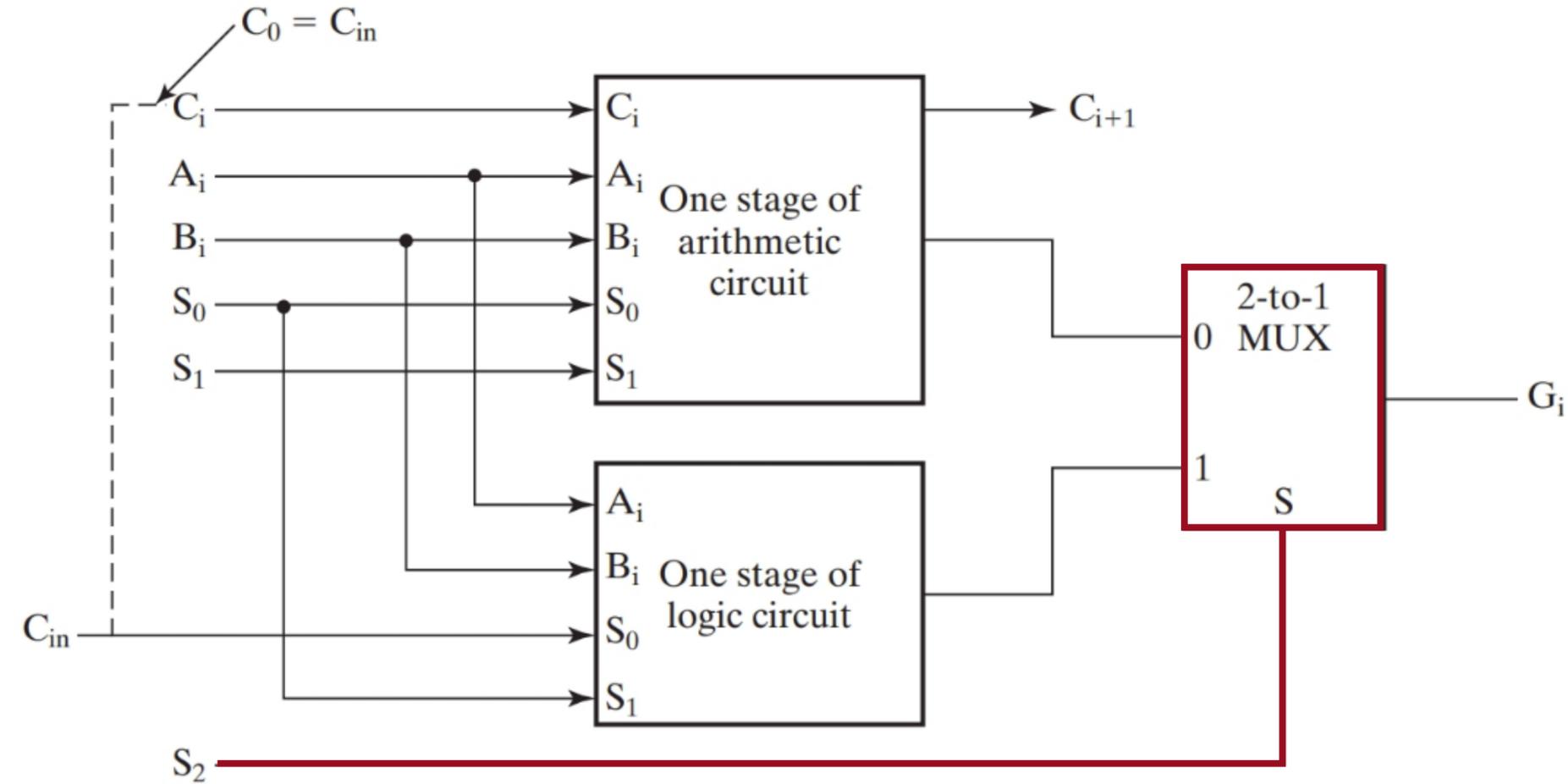
FIGURE 8-7  
One Stage of ALU

Selezione circuito aritmetico o logico (S2)

