

12/05/2026

A matrice $m \times n$

B matrice $n \times m$

Se $AB = I_m$ allora B è inverso a destra di A ($\Rightarrow m \leq n$)

Se $BA = I_n$ allora B è inverso a sinistra di A ($\Rightarrow n \leq m$)

A ammette inversa a destra $\Leftrightarrow \text{rk } A = m$

$\Leftrightarrow Ax = b$ ha soluzioni
per qualunque $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$

La dimostrazione ci dice come calcolare l'inversa a destra di A.

Dobbiamo risolvere m sistemi di equazioni lineari:

$$Ax = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Soluzioni:
Colonna 1 di B

Soluzioni:
Colonna 2 di B

Soluzioni:
Colonna m di B

matrice completa

$$\left(A \mid \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

matrice completa

$$\left(A \mid \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

matrice completa

$$\left(A \mid \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

→ facciamo eliminazione Gaussiana
su tutte queste matrici complete
contemporaneamente

1
matrice "completa aumentata"

$$\left(A \mid \begin{pmatrix} 1 & 0 & & 0 \\ 0 & 1 & & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & & 1 \end{pmatrix} \right) = (A \mid I_m)$$

\rightsquigarrow procedendo con eliminazione Gaussiana fino alla forma ridotta e dopo con ulteriore eliminazione Gaussiana da giù in su, si otterrà una matrice

$$(*) \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 0 & & & \\ & & & \ddots & & \\ 0 & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots \end{array} \right) \begin{array}{l} \tilde{B}_1 \\ \tilde{B}_2 \\ \dots \\ \tilde{B}_m \end{array}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\text{colonne libere}}$

\longrightarrow da qui si possono ricavare soluzioni per i sistemi (fissando valori per le variabili libere)

Ricordiamo che se A è quadrata e ha inverso a destra, allora è invertibile. In tale caso $\text{rk } A = m = n^\circ \text{ di righe} = n^\circ \text{ di colonne}$

e allora in (*) non ci sono colonne libere, per cui (*) ha la forma

$$\left(\begin{array}{c|c} I_m & A^{-1} \end{array} \right)$$

\hookrightarrow matrice inversa di A .

Esempio $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. A è invertibile poiché è quadrata

e ha rango 2. Devo risolvere $\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

e $\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Prendiamo la matrice

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 3 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{R_1 \rightarrow \frac{1}{3}R_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{R_1 \rightarrow R_1 - \frac{2}{3}R_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{I_2} \quad \uparrow$
 A^{-1}

verifica

$$AA^{-1} : \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

Esercizio : $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

a) A è invertibile? Perché?

b) Se sì, allora si calcoli A^{-1} .

a) Sì, dato che A ha rango = n° di righe = 3 ed è quadrata.

$$b) \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_2 \rightarrow R_2 + R_3 \\ R_1 \rightarrow R_1 - 2R_3}} \underbrace{\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)}_{I_3} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{A^{-1}}$$

verifica : $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$

Esempio $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

Si come A ha rango 2, allora ammette inversa a destra.

$$\left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{R_2 \rightarrow -R_2} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -1 \end{array} \right)$$

Adesso guardiamo soluzioni per i due sistemi separatamente:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

\downarrow z variabile libera

$$\begin{cases} x = 1 \\ y = z \end{cases}$$

Soluzioni: $\begin{pmatrix} 1 \\ z \\ z \end{pmatrix}$

Per esempio
($z=0$) $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right)$$

\downarrow z variabile libera

$$\begin{cases} x = 0 \\ y = -1 + z \end{cases}$$

Soluzioni $\begin{pmatrix} 0 \\ -1+z \\ z \end{pmatrix}$

Per esempio
($z=0$) $\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$

Allora una inversa a destra di A è $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Ma anche per $z=1$ ottengo soluzioni

$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ per il primo sistema

$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ per il

Allora un'altra inversa a destra di

secondo sistema.

A è $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

Verifica $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

L'inversa a destra per una matrice non quadrata, se esiste non sarà unica!

