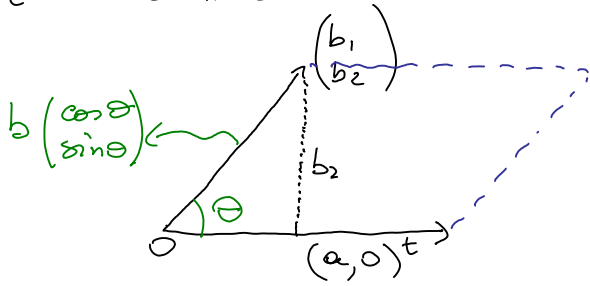


# Geo 1 - mod A - Lez 25 - 12/12/2023

Note Title

## § Determinanti



Il parallelogramma

considero l'area di P

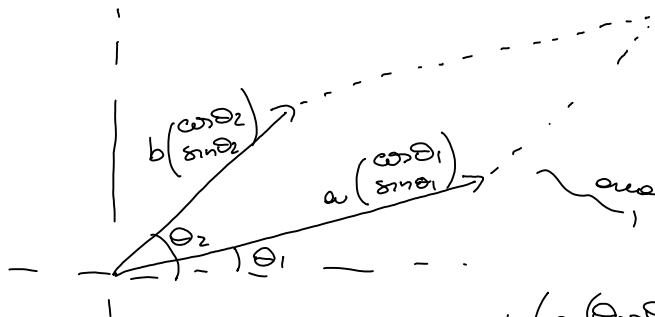
$$\begin{pmatrix} a & b_1 \\ 0 & b_2 \end{pmatrix}$$

base, altezza  
=  $a \cdot b_2$

$$\begin{pmatrix} a & b \cos \theta \\ 0 & b \sin \theta \end{pmatrix}$$

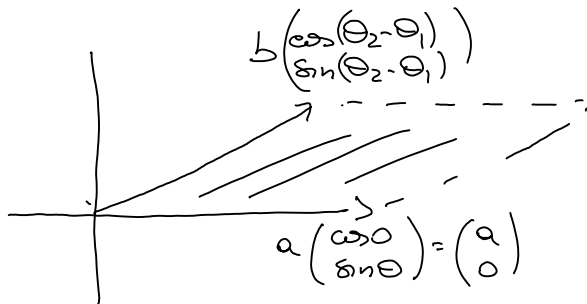
=  $ab \sin \theta$

↑ 1° vettore    ↑ 2° vettore



area è uguale all'area

rotando



$a \cdot b \sin(\theta_2 - \theta_1)$

$$\begin{pmatrix} a \cos \theta_1 & b \cos \theta_2 \\ a \sin \theta_1 & b \sin \theta_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} + & - \\ - & + \end{pmatrix}$$

=  $ab \sin \theta_2 \cos \theta_1 - ab \sin \theta_1 \cos \theta_2$   
=  $ab(\sin \theta_2 \cos \theta_1 - \sin \theta_1 \cos \theta_2)$

Se ho 2 vettori nel piano l'area del parallelogramma individuato da  $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2$  è il valore assoluto del determinante della matrice  $(v_1, v_2)$

$$\det \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} := \alpha\delta - \beta\gamma$$

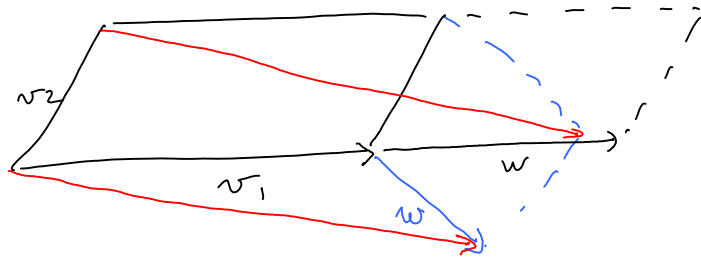
$M_2(\mathbb{R})$

Più in generale "det" può essere usato per calcolare volumi di parallelepipedi in  $\mathbb{R}^3$  (o anche in  $\mathbb{R}^n$ )

Lo useremo per: • verificare se n vettori sono l. indep. in  $K^n$   
• per calcolare eq. coefficiente di ipersuperfici in  $K^n$

• (per la formula di Cramer ....)