# ALU: Arithmetic/Logic Unit

□ **TABLE 8-2**  
Function Table for ALU

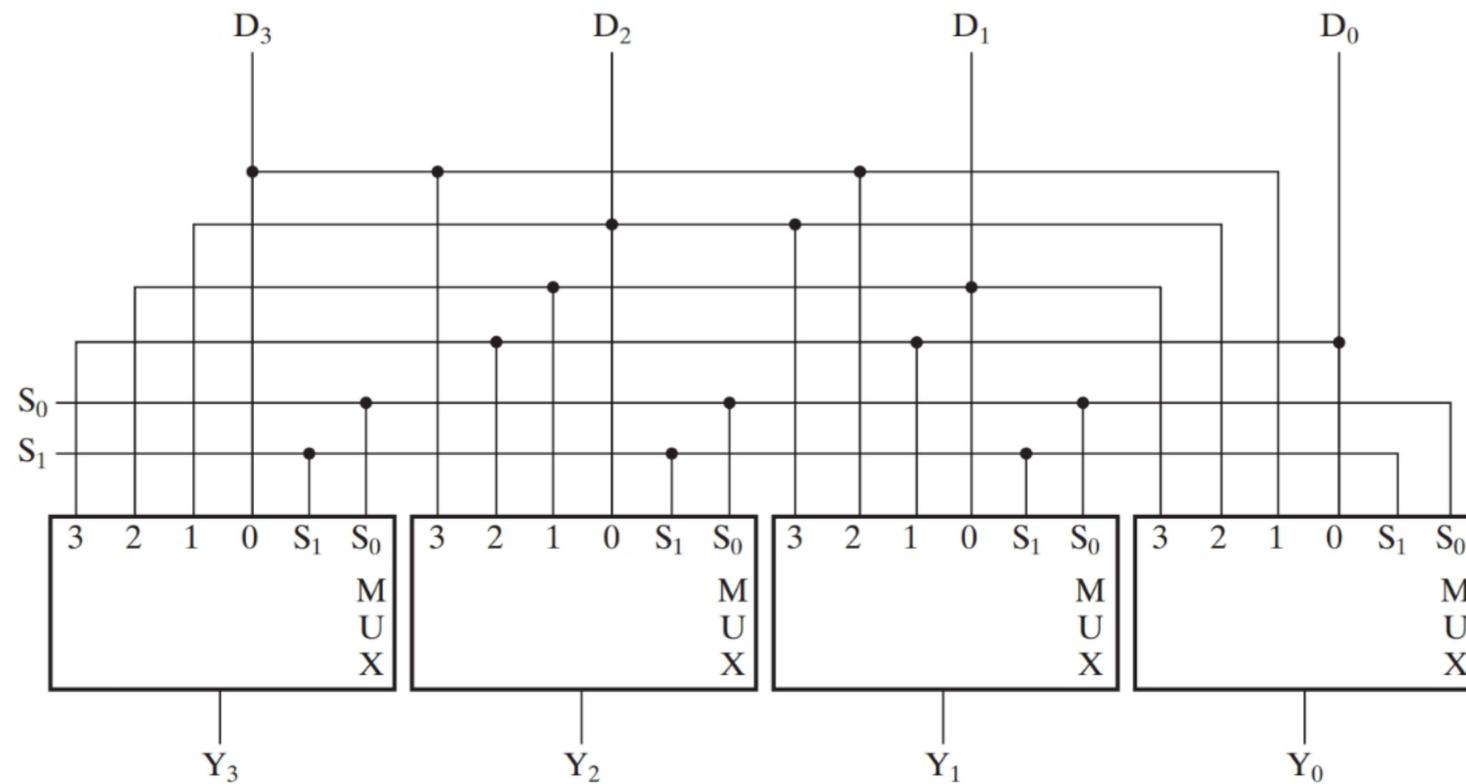
Operation Select				Operation	Function
S <sub>2</sub>	S <sub>1</sub>	S <sub>0</sub>	C <sub>in</sub>		
0	0	0	0	$G = A$	Transfer $A$
0	0	0	1	$G = A + 1$	Increment $A$
0	0	1	0	$G = A + B$	Addition
0	0	1	1	$G = A + B + 1$	Add with carry input of 1
0	1	0	0	$G = A + \bar{B}$	$A$ plus 1s complement of $B$
0	1	0	1	$G = A + \bar{B} + 1$	Subtraction
0	1	1	0	$G = A - 1$	Decrement $A$
0	1	1	1	$G = A$	Transfer $A$
1	X	0	0	$G = A \wedge B$	AND
1	X	0	1	$G = A \vee B$	OR
1	X	1	0	$G = A \oplus B$	XOR
1	X	1	1	$G = \bar{A}$	NOT (1s complement)



