

# Trasformata di Fourier a Tempo continuo

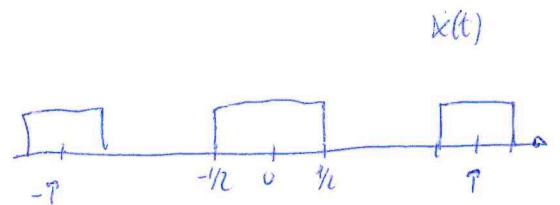
1

## 1) Introduzione e giustificazione euristica

La Trasformata di Fourier a Tempo continuo, o semplicemente Trasformata di Fourier (TF) permette di rappresentare i segnali non periodici in termini di esponenziali immaginari puri.

Vediamone una giustificazione euristica

Sia  $x(t) = \text{rep}_T \text{rect}(t)$ , con  $T > 1$



Quando  $T \rightarrow \infty$  le repliche si allontanano e  $x$  "tende" a un segnale aperiodico

Vediamo che succede ai coeff.  $a_k$  della SdF. di  $x$  al crescere di  $T$ .

Osserviamo che la norma di  $x$  in  $(-T/2, T/2)$  è  $\int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt = 1$

Allora per Parseval  $\|a_k\|_2^2 = 1/T$

Quindi per  $T \rightarrow \infty$ ,  $\|a_k\|_2 \rightarrow 0$ , i coeff. sono infinitesimi:

$$\text{per } k \neq 0, \quad a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \text{rect}(t) e^{-jk \frac{2\pi}{T} t} dt = \frac{1}{T} \int_{-1/2}^{1/2} e^{-jk \frac{2\pi}{T} t} dt = \frac{1}{T} \left[ \frac{e^{-jk \frac{2\pi}{T} t}}{-jk \frac{2\pi}{T}} \right]_{-1/2}^{1/2} = \rightarrow$$

$$= \frac{1}{T} \frac{e^{j\frac{k\pi}{T}} - e^{-j\frac{k\pi}{T}}}{2j \frac{k\pi}{T}} = \frac{1}{T} \frac{\sin(\frac{\pi k}{T})}{\frac{\pi k}{T}} = \frac{1}{T} \operatorname{sinc}\left(\frac{k}{T}\right) = \frac{1}{T} \operatorname{sinc}(k f_0)$$

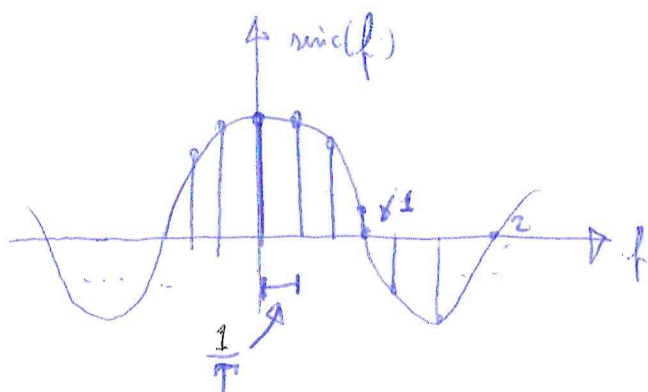
$$\left\{ \begin{array}{l} 2 \\ f_0 = \frac{1}{T} \\ = \frac{\omega_0}{2\pi} \end{array} \right.$$

Noi vorremmo studiare il comportamento di  $a_k$  per  $T \rightarrow +\infty$ ,  
 ma in questo modo  $\|x\|_2 \rightarrow 0$  e anche gli  $a_k$  tendono a zero

Allora studiamo l'andamento di  $b_k = T \cdot a_k$

(i  $b_k$  sono i coeff. di  $y(t) = T \cdot \operatorname{rep}_T \operatorname{rect}(t)$ )

$$b_k = \operatorname{sinc}(k f_0)$$



Quindi i  $b_k$  si  
 calcolano tracciando

$\operatorname{sinc}(f)$  e campionandolo

$$\text{per } f = k f_0 = k \frac{1}{T}$$

Al crescere di  $T$ , stiamo campionando  $\operatorname{sinc}(f)$  sempre più  
 fittamente. Per  $T \rightarrow \infty$ , ci servono Tutti i valori di  $\operatorname{sinc}(f)$   
 per ricostruire la funzione  $\operatorname{rect}$

Quindi l'intuizione è che, partendo da  $a_k$  ed una  
 funzione di variabile continua (in  $f$  oppure  $\omega = 2\pi f$ ),  
 si riesce a ricostruire anche una funzione non periodica

Nel seguito, porremo delle considerazioni intuitive alle  
 descrizioni matematiche rigorose.

## Definizione di Trasformata di Fourier a Tempo continuo | 3

La Trasformata di Fourier a Tempo continuo, o più comunemente "Trasformata di Fourier" (TF) è definita in questi termini:

Sia  $x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  e si consideri l'integrale

$$\omega \in \mathbb{R}, \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \quad (1)$$

Se converge (in senso proprio o generalizzato) allora il segnale che ottiene ad  $\omega$  l'integrale (1) è detto

Trasformata di Fourier (TF) di  $x$ , ed è indicata con la maiuscola:

$$X: \omega \in \mathbb{R} \rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

A volte, si usa  $X(f) = X(\omega) \Big|_{\omega=2\pi f} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j2\pi f t} dt$   
 $\omega$  è detta pulsazione,  $f$  è detta frequenza

### Condizione sufficiente per l'esistenza delle TF

Se  $x \in L^1(\mathbb{R})$  allora l'integrale (1) converge ad un valore finito  $\forall \omega \in \mathbb{R}$  e il segnale  $X(\omega)$  è una funzione uniformemente continua in  $\mathbb{R}$  e asintoticamente nulla

$$|X(\omega)| \xrightarrow{\omega \rightarrow \pm\infty} 0$$

Dimostriamo solo la convergenza dell'integrale:

