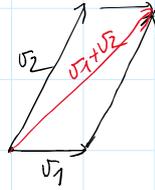
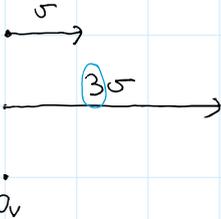


Spazi Vettoriali



Definizione di spazio vettoriale:

Uno spazio vettoriale V su un campo C è un insieme non vuoto dotato di due operazioni:

$$+ : \begin{array}{ccc} V \times V & \longrightarrow & V \\ (v_1, v_2) & \longrightarrow & v_1 + v_2 = v_1 \underset{V}{+} v_2 \end{array}$$

Somma di
Vettori

$$V \times V = \{ (v_1, v_2) \mid v_1, v_2 \in V \}$$

$$\cdot : \begin{array}{ccc} C \times V & \longrightarrow & V \\ (a, v) & \longrightarrow & av \end{array}$$

Prodotto per
Scalari

$$C \times V = \{ (a, v) \mid a \in C, v \in V \}$$

gli elementi di C vengono detti *scalari*.

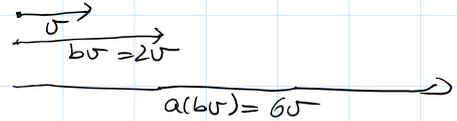
Queste operazioni godono di queste proprietà:

① $+$ la somma di vettori è commutativa associativa ha un elemento neutro $0_V = \vec{0}$

e ogni vettore $v \in V$ ha un opposto denotato con $-v$.

$$\textcircled{2} \quad (a+b) \cdot v = av + bv \quad b=2 \quad a=3$$

$$a(bv) = (ab)v$$



$$a(v_1 + v_2) = av_1 + av_2$$

$$1 \cdot v = v$$

Esempi: $\mathbb{C} = \mathbb{R}$ campo dei numeri reali.
Spazi vettoriali Standard

$$\mathbb{R}^n$$

$$n=2 \quad \mathbb{R}^2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x, y \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3+2 \\ -1+(-5) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ -6 \end{pmatrix}$$

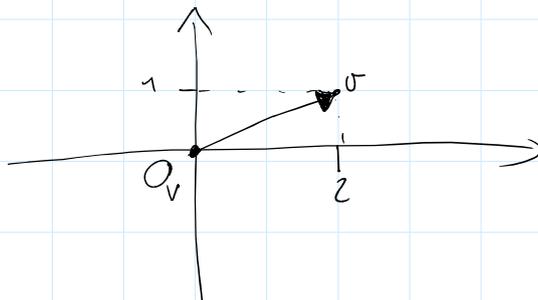
$v_1 \qquad v_2$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \end{pmatrix}$$

$$0_v = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{R}^2$$



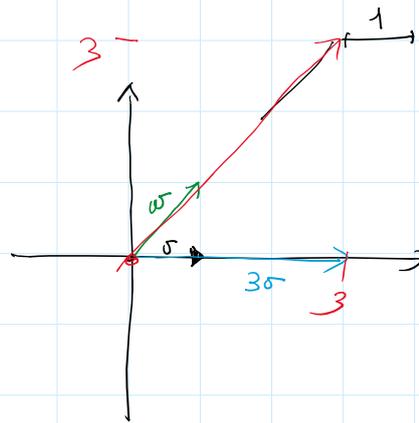
$$-\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix}$$

Sia $a \in \mathbb{R}$ $v = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$$a \cdot v = a \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax \\ ay \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

$$v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad 3v = \begin{pmatrix} 3 \cdot 1 \\ 3 \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$w = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad 3w = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$



Proprietà: dato V un \mathbb{C} -spazio vettoriale valgono le seguenti proprietà:

① $0 \cdot v = 0_V$

② $(-1) \cdot v = -v$

③ $a \cdot 0_V = 0_V \quad \forall a \in \mathbb{C}$

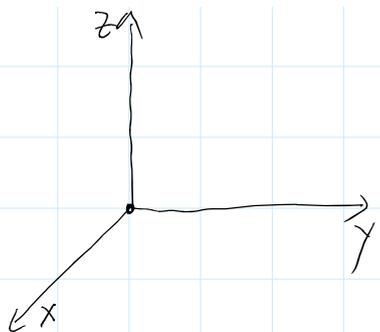
Nota bene

→ ④ $a \cdot v = 0_V \iff a=0 \text{ oppure } v=0_V$

Es: ① $0 \cdot v = (0+0)v = 0v + 0v = 0_V$

Esempi: $\mathbb{R}^3 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x, y, z \in \mathbb{R} \right\}$ $0_{\mathbb{R}^3} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$n=3$



$$\text{Es: } \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+0 \\ 3+1 \\ -1+2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$v_1 \qquad v_2$

Esercizio: $2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 1 - 3 \cdot 0 + 4 \cdot 0 \\ 2 \cdot 0 - 3 \cdot 1 + 4 \cdot 0 \\ 2 \cdot (-1) - 3 \cdot 5 + 4 \cdot (-2) \end{pmatrix}$

$\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ -15 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -8 \end{pmatrix}$

Esempi: $n=1 \quad \mathbb{R}^1 = \mathbb{R} = \left\{ x \mid x \in \mathbb{R} \right\}$

Spazio vettoriale banale: $V = \{ 0 \}$

$$\mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_i \in \mathbb{R} \quad \forall i=1, \dots, n \right\}$$

$$a \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax_1 \\ \vdots \\ ax_n \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x'_1 \\ \vdots \\ x_n + x'_n \end{pmatrix}$$

$v + v' \qquad v+v'$

Spazi vettoriali di matrici:

Definizione:

Una matrice A con m righe ed n colonne è il dato

$$\begin{array}{c} \begin{matrix} 1^{\circ} \text{colonna} & 2^{\circ} \text{c} & & n^{\circ} \text{c.} \\ \downarrow & \downarrow & & \downarrow \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1^{\circ} \text{riga} \\ \rightarrow \end{matrix} A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & & \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow 1^{\circ} \text{riga} \\ \leftarrow 2^{\circ} \text{riga} \\ \\ \leftarrow m^{\circ} \text{riga} \end{matrix} \end{array}$$

ovvero una tabella contenente mn numeri nel campo C disposti in m righe ed n colonne.

Esempio: $M_{2 \times 3}(\mathbb{R}) = M_{2,3}(\mathbb{R})$ indica le matrici con 2 righe e 3 colonne con entrate in \mathbb{R}

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}$$

$$\vec{0} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

insieme vuoto
↓
 \emptyset

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$2A_1 = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & 6 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A_2 = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A_1 + A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A_{2,2} = 5$$

$$A_{1,3} = 3$$

$\vec{0}$ è la matrice $\vec{0}_{i,j} = 0 \quad \forall i, j$ con $i=1,2$
 $j=1,2,3$

Esempio: matrici quadrate: $M_{2,2}(\mathbb{R})$

Traduttore

$$M_2(\mathbb{R}) = M_{2,2}(\mathbb{R}) = M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \quad \mathbb{R}^4$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{array}{l} \xrightarrow{a} b \\ \xrightarrow{c} d \end{array} \quad \begin{array}{l} \downarrow a \\ \downarrow b \\ \downarrow c \\ \downarrow d \end{array} \quad \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$

$$M_{m \times n}(\mathbb{R}) = M_{m,n}(\mathbb{R}) \quad \text{Sono quadrate se } m=n$$

$$M_{2,2}(\mathbb{R}) = M_2(\mathbb{R}) \quad \text{sono matrici quadrate}$$

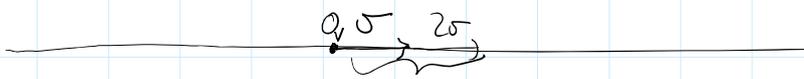
Matrice identica o matrice identità:

$$I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$I_{i,j} = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ 1 & \text{se } i = j \end{cases}$$