Sia  $A(v_1, v_2)$  l'area del parallelogramma individuato da  $v_1, v_2$



- Si può vedere
- a)  $A(v_1+w, v_2) = A(v_1, v_2) + A(w, v_2)$
  - b)  $A(\lambda v_1, v_2) = \lambda A(v_1, v_2)$
  - c)  $A(v_1, v_1) = 0 \rightarrow$  è alternante
  - a')  $A(v_1, v_2+w) = A(v_1, v_2) + A(v_1, w)$
  - b')

$A$  è bilineare

Def Siano  $V_1, \dots, V_m, W$  sp. vettoriali su  $K$  (di dim finita)

Una applicat.  $F: V_1 \times V_2 \times \dots \times V_m \rightarrow W$  si dice

a)  $m$ -multilineare se è lineare in ciascuna componente

ossia  $F(v_1, v_2, \dots, \alpha v_i + \beta v_i', v_{i+1}, \dots, v_m) =$

$$\alpha F(v_1, v_2, \dots, v_i, v_{i+1}, \dots, v_m) + \beta F(v_1, v_2, \dots, v_i', v_{i+1}, \dots, v_m)$$

b) Se  $V_1 = V_2 = \dots = V_m$ , si dice alternante se

$$F(v_1, \dots, v_m) = 0 \text{ non appena 2 tra i } v_i \text{ sono uguali}$$

Una  $F$  come sopra si dice FORMA se  $W = K$

Consideriamo d'ora in poi forme  $n$ -multilineari alternanti

con  $n = \dim V$

Se  $V$  sp. vett. di dim  $n$

$$\underbrace{V \times V \times \dots \times V}_{n \text{ volte}} \rightarrow K$$

multilineare e alternante e indichiamo con  $A^n(V)$

questo insieme.

Esempio  $V = \mathbb{R}^2; \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \xrightarrow{F} K$

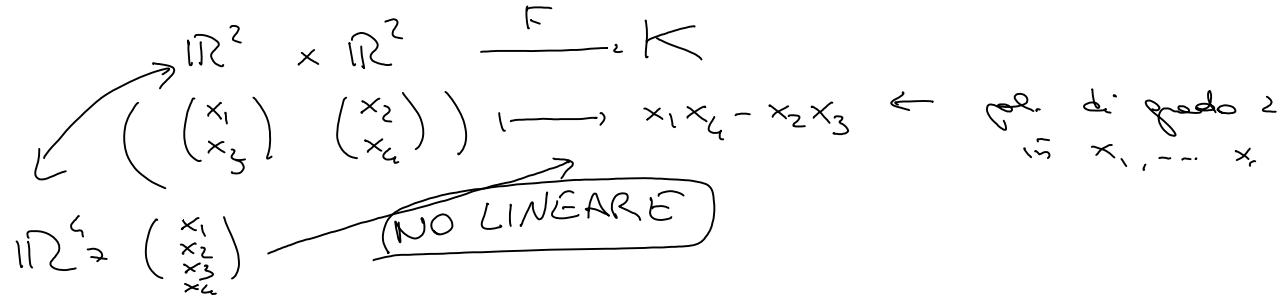
$$\left( \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix} \right) \mapsto \underline{ad - bc} \quad \text{da verificare che } \underline{\text{è multilineare}}$$

$$\left( \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} \right) \mapsto ac - ac = 0 \quad \text{Esempio}$$

Da verificare

$$a) F\left(\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' \\ c' \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}\right) + F\left(\begin{pmatrix} a' \\ c' \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}\right)$$

e le altre  $b), a'), b')$



Mostriamo che  $A^n(V)$  è uno sp. vettoriale di dim 1,

Sia  $F: V \times \dots \times V \rightarrow K$  mult. alternante Dimostrato per n-mult. lineari ma vale anche per n-mult. m > n.

$$\odot F(v_1, v_2, \dots, v_i, v_{i+1}, \dots, v_j, \dots, v_n) = -F(v_1, \dots, v_j, v_{i+1}, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