4

$$\begin{aligned} \left| \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \right| &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t) e^{-j\omega t}| dt = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| \cdot |e^{-j\omega t}| dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt = \|x\|_1 < +\infty \text{ per definizione di } \mathcal{L}^1(\mathbb{R}) \end{aligned}$$

### Teoremi d'inversione

1) Se  $x(t)$  è  $\mathcal{L}^1(\mathbb{R})$  e continua e tratti con derivato continuo e tratti in ogni intervallo finito di  $\mathbb{R}$ , allora

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega = \frac{x(t^-) + x(t^+)}{2} \quad (2)$$

In altre parole, è possibile ricostruire  $x$  dallo suo TF  $X$  tranne che nei punti (eventuali) di discontinuità, dove l'integrale (2) converge alla media dei limiti dx e  $x$

2) Se  $x \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}) \cap \mathcal{L}^2(\mathbb{R})$  l'integrale  $\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$  converge in norma a  $x$

Possiamo scrivere  $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{-j\omega t} d\omega$  quasi ovunque

Inoltre  $X \in \mathcal{L}^2(\mathbb{R})$  e  $\|x\|_2^2 = \frac{1}{2\pi} \|X\|_2^2$  (Parseval)

e se  $y \in \mathcal{L}^1 \cap \mathcal{L}^2$ ,  $\langle x, y \rangle = \frac{1}{2\pi} \langle X, Y \rangle$  (Plancherel)

SENZA DIM.

## Formule di analisi e sintesi

5

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \quad (3) \quad \Leftrightarrow X(\omega) = \mathcal{F}[x](\omega)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega \quad (4) \quad \Leftrightarrow x(t) = \mathcal{F}^{-1}[X](t)$$

Le formule (3) e (4) sono rispettivamente dette  
formula di analisi e formula di sintesi

Abbiamo enunciato delle condizioni sufficienti  
per la convergenza degli integrali; inoltre il tipo di  
convergenza dipende dal Teorema d'inversione che  
possiamo usare.

Inoltre la TF può calcolarsi anche per segnali  
non  $L^2$  né  $L^1$ : in tal caso possiamo aspettarci  
come risultato un segnale generalizzato (cioè  
che include degli impulsi)

Vedremo quindi vari casi in cui si può calcolare  
la TF e applicare l'inversione.

In pratica ciò è possibile per tutti i segnali  
d'interesse, e posto di poter considerare anche  
segnali generalizzati

Esempi

1) La RF di un sistema LTI stabile è la TF della risposta impulsiva

DIM.  $H(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt$  : coincide con la formula di sintesi

2) TF del segnale rect

Se  $x(t) = \text{rect}(t)$ , otteniamo

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \text{rect}(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-1/2}^{1/2} e^{-j\omega t} dt$$

$\begin{matrix} \nearrow \omega=0 & \rightarrow & 1 \\ \searrow \omega \neq 0 & \rightarrow & \left[ \frac{e^{-j\omega t}}{-j\omega} \right]_{t=-1/2}^{t=1/2} \end{matrix}$

$$= \frac{e^{-j\frac{\omega}{2}} - e^{j\frac{\omega}{2}}}{(-j\omega)\frac{1}{2}} = \frac{\sin(\frac{\omega}{2})}{\omega/2} = \frac{\sin(\frac{\pi}{2\pi} \frac{\omega}{2\pi})}{\pi \frac{\omega}{2\pi}} = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

Si come  $\text{sinc}(0) \triangleq 1$  (estensione per continuità)

possiamo dire che  $X(\omega) = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \quad \forall \omega \in \mathbb{R}$

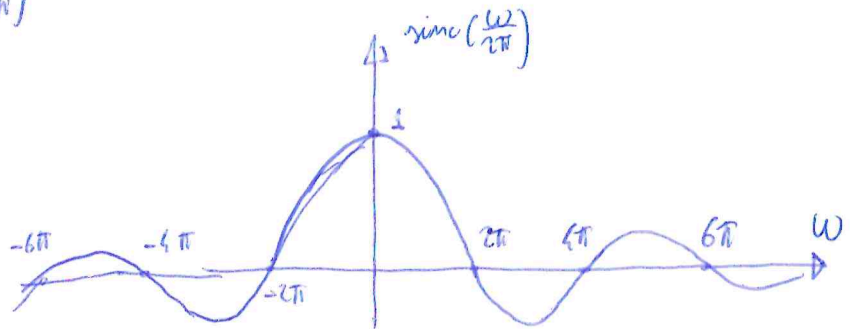
grafico del  $\text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$

Per  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $\text{sinc}(k) = \delta_{k,0}$  (delta di Kronecker)

non  $\text{sinc}(0) = 1$

e se  $\frac{\omega}{2\pi} = k \Leftrightarrow \omega = 2k\pi$ ,

allora  $\text{sinc}(\omega) = 0$



osserviamo che  $X \in C^{(\infty)}(\mathbb{R})$  e  $|X(\omega)| \xrightarrow{\omega \rightarrow \pm\infty} 0$

3) T.F. di  $x(t) = e^{-\sigma t} u(t)$  con  $\sigma \in \mathbb{R}_0^+$

7

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} u(t) e^{-\sigma t} e^{-j\omega t} dt = \int_0^{+\infty} e^{-(\sigma+j\omega)t} dt$$

Nota che  $\sigma \neq 0$

$$= \left[ \frac{e^{-(\sigma+j\omega)t}}{-(\sigma+j\omega)} \right]_0^{+\infty} = 0 - \frac{1}{-(\sigma+j\omega)} = \frac{1}{\sigma+j\omega}$$