Proposizione Sia A una matrice $m \times n$ su \mathbb{k} (dove $\mathbb{k} = \mathbb{R}$ o $\mathbb{k} = \mathbb{C}$). Le seguenti affermazioni sono equivalenti:

(1) A ammette un'inversa a sinistra.

(2) $\text{rk } A = n = \text{n}^\circ \text{ di colonne}$.

(3) Il sistema $Ax = \mathcal{O}_{\mathbb{k}^m}$ ha un'unica

soluzione (quella banale, la soluzione nulla).

Ovvero, il sistema $Ax=0$ non ammette soluzioni non-nulle.

Dimostrazione: (1) \Rightarrow (3)

Supponiamo che A ammette un'inversa a sinistra, diciamo S . Prendiamo $c = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$ una soluzione

di $Ax=0$, cioè $A \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow O_{k^m}$. Moltiplicando

questa espressione in entrambi i lati per S a sinistra,

otteniamo
$$\underbrace{S(A \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix})}_{(SA) \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}} = \underbrace{S \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}} \rightarrow O_{k^n}$$

$$(SA) \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow O_{k^n}$$

$$\Leftrightarrow \begin{matrix} S \text{ è inversa} \\ \text{a sinistra} \\ \text{di } A \end{matrix} I_n \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}.$$

(2) \Leftrightarrow (3)

$\left(A \left| \begin{matrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \right. \right)$ ha un'unica soluzione se e solo se non ci sono variabili libere, ovvero se e solo se $\text{rk } A = n$.

(2) \Rightarrow (1) *Dimostrazione omissa.*



Corollario Sia A una matrice quadrata $n \times n$ su k (dove $k = \mathbb{R}$ o $k = \mathbb{C}$). Allora le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- (a) A è invertibile
- (b) $\text{rk } A = n$
- (c) il sistema $Ax = b$ ha soluzioni per ogni b .
- (d) il sistema $Ax = 0$ ha un'unica soluzione.
- (e) Le righe di A sono l.i.
- (f) Le colonne di A sono l.i.

Dimostrazione Siccome A è quadrata, essere invertibile è equivalente ad essere invertibile a destra e quindi equivalente a (b) e (c); però è anche equivalente ad essere invertibile a sinistra e quindi equivalente alla condizione (d).

Ricordiamo che $\text{rk } A = \dim \langle \text{righe di } A \rangle$

Quindi $\text{rk } A = n \iff$ tutte le n righe sono l.i.

Per fine vediamo che

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{pmatrix} \\ &= x_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} a_{12} \\ \vdots \\ a_{n2} \end{pmatrix} + \dots + x_n \begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$\underbrace{\quad}_{c_1}$ $\underbrace{\quad}_{c_2}$ $\underbrace{\quad}_{c_n}$
 prima seconda n-esima
 colonna colonna colonna

il sistema $Ax=0$ ha soltanto la soluzione banale
 \Leftrightarrow l'unica combinazione lineare delle colonne di A
 che mi da 0 è quella banale
 \Leftrightarrow le colonne di A sono l.i. ◻

Teorema Siano V e W spazi vettoriali su \mathbb{K}
 $(\mathbb{K} = \mathbb{R} \text{ o } \mathbb{K} = \mathbb{C})$, siano $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ e
 $C = \{w_1, \dots, w_m\}$ basi di V e W e sia
 $A = {}_C M_B(f)$, per $f: V \rightarrow W$

Allora si ha:

(a) Il nucleo di f è il sottospazio di V
 i cui vettori sono espressi in base B come
 le soluzioni del sistema $Ax=0$.

In particolare, $\ker f = \{0\}$ se e solo se
 A ammette un'inversa a sinistra, ovvero f
 è iniettiva se e solo se A ammette inversa
 a sinistra.

(b) L'immagine di f è il sottospazio di W
 i cui vettori sono espressi in base C come

Combinazioni lineari delle colonne di A .
In particolare f è suriettiva se e solo se
 $\text{rk } A = m = \dim W$ e questo succede
se e solo se A ammette inversa a destra.

(c) f è un isomorfismo se e solo se A
è invertibile. Inoltre,

$$A^{-1} = {}_B M_{\mathcal{E}}(f^{-1}).$$