

Geo 1 - mod A - Lez 11 - 24/10/2023

Note Title

Sia $S \subseteq V$ un sottospazio di uno sp. vett. su K

S si dice libero se ha la seg. proprietà:

"una comb. lineare (finita) di elem. di S dà il vettore nullo \Leftrightarrow tutti i coefficienti sono 0"

$$\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i s_i = 0_V \quad \text{con } \alpha_i \in K, s_i \in S \Leftrightarrow \alpha_i = 0_K \forall i \right)$$

Esempi • \mathbb{R}^3 $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ è libero

$$\underbrace{\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ \alpha_3 = 0 \end{cases}$$

• \mathbb{R}^3 $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ NON è libero

$$\underbrace{\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} \alpha_1 + \alpha_3 \\ \alpha_2 + \alpha_3 + \alpha_4 \\ \alpha_3 - \alpha_4 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \leftarrow \text{i 4 vettori sono l. dip.}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 + \alpha_3 = 0 \\ \alpha_2 + \alpha_3 + \alpha_4 = 0 \\ \alpha_3 - \alpha_4 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha_1 = -\alpha_3 \\ \alpha_2 = -2\alpha_3 \\ \alpha_4 = \alpha_3 \end{cases} \quad \alpha_3 \text{ libero}$$

ho ^{altre} soluzioni con $\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \\ \alpha_4 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ infatti $\left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$ è soluzione

Esercizio \mathbb{R}^3 $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ non è libero

Se $S \subseteq V$ è libero diciamo che i suoi vettori (di S) sono linearmente indipendenti.

Def Una famiglia di vettori si dice linearmente dipendente se tali vettori non sono l. indep. (ossia esiste una comb. lineare di tali vettori a coeff. non tutti zero che dà il vettore 0_V)

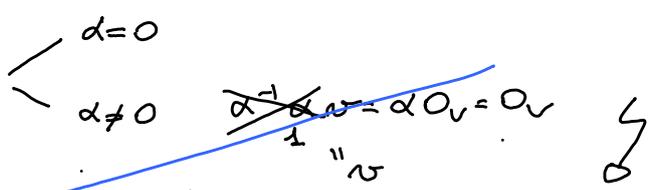
Osservazioni / Esempi

- se $S \ni 0_V$ non è mai libero.

In fatti: $\sum_{\substack{1 \\ \alpha \neq 0}} \alpha \cdot 0_V = 0_V$ è c. l. con a coeff. $\neq 0$ che mi dà il vettore nullo

- sia $v \neq 0_V$ in V

$S = \{v\}$ è libero! $\alpha v = 0_V \quad \alpha \in K$



Necess $\alpha = 0 \Rightarrow v$ è l. ind.

- $S = \{ \overset{0_V}{\neq} v, \overset{0_V}{\neq} w \}$

$\alpha v + \beta w = 0_V \quad \alpha, \beta \in K$

$\Leftrightarrow \alpha v = -\beta w$

$\alpha = 0 \quad 0_V = (-\beta)w \Rightarrow \beta = 0$

$\alpha \neq 0 \quad v = -\frac{\beta}{\alpha} w \Rightarrow v$ è multiplo di w

Dunque S è libero $\Leftrightarrow v$ e w non sono uno multiplo dell'altro

v, w sono l. dip \Leftrightarrow $\begin{cases} \circ$ uno dei due è nullo
 \circ oppure sono uno multiplo dell'altro.

(NB) $\langle \overset{0_V}{\neq} v, \overset{0_V}{\neq} w \rangle = \langle v \rangle = \langle w \rangle$ se v e w sono l. dip.
 $\langle S \rangle = \{ \alpha v, \beta w \}$ $\{ \mu v, \nu w \}$ i multipli di w
si cancella uno dei 2. *superfluo*

Esercizio Siano $S \subseteq V$ un sottoinsieme e $v \in V$. Mostare che

$$\langle S \rangle = \langle S \cup \{v\} \rangle \iff v \in \langle S \rangle$$

\subseteq sempre vera

\Leftarrow) & $v \in \langle S \rangle \Rightarrow (v \text{ \u00e9 c.l. di vettori di } S)$

$\langle S \rangle$ \u00e9 un sottospazio che contiene sia S sia v
e dunque contiene $\langle S \cup \{v\} \rangle$
 $\underbrace{\hspace{10em}}$
\u00e9 il pi\u00f9 piccolo cont.
 $S \cup \{v\}$

Donque $\langle S \rangle = \langle S \cup \{v\} \rangle$

\Rightarrow) Sia $\langle S \rangle = \langle S \cup \{v\} \rangle \Rightarrow v \in \langle S \rangle$ banale \u25a1