4) T.F. di  $x(t) = -e^{-\sigma t} u(-t)$  con  $\sigma \in \mathbb{R}_0^-$

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} -e^{-\sigma t} u(-t) e^{-j\omega t} dt = - \int_{-\infty}^0 e^{-(\sigma+j\omega)t} dt =$$

Nota che  $\sigma \neq 0$

$$= \left[ \frac{e^{-(\sigma+j\omega)t}}{\sigma+j\omega} \right]_{-\infty}^0 = \frac{1}{\sigma+j\omega} - 0 = \frac{1}{\sigma+j\omega}$$

Nota che il segno di  $\sigma$  ci dice quale tra  $e^{-\sigma t} u(t)$  e  $-e^{-\sigma t} u(-t)$  è la funzione di cui  $\frac{1}{\sigma+j\omega}$  è la TF

4)  $x(t) = e^{-\sigma|t|}$  con  $\sigma > 0$

Notiamo che  $x(t) = e^{-\sigma|t|} = e^{-\sigma t} u(t) + e^{\sigma t} u(-t)$

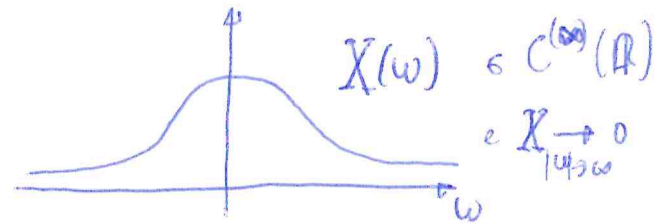
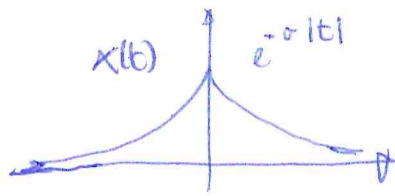
$$= e^{-\sigma t} u(t) + e^{-(\sigma)t} u(-t)$$

Da la TF è evidentemente un operatore lineare (vd. proprietà delle TF più avanti), quindi:

$$X(\omega) = \mathcal{F}[e^{-\sigma t} u(t)] + \mathcal{F}[e^{-(\sigma)t} u(-t)] = \boxed{\begin{matrix} \sigma > 0 \\ -\sigma < 0 \end{matrix}}$$

$$= \frac{1}{\sigma - j\omega} - \frac{1}{-\sigma - j\omega} = \frac{1}{\sigma - j\omega} + \frac{1}{\sigma + j\omega} = \frac{2\sigma}{\sigma^2 + \omega^2}$$

8



$\in C^\infty(\mathbb{R})$   
e  $X \xrightarrow[\omega \rightarrow \infty]{} 0$

## Trasformata di Fourier di segnali periodici:

I segnali periodici hanno energia infinita su  $\mathbb{R}$  e non sono assolutamente integrabili, quindi non appartengono né a  $L^2(\mathbb{R})$  né a  $L^1(\mathbb{R})$ .

Tuttavia è possibile calcolare la TF in senso generalizzato cioè usando lo delta di Dirac.

Consideriamo infatti  $\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - \omega_0) e^{j\omega t} d\omega$

Da una parte, per la proprietà del campionamento, questo integrale è uguale a  $e^{j\omega_0 t}$ .

Dall'altra, confrontandola con la formula di interazione,

$$e^{j\omega_0 t} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (2\pi \delta(\omega - \omega_0)) e^{j\omega t} d\omega$$

Quindi  $2\pi \delta(\omega - \omega_0)$  è la TF di  $e^{j\omega_0 t}$



### Dimostrazione alternativa (opzionale)

Vogliamo mostrare che, se  $x(t) = e^{j\omega_0 t}$ , allora  $X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$  è uguale a  $2\pi \delta(\omega - \omega_0)$ .

- Per fare ciò, usiamo la proprietà del campionamento:
  - se  $f \in L^1 \cap L^2 \cap C^1(\mathbb{R})$  (cioè assolutamente integrabile, a energia finita e continua, derivabile e con derivata continua in  $\mathbb{R}$ )
  - detto  $X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$
  - allora  $\int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega) X(\omega) d\omega = 2\pi f(\omega_0)$  (5)

Se riusciamo a provare la (5) allora abbiamo provato che  $X(\omega) = 2\pi \delta(\omega - \omega_0)$

Abbiamo:

$$\begin{aligned}
 \int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega) X(\omega) d\omega & \stackrel{(a)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j(\omega - \omega_0)t} dt d\omega \stackrel{(b)}{=} \\
 & = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega_0 t} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j\omega t} f(\omega) d\omega \right] dt \stackrel{(c)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega_0 t} F(t) dt \\
 & \stackrel{(d)}{=} 2\pi f(\omega_0) \quad \text{CVD}
 \end{aligned}$$

- Note:
- (a)  $X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega_0 t} e^{-j\omega t} dt$ , formula di analisi
  - (b) Scambio ordine d'integrazione: Teorema di Fubini
  - (c)  $\int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega) e^{-j\omega t} d\omega = \mathcal{F}(f(\omega), \omega \rightarrow t) = F(t)$  formula di analisi con ruolo di  $\omega$  e  $T$  invertiti
  - (d)  $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega_0 t} F(t) dt = 2\pi f(\omega_0)$  formula di sintesi e Teorema d'inversione in  $L^1$  con ruolo di  $t$  o  $\omega$  invertiti

