

Geometria 1 - mod. A - Lezione 25

Note Title

§ Dualità

$$V \quad \sim_{\text{forme}}$$

$$V \xrightarrow{f} K$$

$$\{_G V^* = \text{Hom}(V, K)$$

$\{^O$
 $\text{Ker } f = \text{immagine di } V$

$$V = \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$$

$$V \longrightarrow \mathbb{R}$$

è forma

$$p(x) \mapsto p^{(0)}$$

$$a \in \mathbb{R}$$

$$V = \{v_1, \dots, v_n\} \text{ base di } V \quad \sim \quad V^* = \{v_i^*\} \text{ base di } V^*$$

$$v_i^*(v_j) = \delta_{ij} \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ 1 & \text{se } i = j \end{cases}$$

In generale un vettore in V^* viene indicato con w^*

$$w^*: V \longrightarrow K$$

$$\varphi: V \longrightarrow W \quad k\text{-lineare}$$

$$\begin{matrix} \vdots & & \downarrow w^* \\ w_1^* \circ \varphi & \vdots & \downarrow \\ \vdots & & K \end{matrix}$$

$$\varphi^*: W^* \longrightarrow V^*$$

$$w^* \longmapsto \underbrace{w^* \circ \varphi}_{\text{è } k\text{-lineare}} \quad \text{l'ho definito insiemisticamente}$$

$$V \longrightarrow K$$

Verifico che φ^* è lineare

$$\text{Siano } w_1^*, w_2^* \in W^*, \alpha, \beta \in K$$

$$\varphi^* \left(\underbrace{\alpha w_1^* + \beta w_2^*}_{w^*} \right) = (\alpha w_1^* + \beta w_2^*) \circ \varphi = (\alpha w_1^* + \beta w_2^*) (\varphi(-))$$

$$= (\alpha w_1^* (\varphi(-)) + \beta w_2^* (\varphi(-))) = \alpha (w_1^* \circ \varphi) + \beta (w_2^* \circ \varphi) =$$

$$= \alpha \varphi^*(w_1^*) + \beta \varphi^*(w_2^*).$$

Ho quindi definito

$$\text{Hom}_K(V, W) \xrightarrow{(\cdot)^*} \text{Hom}_K(W^*, V^*)$$

$$\varphi \longmapsto \varphi^*$$

in trasposta di φ

Mostriamo che è lineare. $\varphi, \psi \in V \rightarrow W$

$$a) (\varphi + \psi)^* = \varphi^* + \psi^*: W^* \rightarrow V^* \quad b) (\alpha \varphi)^* = \alpha \varphi^* \quad \forall \alpha \in K$$

a) Sia $w^* \in W^*$ generico vettore

$$(\varphi + \psi)^*(w^*) = w^* \circ (\varphi + \psi) = w^* \underbrace{(\varphi(-) + \psi(-))}_{\substack{\text{lineare} \\ \downarrow}} = w^*(\varphi(-)) + w^*(\psi(-))$$

$$= w^* \circ \varphi + w^* \circ \psi = \varphi^*(w^*) + \psi^*(w^*) \quad \checkmark$$

b) Esercizio.

Noto che se $\varphi: V \rightarrow W$ e $\psi: W \rightarrow Z$

$$\begin{array}{ccc} & & \psi \\ & \varphi \searrow & \downarrow \\ \varphi \circ \psi & \nearrow & Z \end{array}$$

$$(\varphi \circ \psi)^* : Z^* \xrightarrow{\quad} V^* \quad (\varphi \circ \psi)^* = \varphi^* \circ \psi^*$$

(Ricorda che $(\varphi \circ \psi)^{-1} = \psi^{-1} \circ \varphi^{-1}$
ma non sono legati)

$$(\varphi \circ \psi)^*(z^*) = z^* \circ (\varphi \circ \psi) = (z^* \circ \psi) \circ \varphi = \psi^*(z^*) \circ \varphi = \psi^*(\psi^*(z^*))$$

$$= (\varphi^* \circ \psi^*)(z^*)$$

Def Sia $A \in M_{m,n}(K)$ $A = (a_{ij})$

La matrice trascposta di A è la matrice $A^t = (a_{ij}^t) \in M_{n,m}(K)$

$$\text{con } a_{ij}^t := a_{ji}$$

$$\text{Ad es. } \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} = A$$

$$A^t = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$$

$${}^t A = A^t$$

Sì verifica: $. \quad {}^t A^t = A$, D diagonale $\Rightarrow D^t = D$

(NB) nella trasposizione di matrici quadrate lo diagonale rimane fisso.

