

## Matrici ortogonali

Def. una matrice  $K \in GL_n(\mathbb{R})$  (cioè in  $M_{n,n}(\mathbb{R})$ ,  $\det(K) \neq 0$ ) si dice **ortogonale** se

$$K^t K = K K^t = I_n \quad \text{cioè} \quad K^{-1} = K^t,$$

$$O_n(\mathbb{R}) = \{ K \in GL_n(\mathbb{R}) \mid K \text{ è ortogonale} \}$$

$$I_n \in O_n(\mathbb{R})$$

Osservazione: se  $K_1, K_2 \in O_n(\mathbb{R})$  allora  $K_1 K_2 \in O_n(\mathbb{R})$

perché

$$(K_1 K_2)^t (K_1 K_2) = K_2^t (K_1^t K_1) K_2 = K_2^t I_n K_2 = K_2^t K_2 = I_n$$

$$\Rightarrow (K_1 K_2)^{-1} = (K_1 K_2)^t = K_2^t K_1^t.$$

Se  $K \in O_n(\mathbb{R}) \Rightarrow K^{-1} = K^t \in O_n(\mathbb{R})$  perché

$$(K^t)^t K^t = K K^t = I_n \quad \text{cioè} \quad (K^t)^{-1} = (K^t)^t = K.$$

## Isometrie di $\mathbb{R}^n$

Def: un endomorfismo  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  si dice **isometria**

se

$$v \cdot w = f(v) \cdot f(w) \quad \forall v, w \in \mathbb{R}^n$$

Conseguenze:

$$1) \quad v = w \quad \|v\|^2 = v \cdot v = f(v) \cdot f(v) = \|f(v)\|^2$$

$$\|v\| = \|f(v)\| \quad \forall v \in \mathbb{R}^n$$

2) se  $v, w$  sono vettori non nulli con angolo  $\theta$

$$\cos \theta = \frac{v \cdot w}{\|v\| \|w\|} = \frac{f(v) \cdot f(w)}{\|f(v)\| \|f(w)\|} = \cos \theta_{f(v), f(w)}$$

$\Rightarrow \theta$  è l'angolo fra  $f(v)$  e  $f(w)$

3)  $f$  manda basi ortonormali in basi ortonormali. (1)+(2)

$$A_{E, E, f} = (f(e_1) \dots f(e_n)) = (u_1 \dots u_n)$$

Essendo  $E = \{e_1, \dots, e_n\}$  ortonormale

$B = \{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$  è base ortonormale

Oss: un'isometria è invertibile perché essendo  $\{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$  base di  $\mathbb{R}^n$   $\dim \text{Im} f = n \Rightarrow f$  suriettiva  $\Rightarrow$  essendo endom.  $f$  iniettiva  $\rightarrow f$  biettiva

$K = A_{E, E, f} = (u_1 \dots u_n) \in O_n(\mathbb{R})$  perché

$$K^t \begin{pmatrix} u_1^t \\ u_2^t \\ \vdots \\ u_n^t \end{pmatrix} (u_1 \dots u_n) = (u_i^t u_j)_{1 \leq i, j \leq n} = I_n$$

perché  $u_i^t u_j = u_i \cdot u_j = \begin{cases} \|u_i\|^2 = 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \\ & \text{perché } u_i \perp u_j \end{cases}$

Nota bene:

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  è isometria  $\iff A_{E, E, f} \in O_n(\mathbb{R})$ .

" $\Rightarrow$ " se è isometria  $K = (u_1 \dots u_n) \in O_n(\mathbb{R})$

" $\Leftarrow$ " se  $K = A_{E, E, f}$  e  $K$  ortogonale  $v \cdot w = v^t w$

$v \cdot w = f(v) \cdot f(w)$  isometria

$$v \cdot w = (Kv) \cdot (Kw) = (Kv)^t (Kw) = v^t K^t K w = v^t w$$

Osservazione:

$K \in O_n(\mathbb{R}) \iff$  le colonne di  $K$  sono una base

ORTONORMALE

$\iff$  le righe di  $K$  sono una base

ORTONORMALE.

Proposizione: se  $H \in O_n(\mathbb{R})$  allora

1)  $|\det(H)| = 1$

2) se  $a \in \mathbb{R}$  è autovalore di  $H$  allora  $|a| = 1$

Dim:

1)  $H^t H = I_n$  Binet

$$\det(H^t H) = \det(H^t) \det(H) = \det(H)^2 = \det(I_n) = 1$$
$$\det(H)^2 = 1 \quad |\det(H)| = 1$$

2) Se  $a \in \mathbb{R}$  è autovalore di  $H$   $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$f(v) = Hv$  è isometria

Se  $v$  è autovettore di  $H$  relativo all'autovalore  $a$

$$f(v) = av \quad Hv = av \quad v \neq 0_{\mathbb{R}^n} \quad \|v\| \neq 0$$

$$\|v\| = \|f(v)\| = \|av\| = |a| \|v\| \implies |a| = 1$$

Matrici ortogonali / isometrie di  $\mathbb{R}^2$

$O_2(\mathbb{R})$

Dirette  $\det(H) = 1$

$$H = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\det(H) = \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$$