Ora applichiamo la TF di  $e^{j\omega t}$  ad alcuni casi particolari. 10

1) TF di una costante: se  $\omega_0 = 0$ ,  $e^{j\omega t} = 1$  quindi

$$\mathcal{F}(1, t \rightarrow \omega) = 2\pi \delta(\omega)$$

2) Seno e coseno

$$\begin{aligned}\mathcal{F}(\cos \omega_0 t) &= \mathcal{F}\left(\frac{e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}}{2}\right) = \frac{1}{2}\mathcal{F}(e^{j\omega_0 t}) + \frac{1}{2}\mathcal{F}(e^{-j\omega_0 t}) \\ &= \pi \left[ \delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0) \right]\end{aligned}$$

$$\mathcal{F}(\sin \omega_0 t) = \mathcal{F}\left(\frac{e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t}}{2j}\right) = -j\pi \left[ \delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0) \right]$$

3) Segnale periodico.

$$\text{Se } x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \quad (\text{serie di Fourier})$$

$$\text{allora } X(\omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

4) Traino d'impulsi  $p(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

$$\text{Sappiamo che } p(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} e^{jk\omega_0 t} \Rightarrow P(\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T} \delta(\omega - k\omega_0)$$

$$\text{cioè } \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT) \Rightarrow \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T} \delta(\omega - k \frac{2\pi}{T})$$

Un Traino d'impulsi è trasformato in un Traino d'impulsi

5) Impulso  $\mathcal{F}(\delta(t - t_0))(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) e^{-j\omega t} dt = e^{-j\omega t_0}$

# Proprietà delle TF

11

1) Linearità:  $\mathcal{F}(\alpha x + \beta y) = \alpha \mathcal{F}(x) + \beta \mathcal{F}(y)$

L'abbiamo usata già diverse volte e discende dal fatto che la TF è un operatore integrale, quindi lineare

2) Simmetrie

Uniamo le notazioni seguenti:  $x \Rightarrow X$  significa che  $X$  è la TF di  $x$ ; inoltre uniamo  $R$  per indicare il ribaltamento:

$$R[x](t) = x(-t).$$

Allora si hanno le seguenti simmetrie

2.1  $R[x] \Rightarrow R[X]$

2.2  $\bar{x} \Rightarrow \overline{R[X]}$

Da cui segue:

2.3  $x$  reale  $\Leftrightarrow X$  hermitiano

2.4  $x$  pari  $\Leftrightarrow X$  pari

2.5  $x$  dispari  $\Leftrightarrow X$  dispari

2.6  $x$  reale e pari  $\Leftrightarrow X$  reale e pari

2.7  $x$  reale e dispari  $\Leftrightarrow X$  immaginario e dispari

Dim. 2.1 Calcoliamo la TF di  $x(-t)$  con il cambio di variabile  $\begin{cases} \tau = -t \\ dt = -d\tau \end{cases}$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(-t) e^{-j\omega t} dt = \int_{+\infty}^{-\infty} x(\tau) e^{j\omega \tau} (-d\tau) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{j\omega \tau} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j(-\omega)\tau} d\tau = X(-\omega) \quad \text{C.V.D.}$$

2.2 Calcoliamo la TF di  $\bar{x}$ :

(12)

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \bar{x}(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \overline{x(t) e^{j\omega t}} dt = \overline{\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{j\omega t} dt}$$

$$= \overline{\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j(-\omega)t} dt} = \overline{X(-\omega)} \quad \text{CVD}$$

2.3 Se  $x$  è reale, allora  $X = \bar{X}$ . Applicando la 2.2,

$$X = \bar{X} \Leftrightarrow \mathcal{F}[x] = \mathcal{F}[\bar{x}] \Leftrightarrow X = \overline{R[X]} \quad \text{che è la def di}$$

hermiticità

$$2.4 \quad x \text{ pari} \Leftrightarrow X = R[X] \Leftrightarrow \mathcal{F}[x] = \mathcal{F}[R[x]] \Leftrightarrow X = R[X]$$

(dalla 2.1) quindi anche  $X$  è pari

$$2.5 \quad x \text{ dispari} \Leftrightarrow X = -R[X] \Leftrightarrow X = -R[X] \quad (\text{dalla 2.1}) \Leftrightarrow X \text{ dispari}$$

$$2.6 \quad x \text{ reale e pari} \Rightarrow X = R[X] = \overline{R[X]}$$

$$X = R[X] \Leftrightarrow X \text{ pari}$$

$$R[X] = \overline{R[X]} \Leftrightarrow R[X] \text{ reale} \Leftrightarrow X \text{ reale}$$

$$2.7 \quad x \text{ reale dispari} \Rightarrow X = \overline{R[X]} \quad \text{e} \quad X = -R[X]$$

$$X = -R[X] \Leftrightarrow X \text{ dispari}$$

$$\overline{R[X]} = -R[X] \Leftrightarrow \bar{X} = -X \Leftrightarrow X + \bar{X} = 0$$

$$\Leftrightarrow \text{Re}[X] + j \text{Im}[X] + \text{Re}[X] - j \text{Im}[X] = 0$$

$$\Leftrightarrow 2 \text{Re}[X] = 0 \Leftrightarrow X \text{ immaginario}$$

3 Traslazione  $\mathcal{F}(x(t-t_0), t \rightarrow \omega) = e^{-j\omega t_0} X(\omega)$  (13)

DIM:  $\mathcal{F}(x(t-t_0), t \rightarrow \omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-t_0) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega(\tau+t_0)} d\tau$

ovvero usato  $\tau = t-t_0 \Rightarrow t = \tau+t_0$  e  $dt = d\tau$ . Si ha:

$$\mathcal{F}(x(t-t_0), t \rightarrow \omega) = e^{-j\omega t_0} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \tau} d\tau = e^{-j\omega t_0} X(\omega)$$

La traslazione nel tempo diventa modulazione in frequenza

4) Modulazione:  $\mathcal{F}(x(t)e^{j\omega_0 t}, t \rightarrow \omega) = X(\omega - \omega_0)$