Note bene: se V contiene un vettore $v \neq 0$
allora


$$\overline{\quad \quad \quad \overset{a \cdot v}{\rightarrow} \quad \quad \quad \overset{2v}{\rightarrow} \quad \quad \quad}$$

$$V \quad \left\{ \begin{array}{l} v + av = (1+a)v \\ av \mid a \in \mathbb{R} \end{array} \right. \subseteq V$$

è un insieme infinito di vettori.

Esempio spazi di polinomi. $C = \mathbb{R}$

$$\mathbb{R}^{\leq 2}[X] := \left\{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$$

$$(2x^2 - x + 1) + (-x^2 + x + 3) = \\ = x^2 + 4 = 1 \cdot x^2 + 0 \cdot x + 4$$

$$3(x^2 + x + 1) = 3x^2 + 3x + 3$$

Traduttore

$$\mathbb{R}^{\leq 2}[X] \\ ax^2 + bx + c$$

$$x^2 + x + 1$$

$$\mathbb{R}^3 \\ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Polinomi di grado $\leq d$ con d fissato $d \in \mathbb{N}$.

$$\mathbb{R}^{\leq d}[X] = \left\{ \sum_{i=0}^d a_i x^i \mid a_0, a_1, \dots, a_d \in \mathbb{R} \right\} \quad \mathbb{R}^{d+1}$$

sono $d+1$ parametri

$$\begin{pmatrix} a_d \\ \vdots \\ a_0 \end{pmatrix} \downarrow$$

$$\mathbb{R}^{\leq 2}[X] \quad d=2 \quad \begin{matrix} ax^2 + bx + c \\ a_2x^2 + a_1x + a_0 \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{R}[x] = \left\{ \sum_{i=0}^d a_i x^i \mid d \in \mathbb{N}, a_i \in \mathbb{R} \forall i=0, \dots, d \right\}$$

ha dimensione infinita

$$\mathbb{F} = \left\{ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ funzione} \right\}$$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x)$$

$\sin x + x$
 $2 \operatorname{tg} x$
 $\sin x$
 $-\sin x$

Matrici a scala

Esempi in $M_{3,4}(\mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Definizione:

 una matrice $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$ si dice in forma a scala o a scolini se:

- ① Le righe nulle, se ce sono, sono le ultime
- ② Nelle righe non nulle il primo elemento non nullo viene detto pivot e deve essere più a destra del pivot delle righe precedenti.

Esempi: $\vec{0} \in M_{3,2}(\mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Si

$$\begin{pmatrix} 8 & 1 \\ 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Si

$$\begin{pmatrix} 8 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Si

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ NO}$$

Definizione: se A è una matrice a scale il numero di pivot si chiama rango di A .

Operazioni elementari sulle matrici:

Esempio 1:

$$\begin{array}{l} 1^\circ R \\ 2^\circ R \end{array} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} 1^\circ R \\ 1^\circ R + 2^\circ R \end{array} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

incognite x, y, z

$$\begin{cases} 2x + 0y + 1z = 0 \\ -2x + 1y + 3z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x + z = 0 \\ y + 4z = 0 \end{cases} \quad 1^\circ + 2^\circ$$

Esempio 2:

$$\begin{array}{l} 1^\circ \\ 2^\circ \end{array} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} 1^\circ \\ 2^\circ - 2 \cdot 1^\circ \end{array} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x = 0 \\ 4x + y + 4z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x = 0 \\ y + 4z = 0 \end{cases}$$

Esempio 3:

$$(2 \quad 4 \quad 8)$$

moltiplico la riga per $\frac{1}{2}$

$$(1 \quad 2 \quad 4)$$

$$2x + 4y + 8z = 0$$

$$x + 2y + 4z = 0$$