

Definizione: $A, B \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ si dicono **simili** se esiste una matrice $H \in GL_n(\mathbb{R})$ (cioè invertibile) tale che

$$H^{-1}AH = B. \quad A \sim B \quad \text{"è simile"}$$

Relazione di equivalenza:

- ① $A \sim A$
- ② $A \sim B \Rightarrow B \sim A$
- ③ $A \sim B$ e $B \sim C$ allora $A \sim C$.

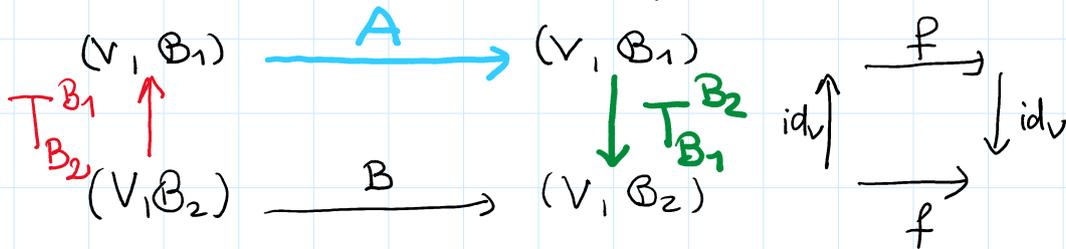
Classe di equivalenza

$$[A]_{\sim} = \{ B \in M_{n,n}(\mathbb{R}) \mid B \sim A \}$$

Osservazione:

Sia $f: V \rightarrow V$ endomorfismo e B_1, B_2 basi di V .

$A = A_{B_1, B_1, f}$ $B = A_{B_2, B_2, f}$ allora $A \sim B$ perché



$$T_{B_1}^{B_2} A T_{B_2}^{B_1} = B$$

Sia $H = T_{B_2}^{B_1}$
 $H^{-1} = T_{B_1}^{B_2}$

$$H^{-1}AH = B$$

Viceversa se $A \sim B$ essendo $B = H^{-1}AH$ $B_1 = \mathcal{E}$ $V = \mathbb{R}^n$

$A = A_{\mathcal{E}, \mathcal{E}, f}$ cioè $f \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ $B_2 = B$

$$B = A_{B, B, f} \quad H = T_{B}^{\mathcal{E}}$$

Riassunto: matrici simili descrivono lo stesso endomorfismo in basi diverse.

Esempio:

\mathbb{I}_n determinare tutte le matrici simili a \mathbb{I}_n cioè $[\mathbb{I}_n] \sim \mathbb{I}_n \sim A$ se $\exists H$ tale $H^{-1}(\mathbb{I}_n H) = A \Rightarrow \mathbb{I}_n = A$.

"Avere la residenza con" è una relazione di equivalenza.

La matrice \mathbb{I}_n risiede da sola, è singola.

$a\mathbb{I}_n$ con $a \in \mathbb{R}$ si chiama matrice scalare

$a\mathbb{I}_n \sim A \quad H^{-1}(a\mathbb{I}_n)H = A \quad a\mathbb{I}_n = A$. Quindi

$100\mathbb{I}_2 = \begin{pmatrix} 100 & 0 \\ 0 & 100 \end{pmatrix}$ e $A = \begin{pmatrix} 10000 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ non sono simili fra loro

ma hanno lo stesso determinante $\det 100\mathbb{I}_2 = 10000$

Definizione: una matrice $D \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ si dice diagonale se

$$D_{ij} = 0 \quad \forall i \neq j \quad D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 & & 0 \\ 0 & d_{22} & & \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & & & d_{nn} \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} d_{ii} \in \mathbb{R} \\ \forall i = 1, \dots, n. \end{matrix}$$

Una matrice $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ si dice **diagonalizzabile** se $A \sim D$ con D matrice diagonale. Cioè esiste $H \in GL_n(\mathbb{R})$ tale che $H^{-1}AH = D$

Proposizione: se $A, B \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ e $A \sim B$ allora $\det A = \det B$.