DIM:  $\mathcal{F}(x(t)e^{j\omega_0 t}, t \rightarrow \omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{j\omega_0 t} e^{-j\omega t} dt = X(\omega - \omega_0)$

La modulazione nel tempo diventa traslazione in frequenza

Inoltre  $\mathcal{F}(x(t) \cos \omega_0 t) = \frac{1}{2} [X(\omega - \omega_0) + X(\omega + \omega_0)]$

5) Cambio scala  $\mathcal{F}(x(at), t \rightarrow \omega) = \frac{1}{|a|} X\left(\frac{\omega}{a}\right)$

DIM: In  $\int_{-\infty}^{+\infty} x(at) e^{-j\omega t} dt$  effettuo il cambio di variabile  $\tau = at$   
 $\Rightarrow t = \frac{\tau}{a}$  e  $dt = \frac{d\tau}{a}$

Se  $a > 0$ ,  $\int_{-\infty}^{+\infty} x(at) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \frac{\tau}{a}} \frac{d\tau}{a} = \frac{1}{a} X\left(\frac{\omega}{a}\right) = \frac{1}{|a|} X\left(\frac{\omega}{a}\right)$

Se  $a < 0$   $\int_{-\infty}^{+\infty} x(at) e^{-j\omega t} dt = \int_{+\infty}^{-\infty} x(\tau) e^{-j\omega \frac{\tau}{a}} \left(-\frac{d\tau}{-a}\right) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \frac{\tau}{a}} \frac{d\tau}{-a}$

Ma  $-a = |a|$  e quindi l'integrale dà  $\frac{1}{|a|} X\left(\frac{\omega}{a}\right)$  anche in questo caso

Moltiplicare l'argomento per  $a$  nel tempo comporta

dividere l'argomento (e la PF) in frequenza

6 Convoluzione nel Tempo :  $\mathcal{F}(v * w) = V \cdot W$

∴ Se  $v * w$  converge (in senso tradizionale o generalizzato)

$$\int_{-\infty}^{+\infty} v * w(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} v(\tau) w(t-\tau) e^{-j\omega t} d\tau dt$$

$$\stackrel{(a)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} w(t-\tau) e^{-j\omega t} dt \right] v(\tau) d\tau =$$

$$\stackrel{(b)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} W(\omega) e^{-j\omega\tau} v(\tau) d\tau = W(\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} v(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$= W(\omega) \cdot V(\omega) \quad \text{CVD}$$

(a) Fubini per lo scambio d'integrali

(b) Proprietà (3): Traslazione nel tempo  $\rightarrow$  modulazione in frequenza

La **convoluzione** nel Tempo **diventa prodotto** in frequenza

7 Prodotto nel Tempo :  $\mathcal{F}(v \cdot w) = \frac{1}{2\pi} V * W$

Nell'ipotesi che per  $w$  valga il Teorema d'inversione :

$$w(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} W(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\text{Allora} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} v(t) w(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} v(t) \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} W(\omega') e^{j\omega' t} d\omega' \cdot e^{-j\omega t} dt$$

$$\stackrel{(b)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2\pi} W(\omega') \int_{-\infty}^{+\infty} v(t) e^{j(\omega' - \omega)t} dt d\omega' = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} W(\omega') V(\omega - \omega') d\omega'$$

$$= \frac{1}{2\pi} W * V(\omega) \quad \text{CVD}$$

## 8 Dualità

$$\mathcal{F}(\mathcal{F}(x)) = 2\pi R[x]$$

15

Infatti, se  $X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$ , calcoliamo la TF di  $X(t)$ :

$$\int_{-\infty}^{+\infty} X(t) e^{-j\omega t} dt = 2\pi \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(t) e^{j(-\omega)t} dt \stackrel{(a)}{=} 2\pi X(-\omega)$$

(a) abbiamo riconosciuto la formula di rintersi con ruoli di  $t$  e  $\omega$  scambiati.

Quindi se conosciamo la TF di un segnale  $x$ , è facile calcolare la TF del segnale  $X$ : basta prendere  $2\pi X(-\omega)$

→ Valore in zero

$$X(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt$$

$$x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) d\omega$$

Basta applicare le formule di analisi e sintesi per  $t=0$  e  $\omega=0$

Calcolare la TF dei seguenti segnali:

1)  $x(t) = \text{rect}(t/\pi)$

2)  $x(t) = \text{rect}\left(\frac{t-t_0}{\pi}\right)$

3)  $x(t) = \text{sinc}(t)$

4)  $x(t) = \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right)$

5)  $x(t) = \Delta(t)$

6)  $x(t) = \frac{1}{1+t^2}$

7)  $x(t) = 1/t$

8)  $x(t) = \text{sign}(t)$

9)  $x(t) = u(t)$

parità	↔	hermiticità
modulazione	↔	traslazione
convoluzione	↔	prodotto
regolante	↔	comportamento orbitale
periodicità	↔	completo mento

$$1) \mathcal{F}(\text{rect}(t))(\omega) = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \mathcal{F}\left(\text{rect}\left(\frac{t}{T}\right)\right)(\omega) = T \text{sinc}\left(\frac{T\omega}{2\pi}\right) = 2\pi \text{sinc}\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \quad |16$$

$$2) \text{ Se } y(t) = \text{rect}\left(\frac{t}{T}\right), \quad Y(\omega) = T \text{sinc}\left(\frac{T\omega}{2\pi}\right) \quad \text{e inoltre } x(t) = y(t-t_0)$$

$$\Rightarrow X(\omega) = e^{-j\omega t_0} Y(\omega) = e^{-j\omega t_0} T \text{sinc}\left(\frac{T\omega}{2\pi}\right)$$

$$3) \mathcal{F}(\text{rect}(t))(\omega) = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \mathcal{F}\left(\text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right)\right) = 2\pi \text{rect}(\omega) = 2\pi \text{rect}(\omega)$$

