

ES (FG.2) Determinare $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ lineare t.c.

$$\ker f = \langle (0, 3, -1), (1, 0, 1) \rangle \text{ e } \operatorname{im} f = \langle (1, 1, 1) \rangle.$$

Tale f è unica?

METODO 1

$$(1) \quad f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

Completiamo $(0, 3, -1)$, $(1, 0, 1)$ ad una base di \mathbb{R}^3 , prendendo ad esempio $(0, 0, 1)$.

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = -3 \neq 0 \quad \text{quindi danno effettivamente una base di } \mathbb{R}^3$$

$$f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \in \operatorname{im} f \Rightarrow \text{possiamo scegliere } f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (3)$$

$$(1) \quad f(3e_2 - e_3) = 0 \Rightarrow 3f(e_2) - f(e_3) = 0$$

$$(2) \quad f(e_1) + f(e_3) = 0$$

$$(3) \quad f(e_3) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(e_1) = -f(e_3) = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$f(e_2) = \frac{1}{3}f(e_3) = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix}$$

$$f(e_3) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A_{\mathcal{E}, \mathcal{E}, f} = \begin{pmatrix} -1 & 1/3 & 1 \\ -1 & 1/3 & 1 \\ -1 & 1/3 & 1 \end{pmatrix}$$

Tale f NON è unica (abbiamo effettuato diverse scelte arbitrarie)

METODO 2

Scegliamo la prima colonna uguale a $(1, 1, 1)$, poi imponiamo che $(0, 3, -1)$ e $(1, 0, 1)$ stiano nel nucleo.

$$\begin{cases} f(e_1) = (1, 1, 1) \end{cases}$$

$$\begin{cases} 3f(e_2) - f(e_3) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} f(e_1) + f(e_3) = 0 \end{cases}$$

NOTA: otteniamo una f diversa da quella ottenuta sopra.

$$A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, \pi} = \begin{pmatrix} \pi(v_1) & & \dots \\ \uparrow \text{coordinate nella} \\ \text{base } \mathcal{B} & & \end{pmatrix}$$

$$\pi(v_1) = v_1 = 1 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + 0 \cdot v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

$$A_{\mathcal{E}, \mathcal{E}, \pi} = A_{\mathcal{B}, \mathcal{E}, \text{id}} \cdot A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, \pi} \cdot A_{\mathcal{E}, \mathcal{B}, \text{id}}$$

$$= P \cdot A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, \pi} \cdot P^{-1}$$

$$P = A_{\mathcal{B}, \mathcal{E}, \text{id}} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Calcoliamo P^{-1} .

$$(S)_{ij} = (-1)^{i+j} \det P_{ij}$$

$$P^{-1} = \frac{1}{\det P} S^t$$

$$S = \begin{pmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ 4 & -2 & 2 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\det P = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= 1 \cdot (-2) - 2(-2-1)$$

$$= -2 + 6 = 4$$

$$P^{-1} = \frac{1}{\det P} S^t = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

LAPLACE :

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum_{J=1}^n (-1)^{1+J} a_{1J} \det A_{1J}$$

$$\begin{vmatrix} \textcircled{a} & \textcircled{b} & \textcircled{c} \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = +a \begin{vmatrix} e & f \\ h & i \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} d & f \\ g & i \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} d & e \\ g & h \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} \textcircled{+} & \textcircled{-} & \textcircled{+} \\ - & + & - \\ + & - & + \end{vmatrix}$$

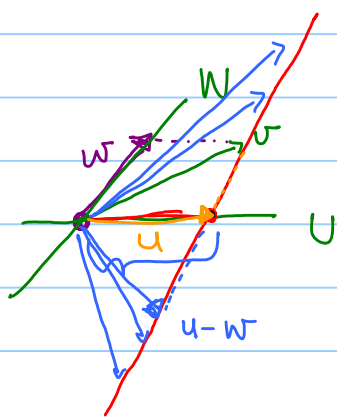
Resta da calcolare $P A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, \pi} P^{-1} =$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ -2 & 4 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1/2 & 1/4 \\ -1/2 & 1 & 1/2 \end{pmatrix}$$

(c) Sapendo che $(1, 1, 1) \in U$, calcolare $\pi^{-1}((1, 1, 1))$.