Rotazioni:

Inverse  $\det(K) = -1$

$$K = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\det K = -\cos^2 \theta - \sin^2 \theta = -1$$

Sono tutte diagonalizzabili.

$$P_H(x) = \det \begin{pmatrix} \cos\theta - x & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta - x \end{pmatrix} =$$

$$= x^2 - 2\cos\theta x + \cos^2\theta + \sin^2\theta =$$

$$= x^2 - 2\cos\theta x + 1$$

$$x_{1,2} = \cos\theta \pm \sqrt{\cos^2\theta - 1}$$

$$\cos^2\theta - 1 \geq 0$$

ha autovalori reali  $\Leftrightarrow \cos^2\theta = 1$

$$I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad -I_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$P_K(x) = \det \begin{pmatrix} \cos\theta - x & \sin\theta \\ \sin\theta & -\cos\theta - x \end{pmatrix} =$$

$$= (x - \cos\theta)(x + \cos\theta) - \sin^2\theta =$$

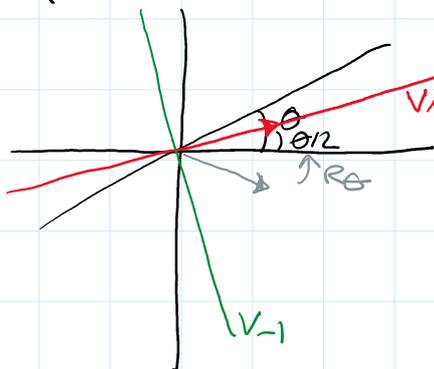
$$= x^2 - \cos^2\theta - \sin^2\theta = x^2 - 1 =$$

$$= (x-1)(x+1)$$

$K \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  cioè sono simmetrie ortogonali

$$\begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ \sin\theta & -\cos\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$R_\theta$   $S_{asse x}$



## Isometrie di $\mathbb{R}^3$ / $O_3(\mathbb{R})$

Dirette  $\det(H) = 1$

$\deg P_H(x) = 3 \Rightarrow$  hanno sempre un autovalore reale.

$$a=1 \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & H' \end{pmatrix} \text{ con}$$

$$H' \in O_2(\mathbb{R}) \Rightarrow \det H' = 1$$

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & c\theta & -s\theta \\ 0 & s\theta & c\theta \end{pmatrix}$  Rotazioni attorno ad un asse

$$a=-1 \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & K \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ essendo } \det K = -1$$

Inverse  $\det(K) = -1$

$$a=1 \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ simmetrie } \perp \text{ di asse un piano}$$

$$a=-1 \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & c\theta & -s\theta \\ 0 & s\theta & c\theta \end{pmatrix}$$

Esercizio:  $H = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & a \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -a \end{pmatrix}$  per quali valori di  $a \in \mathbb{R}$   $H \in O_2(\mathbb{R})$ ?

Soluz:

1° metodo

$$H^t H = I_n$$

$$H^t H = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ a & -a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & a \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2a^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{a}{\sqrt{2}} - \frac{a}{\sqrt{2}} \\ \frac{a}{\sqrt{2}} - \frac{a}{\sqrt{2}} & a^2 + a^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} 1=1 \\ 0=0 \\ 0=0 \\ 2a^2=1 \end{cases}$$

$$a^2 = \frac{1}{2} \quad \boxed{a = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}}$$

2° metodo  $H = \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & a \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -a \end{pmatrix}$

$$\|u_1\|=1 \quad \|u_2\| = \sqrt{a^2 + a^2} = 1 \quad \sqrt{2a^2} = 1 \quad 2a^2 = 1$$

$$a^2 = \frac{1}{2}$$

$$\boxed{a = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}}$$

$$u_1 \cdot u_2 = \frac{a}{\sqrt{2}} - \frac{a}{\sqrt{2}} = 0$$

Definizione: un endomorfismo  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  si dice **simmetrico** se

$$\boxed{v \cdot f(w) = f(v) \cdot w \quad \forall v, w \in \mathbb{R}^n}$$

Proposizione:

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  è simmetrico  $\Leftrightarrow A_{E,E} f = A$  è simmetrica.

$$f(v) = Av \quad f(w) = Aw$$

"Dim":  
" $\Leftarrow$ "

$$v \cdot Aw = Av \cdot w$$

$$v^t (Aw) = (Av)^t w =$$

$$= v^t A^t w = v^t Aw$$

$$\boxed{A = A^t} \text{ ipo}$$

$\Rightarrow$  se  $f$  è simmetrico

$$U \cdot A \cdot U = A \cdot U \cdot U$$

$$U^t A U = U^t A^t U$$

$$\forall U, W \in \mathbb{R}^n \Rightarrow A = A^t$$

$$\begin{matrix} U = e_i \\ W = e_j \end{matrix} \quad A_{ij} = A_{ji}$$

**Definizione:** una matrice  $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$  si dice **ortogonalmente simile** a  $B \in M_{n,n}(\mathbb{R})$  se esiste  $H \in O_n(\mathbb{R})$  tale

$$H^{-1} A H = B$$

$$H^t A H = B$$

perché  $H^t = H^{-1}$

$$A \sim_{\text{ort}} B$$

La matrice  $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$  si dice **ortogonalmente diagonalizzabile** se  $A \sim_{\text{ort}} D$  con  $D$  diagonale.