- La riga i -esima di A^t è la trascposta della colonna i -esima di A .

- $(A^t)^t = A$

- $(AB)^t = B^t A^t$

$$C = AB$$

$C_{ij}^t = C_{ji} = \text{riga } j\text{-esima di } A \cdot \text{colonna } i\text{-esima di } B$

Il coeff. di posto i_{ij} di $B^t A^t$ è:

è prodotto delle righe $i\text{-esime di } B^t$ · le colonne $j\text{-esime di } A^t$

Basta mostrare che $\left[(a_1, a_2, \dots, a_n) \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \right]^t = \left(\sum_{i=1}^n a_i b_i \right)^t \in K$

$$= (b_1, \dots, b_n) \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

Esercizio Verificare che $(\)^t$ è applicaz. lineare $(A+B)^t = A^t + B^t$ \square
 $(\alpha A)^t = \alpha A^t$

Siano V, W K -spazi vettoriali, sono N, W basi di V e W

$\dim V = m$, $\dim W = n$.

$$\begin{array}{ccc} \text{Hom}_K(V, W) & \xrightarrow{\alpha_{VW}(-)} & M_{m,m}(K) \\ \downarrow \varphi^* & \text{linear} & \downarrow \alpha_{VW}(\varphi) \\ \text{lineare} & (\)^* & \text{linear} \\ \text{Hom}_K(W^*, W^*) & \xrightarrow{\alpha_{W^*W^*}(-)} & M_{n,n}(K) \\ & \text{linear} & \downarrow \alpha_{W^*W^*}(\varphi^*) \\ & & \alpha_{W^*W^*}(\varphi^*)^t \end{array}$$

$$\text{Da dim } \alpha_{VW}(\varphi)^t = \alpha_{W^*W^*}(\varphi^*)$$

Basta verificare che coincidono agli elem. di una base.

$$\begin{array}{ccc} \checkmark & W & \\ \text{v} & w = w_1, \dots, w_m & \\ & \{w_1, \dots, w_n\} & \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \varphi_{ji} : V \longrightarrow W \\ \sigma_i \longmapsto \delta_{ij} w_j \\ \text{ossia } l \neq i \Rightarrow 0 \\ \text{se } l = i \Rightarrow \sigma_i \mapsto w_j \end{array}$$

$$\text{Rimane da verificare che } \alpha_{W^*W^*}(\varphi_{ji}^*) = \alpha_{VW}(\varphi_{ji})^t \quad \text{⊗}$$

$$\mathbb{R}^3 \xrightarrow{\pi} \mathbb{R}^3 \text{ la proiezione sul}$$

piano $x+y=0$ nella direzione di e_2

Determinare la matrice di π rispetto alla base canonica
 passando dalla matrice $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ ottenuta fissando base
 particolare.

④ ⑤ $\alpha_{\text{now}}(\varphi_{ji}) = E_{ji}$ matrice in $M_{m,n}(K)$ avente o comunque tranne un 1 in posizione (j,i)

Dunque $\alpha_{\text{now}}(\varphi_{ji})^t = E_{ji}^t = E_{ij}$ (1 in posizione (i,j) e 0 altrove)

L'entità di posto (k,l) di $\alpha_{W^*V^*}(\varphi_{ji}^*)$ è data dalla coordinate k sima risp. a N^* dell'immagine di $\varphi_{ji}^*(w_e^*)$
 w_e^* ↑ l-erimo el. della base W^*

Ora $\varphi_{ji}^*(w_e^*) = w_e^* \circ \varphi_{ji} : V \longrightarrow K$ ed è

- a) l'applicazione nulla $\Leftrightarrow l \neq j$
- b) $v_i^* \Leftrightarrow l=j$

Infatti: $\text{Im } \varphi_{ji} = \langle w_j \rangle$ e $w_e^*(w_j) = \delta_{ej}$

Dunque $\Leftrightarrow l \neq j$ $\text{Ker } w_e^* \supseteq \text{Im } \varphi_{ji} \Rightarrow w_e^* \circ \varphi_{ji} = 0$ app. nulla

Se $l=j$ $w_e^* \circ \varphi_{ji} = v_i^*$

Infatti: $(w_j^* \circ \varphi_{ji})(v_{ik}) = w_j^* \circ (\varphi_{ji} \circ v_{ik}) = w_j^*(\delta_{ik} w_j) = \delta_{ik} w_j^*(w_j) = \delta_{ik} = v_i^*(v_k)$

Dunque le 2 app. coincidono sugli elementi di una base e quindi coincidono.