Applicando il cambiamento di scala,  $\mathcal{F}\left(\text{sinc}\left(2\pi \cdot \frac{t}{2\pi}\right)\right) = \frac{1}{2\pi} \cdot 2\pi \text{rect}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) = \text{rect}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$

Così  $\mathcal{F}\left(\text{sinc}(t)\right)(\omega) = \text{rect}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$

4) Applico il cambiamento di scala al caso precedente:

$$\mathcal{F}\left(\text{sinc}\left(\frac{t}{T}\right)\right) = T \text{rect}\left(\frac{T}{2\pi} \omega\right) = T \text{rect}\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{T}$$

5) Ricordiamo che  $\Delta(t) = \text{rect} * \text{rect}(t)$

$$\Rightarrow \mathcal{F}(\Delta(t))(\omega) = \mathcal{F}(\text{rect} * \text{rect}(t))(\omega) = \left(\mathcal{F}(\text{rect})\right)^2(\omega) = \text{sinc}^2\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

6) Siccome  $\mathcal{F}\left(e^{-|t|}\right)(\omega) = \frac{2}{1+\omega^2}$  allora

$$\mathcal{F}\left(\frac{2}{1+t^2}\right) = 2\pi e^{-|\omega|} \Rightarrow \mathcal{F}\left(\frac{1}{1+t^2}\right) = \pi e^{-|\omega|}$$



$$7) \mathcal{F}\left(\frac{1}{t}\right)(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{-j\omega t}}{t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \frac{\cos \omega t}{t} - j \frac{\sin \omega t}{t} \right] dt \quad \boxed{17}$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \omega t}{t} dt - j \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \omega t}{t} dt$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \omega t}{t} dt = 0 \quad \text{perché l'integrando è dispari}$$

per  $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \omega t}{t} dt$  poniamo  $\tau = \omega t$  e  $t = \frac{\tau}{\omega}$ ,  $dt = \frac{d\tau}{\omega}$

$$\begin{matrix} \omega > 0 \\ \swarrow \end{matrix} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \tau}{\tau/\omega} \frac{d\tau}{\omega} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \tau}{\tau} d\tau$$

$$\begin{matrix} \omega < 0 \\ \swarrow \end{matrix} \int_{+\infty}^{-\infty} \frac{\sin \tau}{\tau/\omega} \frac{d\tau}{\omega} = - \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \tau}{\tau} d\tau$$

$$\text{Quindi } \mathcal{F}\left(\frac{1}{t}\right)(\omega) = -j \operatorname{sgn}(\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \tau}{\tau} d\tau$$

$$\text{Sia ora } x(t) = \frac{\sin t}{t} = \operatorname{sinc}(t/\pi)$$

$$\text{Abbiamo che } \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin t}{t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt = X(\omega) \Big|_{\omega=0}$$

$$\text{Ma, per il cambiamento di scala, } X(\omega) = \pi \operatorname{rect}\left(\frac{-\omega}{2\pi} \cdot \pi\right) = \pi \operatorname{rect}\left(\frac{\omega}{2}\right)$$

$$\text{quindi: } \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin t}{t} dt = \pi$$

$$\Rightarrow \mathcal{F}\left(\frac{1}{t}\right)(\omega) = -j\pi \operatorname{sgn}(\omega)$$

$$8) \mathcal{F}(\operatorname{sign}(t)) = -\frac{1}{j\pi} \mathcal{F}(-j\pi \operatorname{sign}(t)) = -\frac{1}{j\pi} \cdot 2\pi \cdot \left(\frac{1}{-j\omega}\right) = \frac{2}{j\omega} \quad (18)$$

$$9) \mathcal{F}(u(t)) = \mathcal{F}\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \operatorname{sign}(t)\right) = \frac{1}{2} \cdot 2\pi \delta(\omega) + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{j\omega} = \pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$$

### TF di derivate e integrali

$$\mathcal{F}(x'(t))(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x'(t) e^{-j\omega t} dt$$

Integrando per parti si ha:  $u = x, \quad v = e^{j\omega t} \quad \int u'v = uv - \int v'u$

$$= \left[ x(t) e^{-j\omega t} \right]_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) (-j\omega) e^{-j\omega t} dt = \left[ x(t) e^{-j\omega t} \right]_{-\infty}^{+\infty} + j\omega \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

Se  $x \in L^1(\mathbb{R})$ , allora  $x \rightarrow 0$  e quindi  $\left[ x(t) e^{-j\omega t} \right]_{-\infty}^{+\infty} = 0$

[Nota: in caso contrario, le formule della TF della derivata non si applicano]

Quindi  $\mathcal{F}(x')(\omega) = j\omega K(\omega)$

Se  $x$  è infinitesimale all'infinito insieme alle sue  $n-1$  derivate,

$$\mathcal{F}(x^{(n)})(\omega) = (j\omega)^n K(\omega)$$

TF dell'integrale cumulativo:

$$\mathcal{F}\left(\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right)(\omega) = \mathcal{F}(u * x)(\omega) = U(\omega) \cdot K(\omega) = \left[\pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}\right] K(\omega)$$

$$= \pi K(0) \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega} K(\omega)$$

Se  $x$  ha area nulla,  $0 = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt = K(0) \Rightarrow \mathcal{F}\left(\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right) = \frac{1}{j\omega} K(\omega)$

## Derivato della TF e comportamento asintotico

(19)

$$\frac{d}{d\omega} X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) (-jt) e^{-j\omega t} dt = \mathcal{F}(-jt x(t))$$

Quindi  $\mathcal{F}(t x(t)) = j X'(\omega)$

Allora, se  $t x(t) \in L^1(\mathbb{R})$ ,  $X'$  è uniformemente continua e infinitesimo