□ **FIGURE 8-7**  
One Stage of ALU

# Shifter

- È spesso utile poter shiftare i dati di n bits
- Per questo motivo, accanto all'ALU spesso viene progettato un Barrel Shifter, in grado di ruotare l'input a sinistra di un dato numero di bit in un singolo ciclo di clock

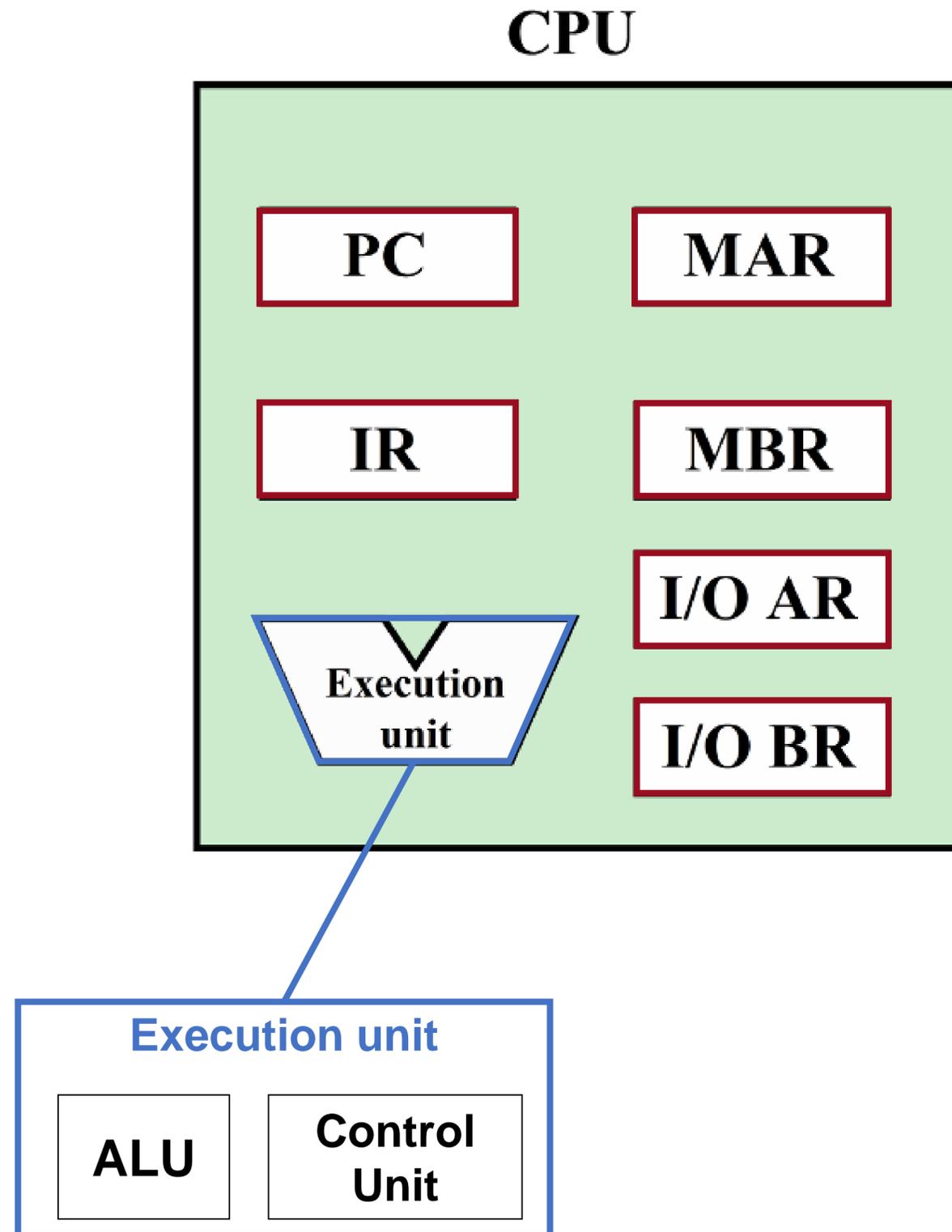


□ **FIGURE 8-9**  
4-Bit Barrel Shifter

□ **TABLE 8-3**  
Function Table for 4-Bit Barrel Shifter

Select		Output				Operation
$S_1$	$S_0$	$Y_3$	$Y_2$	$Y_1$	$Y_0$	
0	0	$D_3$	$D_2$	$D_1$	$D_0$	No rotation
0	1	$D_2$	$D_1$	$D_0$	$D_3$	Rotate one position
1	0	$D_1$	$D_0$	$D_3$	$D_2$	Rotate two positions
1	1	$D_0$	$D_3$	$D_2$	$D_1$	Rotate three positions