(se scambio di posto due vettori, cambia il segno dell'immagine)

Lo dimostro per  $i=1, j=2$  (analogo per le altre coppie di indici)

Calcolo

$$0 \stackrel{\uparrow}{=} F(v_1 + v_2, v_1 + v_2, v_3, v_4, \dots, v_n) \stackrel{\text{lineare}}{=} F(v_1, v_1, v_3, \dots) + F(v_2, v_2, v_3, \dots) + F(v_1, v_2, v_3, \dots) + F(v_2, v_1, v_3, \dots)$$

$$\stackrel{\text{per alternanza}}{=} F(v_1, v_2, v_3, \dots) + F(v_2, v_1, v_3, \dots)$$

$$\Rightarrow F(v_1, v_2, v_3, \dots) = -F(v_2, v_1, v_3, \dots)$$

• se  $v_1, \dots, v_n$  sono l. dep.  $\Rightarrow F(v_1, v_2, \dots, v_n) = 0$   
 $\Leftrightarrow$  uno è c.o.l. degli altri

Grazie al punto precedente, e meno di scambi (che non cambiano l'essere 0) posso assumere  $v_n = \sum_{i=1}^{n-1} d_i v_i$

$$F(v_1, v_2, \dots, v_{n-1}, \sum_{i=1}^{n-1} d_i v_i) = \sum_{i=1}^{n-1} d_i F(v_1, \dots, v_{n-1}, v_i)$$

$$= \alpha_1 \overbrace{F(v_1, \dots, v_{n-1}, v_1)}^0 + \alpha_2 \overbrace{F(v_1, v_2, \dots, v_2)}^0 + 0 + \dots \quad \square$$

Siano  $v_1, \dots, v_n$  l. indep. (ossia, formano una base di  $V$ )

$$F(w_1, w_2, \dots, w_n) = ? \quad w_i \in V \text{ qualsiasi}$$

$$\sum_{j=1}^m d_{ji} v_j \quad \begin{pmatrix} d_{1i} \\ \vdots \\ d_{ni} \end{pmatrix} \text{ sono le coord. di } w_i \text{ nella base } v_1, \dots, v_n$$

$$F\left(\sum_{j_1=1}^m d_{j_1 1} v_{j_1}, \sum_{j_2=1}^m d_{j_2 2} v_{j_2}, \dots, \sum_{j_n=1}^m d_{j_n n} v_{j_n}\right) =$$

$$\sum_{j_1=1}^m d_{j_1 1} F(v_{j_1}, \dots, \dots) =$$

$$\sum_{j_1=1}^m \sum_{j_2=1}^m \dots \sum_{j_n=1}^m d_{j_1 1} d_{j_2 2} \dots d_{j_n n} F(v_{j_1}, v_{j_2}, \dots, v_{j_n})$$

è diverso da 0 solo se  $v_{j_1}, \dots, v_{j_n}$  sono diversi tra loro (e sono in  $v_1, \dots, v_n$ )

Dunque  $v_{j_1}, \dots, v_{j_n}$  sono ottenuti permutando i  $v_1, \dots, v_n$

$$j_1 = \sigma(1) \quad j_2 = \sigma(2) \quad \dots \quad j_n = \sigma(n) \quad \text{per una qualche permutazione } \sigma \in S_n$$

$S_n =$  gruppo delle permutaz. di  $\{1, \dots, n\}$

$$\text{A ogni } \sigma \rightsquigarrow \text{sgn}(\sigma) = (-1)^{\# \text{ scambi}}$$

$$F(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = F(v_1, v_2, \dots, v_n)$$

$$= \sum_{\sigma \in S_n} d_{\sigma(1),1} d_{\sigma(2),2} \dots d_{\sigma(n),n} \text{sgn}(\sigma) \underbrace{F(v_1, v_2, \dots, v_n)}_{\text{non dip. da } \sigma}$$

$$= \left[ \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) d_{\sigma(1),1} \dots d_{\sigma(n),n} \right] F(v_1, \dots, v_n)$$