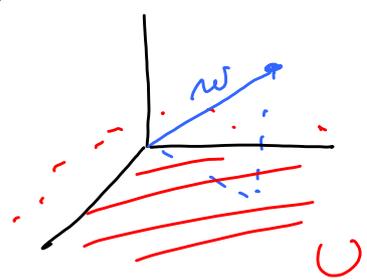
Applicazione:

In V sia $U = \langle u_1, \dots, u_k \rangle$. Sia $v \in V$

$\langle u_1, \dots, u_k, v \rangle = U \iff v \text{ \u00e9 c.l. dei vettori } u_i$

Esempio in \mathbb{R}^3

$$U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



$$W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right\rangle \quad \text{x voglio } W \neq U$$

Come eliminare generatori "superflui"

Es. in \mathbb{R}^3

$$U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$u_1 \quad u_2 \quad u_3$

u_1, u_2, u_3 sono gen. liberi

$$\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \alpha + \gamma = 0 \\ \alpha + \beta = 0 \\ \beta + \gamma = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \gamma = -\alpha \\ \beta = -\alpha \\ -2\alpha = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \gamma = 0 \\ \beta = 0 \\ \alpha = 0 \end{cases}$$

$$U' = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad \text{soluzioni di } x + y + z = 0$$

$v_1 \quad v_2 \quad v_3$

$$\alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma v_3 = 0$$

$$\begin{cases} \alpha + \gamma = 0 \\ -\alpha + \beta = 0 \\ -\beta - \gamma = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \gamma = -\alpha \\ \beta = \alpha \\ -\alpha + \alpha = 0 \end{cases}$$

no soluzioni non banali $\begin{pmatrix} \alpha \\ \alpha \\ -\alpha \end{pmatrix}$ ad es.

$\pm v_1 + \pm v_2 - v_3 = 0$ Dunque v_1, v_2, v_3 sono l. dip

$v_3 = v_1 + v_2$ $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \langle v_1, v_2 \rangle$ l. indep.
 $v_4 = v_3 - v_2$ $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \langle v_2, v_3 \rangle$ non sono
proporzionali.

Def Un insieme libero di generatori di uno spazio vettoriale si dice BASE dello sp. vettoriale

Oss Siano v_1, \dots, v_n vettori di V . Un vettore $w \in V$ è c. l. dei $v_1, \dots, v_n \iff \langle v_1, \dots, v_n \rangle = \langle v_1, \dots, v_n, w \rangle$
è caso particolare di *

Lemma Dei vettori v_1, \dots, v_n di V sono l. dip \iff uno di essi può essere scritto come comb. lineare degli altri

Dim (\Leftarrow) Suppongo che ci sia un indice $1 \leq j \leq n$ t.c.

v_j è comb. dei $v_1, \dots, v_{j-1}, v_{j+1}, \dots, v_n$

A meno di riordinarli posso supporre che $j=n$

$v_n = a_1 v_1 + \dots + a_{n-1} v_{n-1}$ con $a_i \in K$

$0_V = a_1 v_1 + \dots + a_{n-1} v_{n-1} + \underbrace{(-1) v_n}_{\neq 0}$ è una c. l. a coeff. non tutti 0 che dà il vettore 0

Dunque v_1, \dots, v_n sono l. dip.

\Rightarrow) Suppongo che v_1, \dots, v_n siano l. d.

$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = 0_V$ con $\alpha_i \in K$ non tutti 0

Dunque esiste un indice $1 \leq j \leq n$ t.c. $\alpha_j \neq 0$

A meno di riordinare suppongo sia $j=1$

$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = 0_V \iff \frac{1}{\alpha_1} \alpha_1 v_1 = -\frac{\alpha_2}{\alpha_1} v_2 - \dots - \frac{\alpha_n}{\alpha_1} v_n$

$\Rightarrow v_1$ è c. l. dei v_2, \dots, v_n \square

Oss $\{v_1, v_2, 0_V\}$ sono sempre l. dip.

$$0v_1 + 0v_2 + \underset{\neq 0}{1}0_V = 0_V$$

Se S è un ^{solo}insieme ^{finito} V di V che contiene 0_V è formato da vettori l. dip.

Esempio \mathbb{R}^4 $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ sono 4 vetti l. dip. in quanto

$$\boxed{v_3 = 1v_1 + (-1)v_2 + 0v_4} \quad ; \quad v_1 = v_3 + v_2 \quad ; \quad v_2 = v_1 - v_3$$
$$v_1 - v_2 - v_3 + 0v_4 = 0$$

$$\langle v_1, v_2, v_3, v_4 \rangle = \langle v_1, v_2, v_4 \rangle$$
$$= \langle v_2, v_3, v_4 \rangle$$
$$= \langle v_1, v_3, v_4 \rangle \quad \text{Non posso eliminare } v_4$$

$$\neq \langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \langle v_1, v_2 \rangle$$

Torniamo agli spazi vettoriali.