# Registri

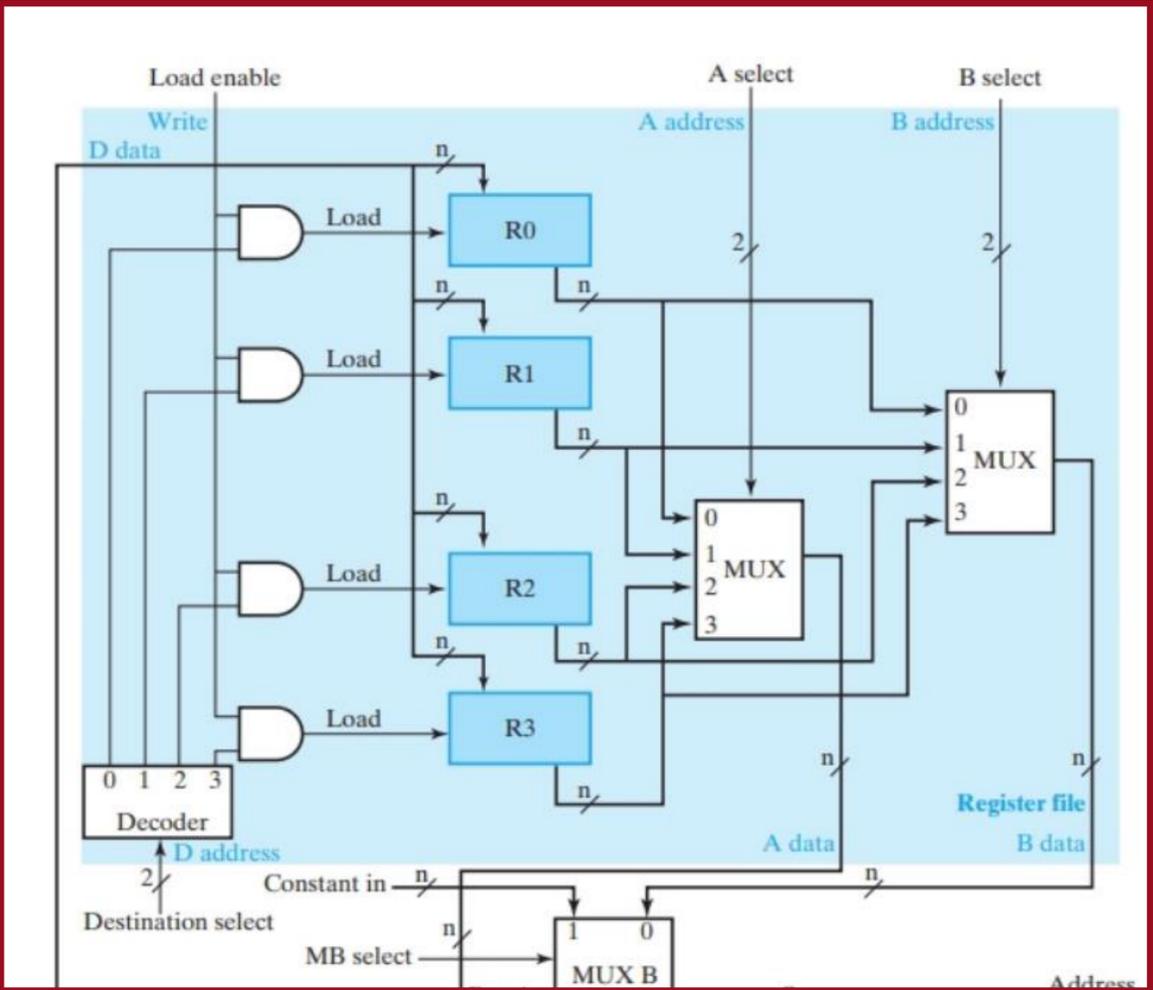


I registri sono elementi che permettono immagazzinamento di dati all'interno della CPU

L'accesso in lettura/scrittura ai registri è molto più veloce rispetto all'accesso su memoria

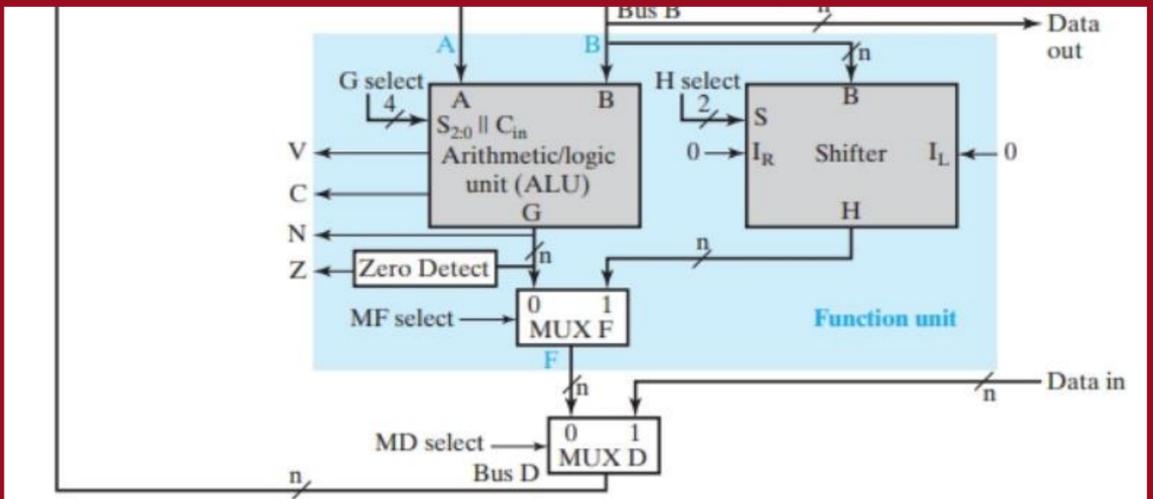
Esistono altri registri generici per l'immagazzinamento di dati (ad esempio: R0-R7)

# Esempio di registri in un datapath generico



Register file

- 4 registri da n bits (R0-R3)
- 2 MUX che formano gli input A e B dell'ALU e dello shifter
- *A select* e *B select* selezionano gli input dai registri R0-R3



Function unit

FIGURE 8-1 Block Diagram of a Generic Datapath

# Organizzazione e controllo del datapath

- Di solito esistono più di 4 registri in un datapath e vengono organizzati in un *register file*
- La dimensione del register file è  $2^m \times n$ , dove  $m$  è il numero di linee di selezione dei registri e  $n$  il numero di bits contenuti in ogni registro
- La selezione di input, operazioni, output è eseguita tramite una *control word* che le identifica in maniera univoca
- Le operazioni vengono eseguite in un ciclo di clock

....lo vedremo la prossima volta!