**Oss:** se  $A \sim_{\text{ort}} B \Rightarrow A \sim B$  ma il viceversa non è vero.

**Domanda 17:** se  $A$  è ortogonalmente diagonalizzabile allora  $A$  è simmetrica.

**Dim:**

$$\begin{aligned} A \sim_{\text{ort}} D \text{ cioè } \exists H \in O_n(\mathbb{R}) \text{ tale } H^{-1} A H = D &\Leftrightarrow A = H D H^{-1} \\ A = H D H^t & \quad A^t = (H D H^t)^t = H D^t H^t = H D H^t = A. \end{aligned}$$

Oss: se  $B$  è simmetrica cioè  $B=B^T$   
 $A \underset{\text{out}}{\sim} B$  allora  $A$  è simmetrica.

Esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & 2 \\ 4 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$V_0 = \text{Ker} A \quad \dim V_0 = 3 - \text{rg} A = 3 - 1 = 2$$

$$m_g(0) = 2 \Rightarrow m_a(0) \geq 2$$

$$\text{tr} A = 9$$

$$P_A(x) = \det \begin{pmatrix} 4-x & 2 & 4 \\ 2 & 1-x & 2 \\ 4 & 2 & 4-x \end{pmatrix} =$$

$$\begin{array}{ccc} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{array}$$

$$= (4-x) \det \begin{pmatrix} 1-x & 2 \\ 2 & 4-x \end{pmatrix} - 2 \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 4 & 4-x \end{pmatrix} + 4 \det \begin{pmatrix} 2 & 1-x \\ 4 & 2 \end{pmatrix} =$$

$$= (4-x) (4 - 5x + x^2 - 4) - 2 (8 - 2x - 8) + 4 (4 - 4 + 4x) =$$

$$= -20x + 5x^2 + 4x^2 - x^3 + 4x + 16x =$$

$$= -x^3 + 9x^2 = -x^2(x-9) \quad \text{gli autovalori sono } 0 \text{ e } 9$$

$$V_0 = \text{Ker} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & 2 \\ 4 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 4x + 2y + 4z = 0 \\ 2x + y + 2z = 0 \\ 4x + 2y + 4z = 0 \end{cases} \quad y = -2x - 2z$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in V_0 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ -2x-2z \\ z \end{pmatrix} \mid x, z \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}^{\sigma_1}, \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}^{\sigma_2} \right\rangle$$

ora con il procedimento di GS dobbiamo cercare una base ortonormale di  $V_0$

$$u_1 = \frac{\sigma_1}{\|\sigma_1\|} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} \\ -2/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\|\sigma_1\| = \sqrt{1+4} = \sqrt{5}$$

$$w_2 = v_2 - (v_2 \cdot u_1) u_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} - \left[ \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{5}}{5} \\ -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ 0 \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{5}}{5} \\ -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{4}{5} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{5}}{5} \\ -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - \frac{4\sqrt{5}}{25} \\ -2 + \frac{8\sqrt{5}}{25} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{4\sqrt{5}}{25} \\ -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \\ 5 \end{pmatrix} \cdot \frac{5}{\sqrt{45}}$$

$$u_2 = \frac{w_2}{\|w_2\|} = \frac{1}{\sqrt{45}} \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\|w_2\| = \frac{1}{5} \left\| \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \\ 5 \end{pmatrix} \right\| =$$

$$= \frac{1}{5} \sqrt{16+4+25} = \frac{\sqrt{45}}{5}$$

$$u_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{pmatrix} \quad u_2 = \begin{pmatrix} -\frac{4}{\sqrt{45}} \\ -\frac{2}{\sqrt{45}} \\ \frac{5}{\sqrt{45}} \end{pmatrix}$$

$$V_0: 2x + y + 2z = 0$$

2   1   2

$$V_g = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$V_g = \text{Ker}(A - 9I_3) =$$

$$= \text{Ker} \begin{pmatrix} -5 & 2 & 4 \\ 2 & -8 & 2 \\ 4 & 2 & -5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & 2 \\ 4 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

riduco con Gauss

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & 1 \\ -5 & 2 & 4 \\ 4 & 2 & -5 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} 2^\circ + 5 \cdot 1^\circ \\ 3^\circ - 4 \cdot 1^\circ \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & 1 \\ 0 & -18 & 9 \\ 0 & 18 & -9 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2y - z = 0 \\ x - 4y + z = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} z = 2y \\ x = 4y - z = 4y - 2y = 2y \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 2y \\ y \\ 2y \end{pmatrix} \in \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