Dim:

Per definizione esiste $H \in GL_n(\mathbb{R})$ tale che

$$H^{-1}AH = B$$

Teorema di Binet $\det(M_1 M_2) = \det(M_1) \det(M_2)$

$$1 = \det(\mathbb{I}_n) = \det(H^{-1}H) = \det(H^{-1}) \det(H) \quad \text{cioè} \quad \det(H^{-1}) = \frac{1}{\det(H)}$$

per Binet

$$\det(B) = \det(H^{-1}AH) \stackrel{\downarrow}{=} \det(H^{-1}) \det(A) \det(H) =$$

$$= \frac{1}{\det(H)} \det(A) \det(H) = \det(A). \quad \square$$

Controesempio: se due matrici hanno lo stesso determinante non sono necessariamente simili fra loro.

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

I_n è simile solo all' I_n quindi I_n non è simile $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 10 & -1 \\ 1 & 8 \end{pmatrix} = B$ A è simile a B ?

No perché $\det(A) \neq \det(B)$.

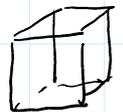
Osservazione: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ $f \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ e supponiamo che A sia diagonalizzabile, allora esiste

$B = \{v_1, \dots, v_n\}$ tale che $H = T_B^{-1} H^{-1} A H = D$ con D diagonale

$$D = A_{B,B,f} = \begin{pmatrix} d_1 & 0 & & \\ 0 & d_2 & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ 0 & 0 & & d_n \end{pmatrix}$$

$v_1 \in B$ allora $f(v_1) = d_1 v_1 + 0 v_2 + \dots + 0 v_n = d_1 v_1$

$$\begin{cases} f(v_1) = d_1 v_1 \\ f(v_2) = d_2 v_2 \\ \vdots \\ f(v_n) = d_n v_n \end{cases}$$



$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$

Definizione: Sia $f: V \rightarrow V$ endomorfismo, uno scalare $d \in \mathbb{R}$ si dice **autovalore** di f se esiste un vettore $v \in V$ $v \neq 0_V$ tale che

$$f(v) = dv$$

Il vettore v si dice **autovettore** relativo all'autovalore d .

Sia $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$, uno scalare $d \in \mathbb{R}$ si dice **autovalore di A** se esiste un vettore $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0_{\mathbb{R}^n}\}$ tale che $A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = d \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

Osservazione: Se $v = 0_v$, $f(v) = d \cdot 0_v \quad \forall d$ numero reale quindi è ESSENZIALE chiedere $v \in V \quad v \neq 0_v$ altrimenti ogni numero reale sarebbe autovalore.

Endomorfismi

$$f(v) = dv \quad v \neq 0_v$$

$$f(v) - dv = f(v) - d \operatorname{id}(v) = 0_v$$

$$(f - d \operatorname{id}_V)(v) = 0_v$$

$$f(v) - d \operatorname{id}_V(v) = 0_v$$

$$v \in \operatorname{Ker}(f - d \operatorname{id}_V)$$

Matrici

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = d \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} - d I_n \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(A - d I_n) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \operatorname{Ker}(A - d I_n)$$

Definizione: se d è autovalore per un endomorfismo

$f: V \rightarrow V$ si dice **autospazio di f relativo all'autovalore d**

$$V_d := \operatorname{Ker}(f - d \operatorname{id}_V) = \{v \in V \mid f(v) = dv\}$$

$$V_d := \operatorname{Ker}(A - d I_n)$$

$$m_g(d) = \dim V_d \geq 1$$

molteplicità geometriche
dell'autovalore d

Esempio: $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

verifichiamo che 0 e 3
sono autovalori e determiniamo
 V_0 e V_3

$$Av = 0v \quad v, w \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0_{\mathbb{R}^3}\}$$

$$Aw = 3w$$

$$V_0 = \text{Ker}(A - 0I_3) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x+y+z=0 \\ x+y+z=0 \\ x+y+z=0 \end{cases}$$

$$m_g(V_0) = 3 - \text{rg}(A - 0I_3) = 3 - 1 = 2$$

$$z = -x - y$$

$$V_0 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ è autovettore di autovalore } 0 \quad Av = 0 \cdot v$$

$$V_3 = \text{Ker}(A - 3I_3) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} 2^0 + 2 \cdot 1^0 \\ 3^0 - 1^0 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & -3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$m_g(3) = \dim V_3 = 3 - \text{rg}(A - 3I_3) = 3 - 2 = 1$$

$$V_3 \quad \left\{ \begin{array}{l} x+y-2z=0 \\ y-z=0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} x=-y+2z = -z+2z = z \\ y=z \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} x=z \\ y=z \end{array} \right. \quad \begin{pmatrix} z \\ z \\ z \end{pmatrix}$$

$$V_3 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$w = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad Aw = 3 \cdot w$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$B_{V_0} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$B_{V_3} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad \text{\textcircled{e} base di } \mathbb{R}^3$$