Inoltre iterando la trasformata di  $t x(t)$  si ha che

$$\mathcal{F}(t^n x(t)) = j^n \cdot X^{(n)}(\omega)$$

Quindi, se  $t^n x(t)$  è assolutamente integrabile,  $X$  è di classe  $C^{(n)}(\mathbb{R})$

Ma  $t^n x(t)$  è ass. int. solo se  $x$  "va a zero rapidamente"  
quindi la rapidità di decrescita asintotica nel tempo  
diventa regolata in frequenza

### Corollario

Se  $x$  è a supporto finito,  $X \in C^{(k)}(\mathbb{R})$

Per dualità, siccome  $R[x] = \frac{1}{2\pi} \mathcal{F}(X)$ , se  $\omega^n X(\omega)$  è assolutamente integrabile (decresce rapidamente),  $x$  deve essere regolare (con opportuna  $C^{(n)}(\mathbb{R})$ )

## TF e serie di Fourier

(20)

Sia  $s \in \mathcal{L}^1\left(-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\right)$  e  $s(t) = 0 \quad \forall t \notin \left(-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\right)$

Sia  $x(t) = \text{rep}_T[s](t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} s(t - kT)$  periodico di periodo  $T$

Sia infine  $S(\omega) = \mathcal{F}(s(t), t \rightarrow \omega)$

Mostriamo che i coeff. di Fourier del segnale  $x$  sono  $a_k = \frac{1}{T} S(k\omega_0)$

$$\text{Infatti } a_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

Ma, per  $t \in \left(-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\right)$   $x(t) = s(t)$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} s(t) e^{-jk\omega_0 t} dt \stackrel{(*)}{=} \frac{1}{T} \int_{-\infty}^{+\infty} s(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} S(k\omega_0)$$

CVD

(\*) perché  $s(t) = 0 \quad \forall t \notin (-\infty, +\infty)$

---

## TF e sistemi

Consideriamo un sistema C.C. BIBO stabile con R.I.  $h(t)$

Sappiamo che la sua R.F. è  $H(\omega) = \mathcal{F}(h(t), t \rightarrow \omega)$

Se all'ingresso del sistema abbiamo un segnale  $x(t)$ , l'uscita è

$$y = L(x) = h * x$$

Il calcolo della convoluzione nel Tempo è concettualmente non intuitivo.

In frequenza però abbiamo una relazione molto più semplice:

$$Y(\omega) = H(\omega)X(\omega)$$

In questo modo lo studio e la progettazione di sistemi LTI può diventare molto semplice

Esempio Modulazione e demodulazione dei segnali

La propagazione elettromagnetica dei segnali nell'aria avviene più facilmente a determinate frequenze

Per questo, invece di trasmettere un segnale acustico  $x(t)$ ,

che tipicamente ha  $X(\omega) \neq 0$  solo se  $\omega \in (-20 \text{ kHz}, 20 \text{ kHz})$

Inoltre, tipicamente  $X(\omega) = 0$  a frequenze più elevate. Preferisce trasmettere un segnale a frequenze più elevate.

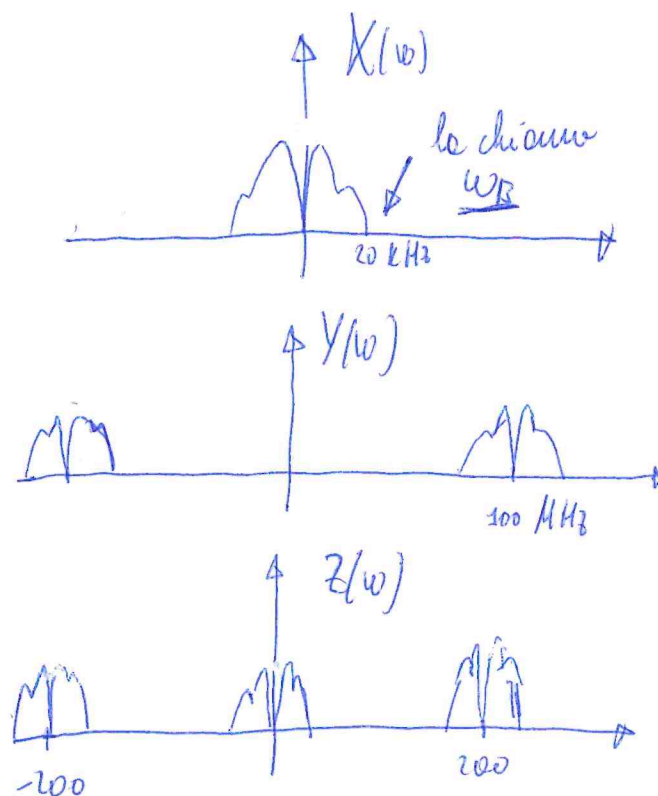
Una soluzione (semplificata)

è di trasmettere

$$y(t) = x(t) \cdot \cos(2\pi f_0 t)$$

$$\Rightarrow Y(\omega) = \left( X\left(\omega - \frac{f_0}{2\pi}\right) + X\left(\omega + \frac{f_0}{2\pi}\right) \right)$$

$$= (X(\omega - \omega_0) + X(\omega + \omega_0))$$



come riottenere  $x(t)$  da  $y(t)$  ?