Dato V K -sp. vettoriale abbiamo cercato spazi vettoriali contenuti in V (sottospazi)

Dati: 2 sp. vettoriali V e W sullo stesso campo K

si definisce lo sp. vettoriale prodotto come lo sp. v. su K

t.c. • l'insieme sopgiacenti è dato dal prodotto

cartesiano $V \times W = \{ (v, w), v \in V, w \in W \}$

• + è definita componente per componente

$$+ : (V \times W) \times (V \times W) \rightarrow V \times W$$

$$((v_1, w_1), (v_2, w_2)) \rightarrow (v_1 + v_2, w_1 + w_2)$$

• prodotto per scalari in K è def. pure comp. per comp.

$$\bullet \quad K \times (V \times W) \longrightarrow V \times W$$

$$(\alpha, (v, w)) \longmapsto (\underbrace{\alpha v}_i, \underbrace{\alpha w}_i)$$

S1 - S4 e M1 - M4 risultano soddisfatte come conseguenza del fatto che $\underbrace{+}_v, \underbrace{+}_w, \underbrace{\cdot}_v, \underbrace{\cdot}_w$ le soddisfano (da verificare!)

Def

Siano V un K -m.v. e $U \subseteq V$ sottosp.

Si indica con V/U lo spazio vettoriale quoziente così definito

* V/U è l'insieme delle classi di equivalenza rispetto alla relazione:

$$v \sim v' \iff v - v' \in U$$

* $+$: $V/U \times V/U \longrightarrow V/U$

$$([v], [v']) \longmapsto [v + v']$$

classe di eq. di v

* \cdot : $K \times V/U \longrightarrow V/U$

$$(\alpha, [v]) \longmapsto [\alpha v]$$

La def. sopra ha senso perché

a) \sim è una relaz. di eq.

riflessiva $v \sim v$? $v - v = 0 \in U$ SÌ

simmetrica $v \sim w \stackrel{?}{\implies} w \sim v$ SÌ

$$\begin{array}{ccc} \Downarrow & & \Uparrow \\ v - w \in U & \iff & w - v \in U \\ & & \text{---} (v - w) \end{array}$$

transitiva (esercizio!)

b) Mostrare che $+$ è ben definita

Siano $[v] = [w]$ $[v'] = [w']$

devo controllare che $[\nu + \nu'] = [\omega + \omega']$

$$\left. \begin{aligned} [\nu] = [\omega] &\Leftrightarrow \nu \sim \omega \Leftrightarrow \nu - \omega \in U \\ [\nu'] = [\omega'] &\Leftrightarrow \nu' \sim \omega' \Leftrightarrow \nu' - \omega' \in U \end{aligned} \right\} \Downarrow \text{perché } U \text{ è chiuso risp. +}$$

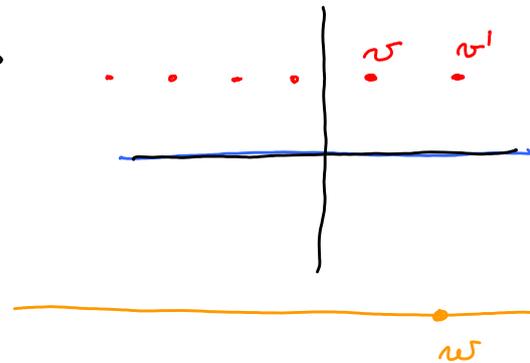
$$\nu - \omega + \nu' - \omega' \in U$$

ossia $\underbrace{\nu + \nu' - (\omega + \omega')}_{\nu - \omega + \nu' - \omega'} \in U \Leftrightarrow \nu + \nu' \sim \omega + \omega'$

$$\Leftrightarrow [\nu + \nu'] = [\omega + \omega']$$

c) Mostro che \cdot è ben definito ossia
 se $[\nu] = [\omega]$ allora $[\lambda\nu] = [\lambda\omega]$
 (per esercizio)

Esempio $V = \mathbb{R}^2$ $U = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$



$$\nu \sim_{\nu} \nu' \Leftrightarrow \nu - \nu' \in U$$

$$\nu - \nu' = \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} \exists a \in \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - x' \\ y - y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} \exists a \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow y = y'$$

Visualizzo la classe $[\nu]$ in V/U come la retta
 parallela a U

Ogni classe corrisponde a una di queste rette.

$w \not\sim \nu$ non è ν e lo visualizzo su rette \neq .

Esercizio $V = \mathbb{R}^2$ $U = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$ $V/U = ?$