Per ogni ϕ lineare, vale $\phi^{-1}(v) = \begin{cases} v_0 + \ker \phi \\ \emptyset \end{cases}$ $\phi(v_0) = v$

$$\pi((1, 1, 1)) = (1, 1, 1) \in \pi^{-1}((1, 1, 1))$$

$$\pi^{-1}((1, 1, 1)) = (1, 1, 1) + \ker \pi$$

$$= (1, 1, 1) + W$$

DIAGONALIZZAZIONE

$A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ è diagonalizzabile

Esistono D diagonale e
 H invertibile t.c.

$$D = H^{-1} A H$$

Supponiamo $A = A_{\mathcal{E}, \mathcal{E}, \phi}$ ϕ lineare

$$H = A_{\mathcal{B}, \mathcal{E}, \text{id}}$$

\mathcal{B} = colonne di H

$$D = H^{-1} A H$$

$$= A_{\mathcal{E}, \mathcal{B}, \text{id}} \cdot A_{\mathcal{E}, \mathcal{E}, \phi} \cdot A_{\mathcal{B}, \mathcal{E}, \text{id}}$$

$$= A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, \phi}$$

la matrice di ϕ è in forma
diagonale rispetto ad una base
opportuna (base di autovettori)

A diag. su \mathbb{R}

\Leftrightarrow (i) $P_A(t) = \det(A - tI)$ ha tutte radici reali

(ii) per ogni autovalore λ , $m_a(\lambda) = m_g(\lambda)$

[NOTA: va bene
scrivere
 $P_A(\lambda)$.]

$m_a(\lambda) = m$ dove m è la massima potenza di $(t - \lambda)$ che divide $P_A(t)$.

$m_g(\lambda) = \dim(\ker(A - \lambda I))$.

ES Stabilire se le seguenti matrici siano diag.

$$C = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$P_C(t) = \det(C - tI) = \begin{vmatrix} 3-t & 1 \\ -1 & 3-t \end{vmatrix}$$

$$= (3-t)(3-t) - 1(-1)$$

$$= (3-t)^2 + 1$$

$$= t^2 - 6t + 10$$

$$P_C(t) = 0? \quad \Delta = 6^2 - 4 \cdot 10$$

$$= 36 - 40 = -4 < 0$$

$P_C(t)$ non ha soluzioni reali.

$\Rightarrow C$ non è diag.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_A(t) = \begin{vmatrix} \textcircled{1-t} & 1 & 1 \\ \textcircled{1} & 1-t & 1 \\ 0 & 1 & 1-t \end{vmatrix} = (1-t) \begin{vmatrix} 1-t & 1 \\ 1 & 1-t \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1-t \end{vmatrix}$$

$$= (1-t) (\cancel{1-t} - 2t + t^2 - \cancel{1}) - (\cancel{1-t} - 1)$$

$$= (1-t)(t^2 - 2t) + t = t \left((1-t)(t-2) + 1 \right)$$

$$= t \left(t - 2 - t^2 + 2t + 1 \right) = t \left(-t^2 + 3t - 1 \right)$$

$$P_A(t) = 0 \Leftrightarrow t(-t^2 + 3t - 1) = 0$$

$$\Leftrightarrow t = 0 \quad t^2 - 3t + 1 = 0$$

$$\Delta = 9 - 4 = 5$$

$$t_{1/2} = \frac{3 \pm \sqrt{5}}{2}$$

(i) ✓ Le radici sono tutte reali: $0, \frac{3-\sqrt{5}}{2}, \frac{3+\sqrt{5}}{2}$

(ii) ✓ $\lambda = 0$ $ma(0) = 1$
 $mg(0) = \dim(\ker(A - 0I))$

$$0 < mg(0) \leq ma(0) = 1$$

$$\Rightarrow mg(0) = 1$$

$$\Rightarrow ma(0) = mg(0).$$

$$\lambda = \frac{3-\sqrt{5}}{2} \quad \text{allo stesso modo}$$
$$ma = mg = 1$$

$$\lambda = \frac{3+\sqrt{5}}{2}$$

$\Rightarrow A$ è diag.

λ autovalore,
 $0 < mg(\lambda) \leq ma(\lambda)$
In particolare,
ogni volta che
 $ma(\lambda) = 1$
abbiamo anche
 $mg(\lambda) = 1$.

Fg. 3

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_E(t) = \begin{vmatrix} 1-t & 2 & 5 \\ 0 & -t & 3 \\ 0 & 0 & 1-t \end{vmatrix} = (1-t) \begin{vmatrix} -t & 3 \\ 0 & 1-t \end{vmatrix} \\ = -t(1-t)^2$$

Autovalori: $\lambda=0$ $\lambda=1$ tutti reali

$\lambda=0$: $ma(0) = 1 \Rightarrow mg(0) = 1 \Rightarrow mg(0) = ma(0)$

$\lambda=1$: $ma(1) = 2$ $mg(1) = \dim(\ker(E-I))$

$$E-I = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 5 \\ 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$mg(1) = 1$

$ma(1) \neq mg(1)$

$rk(E-I) = 2$

formula dimensioni

$\dim(\ker(E-I)) = 3 - 2 = 1.$

A matrice $n \times n$

$rk(A) + \dim(\ker A) = n$

$\Rightarrow E$ non è diag.

NOTA Se $ma(\lambda) > 1$, non possiamo dedurre nulla su $mg(\lambda)$.

Ad esempio

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è diag. (infatti è già in forma diagonale), ma ha lo stesso pol. caratteristico della matrice sopra: $-t(1-t)^2$.

In questo caso però

$ma(1) = mg(1) = 2.$