(è uno scalare che dipende dalle coordinate di  $w_1, \dots, w_n$ )  
 $d(d_{ij})$   
 $\uparrow$  coordinate

Da questo deduco che se  $F \neq 0 \Rightarrow F(v_1, \dots, v_n) \neq 0$

Siccome  $F \neq 0$

Sia  $\phi^* G: V \times \dots \times V \rightarrow K$   $n$ -mult. alternante

$$G(w_1, \dots, w_n) = d(d_{ij}) G(v_1, \dots, v_n)$$

Sia  $\mu := \frac{G(v_1, \dots, v_n)}{F(v_1, \dots, v_n)}$ . Vedo che  $G(w_1, \dots, w_n) = \mu F(w_1, \dots, w_n)$

Inferi.  $G(w_1, \dots) = d(d_{ij}) \underbrace{\frac{G(v_1, \dots, v_n)}{F(v_1, \dots, v_n)}}_{\mu} F(v_1, \dots, v_n) = \mu d(d_{ij}) F(v_1, \dots, v_n) = \mu F(w_1, \dots, w_n)$

Ora si verifica che  $A^n(V)$  forma uno sp. vettoriale

$$F_1 + F_2: (w_1, \dots, w_n) \mapsto F_1(w_1, \dots, w_n) + F_2(w_1, \dots, w_n)$$

$$\alpha F_1: (w_1, \dots, w_n) \mapsto \alpha F_1(w_1, \dots, w_n)$$

Ho appena visto che  $\exists F \neq 0$  in  $A^n(V)$  allora

ogni altra  $G \in A^n(V)$  è multiplo di  $F$  e quindi

$$A^n(V) = \langle F \rangle.$$

(NB) Una tale  $F$  esiste sicuramente:

Pongo  $F(v_1, \dots, v_n) = 1$  e definisco  $F(w_1, \dots, w_n) = d(d_{ij}) \cdot 1$

Def. Se  $\varphi: V \rightarrow V$  un endomorfismo ( $\equiv$  lineare) e sia  $n = \dim V$ . Sia  $F \in A^n(V)$  e sia  $\mathcal{U} = \{v_1, \dots, v_n\}$  una base di  $V$ .

Definiamo  $\det \varphi := \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)}$

Sia  $B \in M_n(K)$   $\det B := \det f_B$   $f_B: K^n \rightarrow K^n$   
 $x \mapsto Bx$ .

Dimostriamo che  $\det \varphi$  è ben definito ossia non dipende

né dalla scelta di  $F$  né dalla scelta di  $\mathcal{U}$

• Sia  $G \neq 0$  un'altra forma in  $A^n(V)$

So che  $G = \mu F \quad \exists \mu \neq 0$  scalare

$$\frac{G(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{G(v_1, \dots, v_n)} = \frac{\mu F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{\mu F(v_1, \dots, v_n)}$$

012



Ossewo :

$$V^n \xrightarrow{\varphi \times \varphi \times \dots \times \varphi} V^n \xrightarrow{F} K$$

$$(w_1, \dots, w_n) \longmapsto (\varphi(w_1), \dots, \varphi(w_n)) \xrightarrow{F} F(\varphi(w_1), \dots)$$

è ancora n-mult.l. alternato  
 poiché  $\varphi$  è lineare e  $F \in A^n(V)$  (dimostrabile!)

Se  $F^\varphi = F \circ (\varphi \times \dots \times \varphi) \in A^n(V)$

So che esiste un  $\mu \in K$  t.c.  $F^\varphi = \mu F$

Dunque  $\frac{F^\varphi(v_1, \dots, v_n)}{F(v_1, \dots, v_n)} = \mu = \det \varphi$   
 non dipende dunque dalle basi  $v_1, \dots, v_n$   
 ma solo da  $F$  e  $\varphi$

e quindi  $\frac{F(\varphi(v'_1), \dots, \varphi(v'_n))}{F(v'_1, \dots, v'_n)} = \mu = \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)}$

Lemma  $\det \varphi = 0 \iff \varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)$  sono l. dipend  
 $\iff \varphi$  non è invertibile.

Provare a dim.