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$H^{-1}AH = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Osservazione: se d \textcircled{e} autovalore di $f: V \rightarrow V$

$$f(v) = dv \quad \exists v \in V \quad v \neq 0_V$$

$$\text{Ker}(f - d \text{id}_V) \neq \{0_V\}$$

$$\text{Ker}(A - dI_n) \neq \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\det(f - d \text{id}_V) = 0$$

$$\det(A - dI_n) = 0$$

Definizione:

Data $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ si dice **polinomio caratteristico di A**

$$P_A(x) = \det(A - xI_n) \quad P_f(x) = \det(f - x \text{id}_V) \quad f: V \rightarrow V$$

Esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_A(x) = \det \begin{pmatrix} 1-x & 1 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 \\ 1 & 1 & 1-x \end{pmatrix} = \overset{\text{4° rig}}{\begin{matrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{matrix}}$$

$$= (1-x) \det \begin{pmatrix} 1-x & 1 \\ 1 & 1-x \end{pmatrix} - \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1-x \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} 1 & 1-x \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= (1-x) (x^2 - 2x + 1 - 1) - (1 - x - 1) + (1 - 1 + x) =$$

$$= (1-x) (x^2 - 2x) + x + x = x^2 - 2x - x^3 + 2x^2 + 2x = -x^3 + 3x^2$$

$$= x^2 (3-x)$$

$$P_A(x) = x^{\textcircled{2}} (3-x) \quad \text{ha come radici } 0 \quad 0 \quad 3$$

$$m_a(0) = 2 \quad \text{perché compare 2 volte}$$

$$m_a(3) = 1$$

Proposizione: se $A, B \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ e $A \sim B$ allora
 $P_A(x) = P_B(x)$

Dim:

$$P_A(x) = \det(A - xI_n)$$

esiste $H \in GL_n(\mathbb{R})$:

$$P_B(x) = \det(B - xI_n)$$

$$H^{-1}AH = B$$

$$\begin{aligned} P_B(x) &= \det(H^{-1}AH - xI_n) = \det(H^{-1}AH - H^{-1}xI_nH) = \\ &= \det(H^{-1}(A - xI_n)H) = \det(H^{-1}) \det(A - xI_n) \det(H) = \\ &= \det(A - xI_n) = P_A(x). \quad \square \end{aligned}$$

Controesempio: $\mathbb{I}_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ $\begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ $a \neq 0$

$$P_{\mathbb{I}_n}(x) = \det \begin{pmatrix} 1-x & 0 \\ 0 & 1-x \end{pmatrix} = (1-x)^2$$

$$P_A(x) = \det \begin{pmatrix} 1-x & 1 \\ 0 & 1-x \end{pmatrix} = (1-x)^2$$

ma $A \neq \mathbb{I}_n$ quindi A non è simile a \mathbb{I}_n .

Oss: $P_A(x) = \det(A - x\mathbb{I}_n)$

$$P_A(0) = \det(A - 0\mathbb{I}_n) = \det(A)$$

Se $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ $P_A(x) = x^2(3-x) = 3x^2 - x^3$ $P_A(0) = 0$
 $\det(A) = 0$ questo 3 è la somma delle entrate di A sulle diagonali.

Oss: $P_A(x) = (-1)^n x^n + (-1)^{n-1} \text{tr}(A) x^{n-1} + \dots + \det(A)$

$$\det \begin{pmatrix} a_{11}-x & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22}-x & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & \dots & a_{nn}-x \end{pmatrix} = (a_{11}-x)(a_{22}-x) \dots (a_{nn}-x) + \dots$$

$$= (-1)^n x^n + (-1)^{n-1} (a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}) x^{n-1} + \dots$$

$$\text{tr}(A) = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn} \quad \text{se } A \sim B \quad \text{tr}(A) = \text{tr}(B)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 100 & 3 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 200 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$$