(22)

(ammesso di poter ricevere  $y$  senza altre distorsioni)

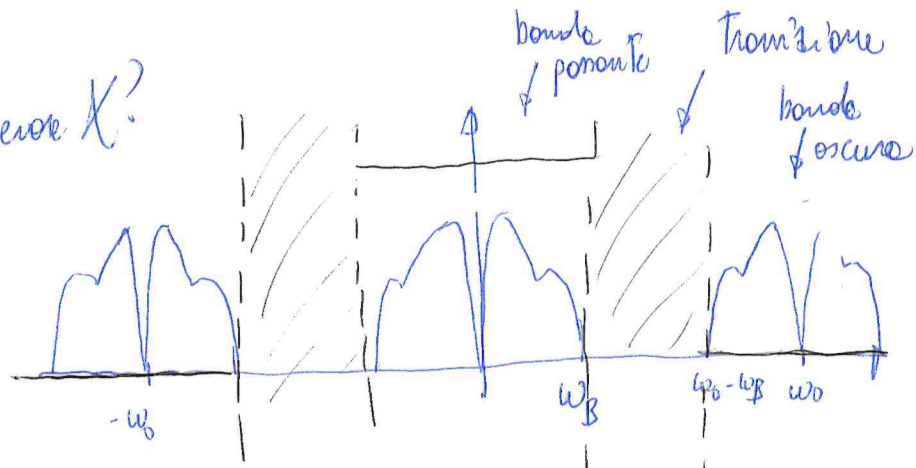
Un primo passo è quello di calcolare  $z(t) = y(t) \cdot \cos(2\omega_0 t)$

Applicando ancora la formula della modulazione

$$Z(\omega) = \frac{1}{2} [Y(\omega - \omega_0) + Y(\omega + \omega_0)] = \frac{1}{4} X(\omega - 2\omega_0) + \frac{1}{4} X(\omega) + \frac{1}{4} X(\omega) + \frac{1}{4} X(\omega + 2\omega_0)$$
$$= \frac{1}{2} X(\omega) + \frac{1}{4} X(\omega - 2\omega_0) + \frac{1}{4} X(\omega + 2\omega_0)$$

Che passo fare per recuperare  $X$ ?

Possiamo usare un LTI  $H_{LP}$   
con RF Tale che:



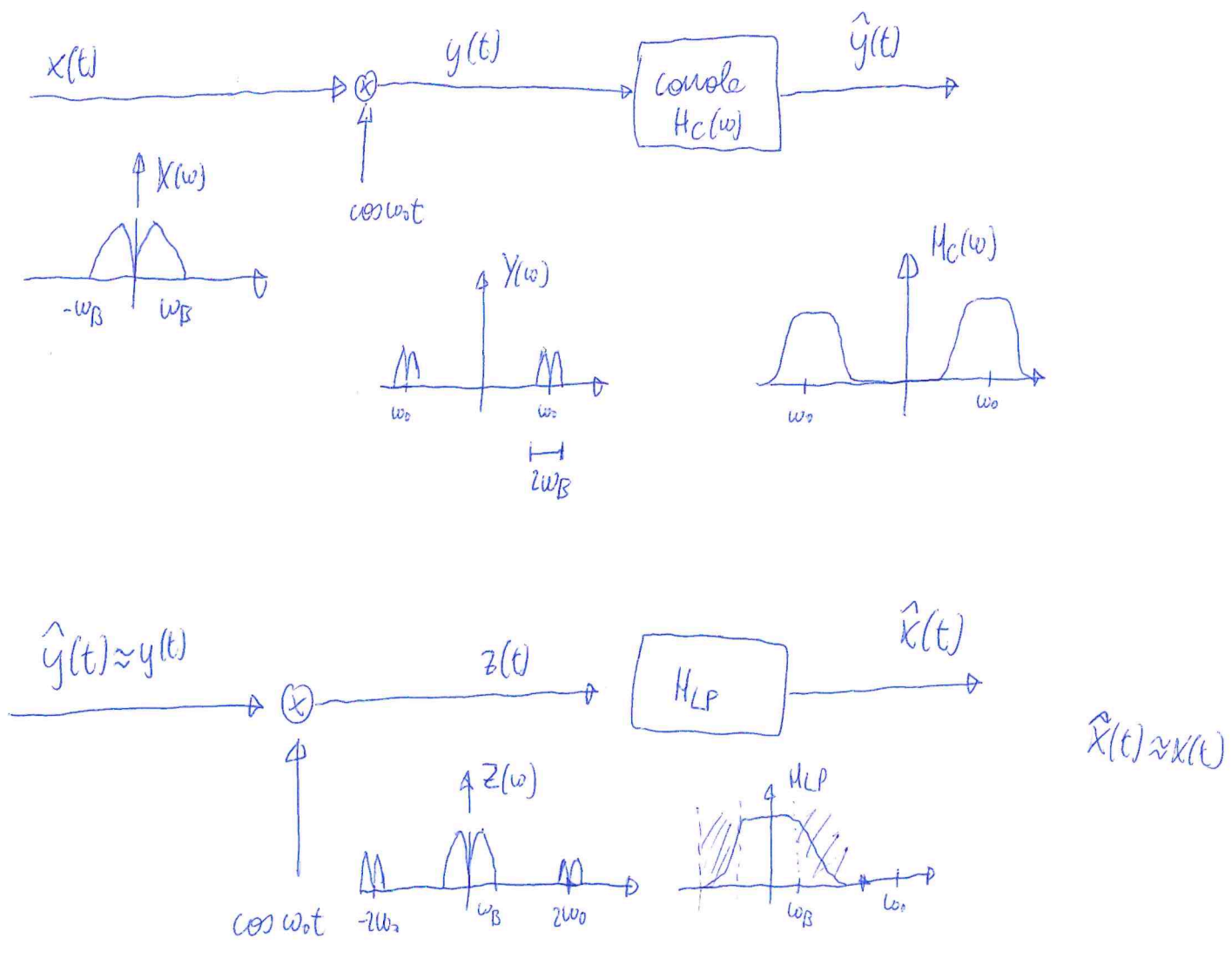
$$H(\omega) = \begin{cases} 1 & \forall \omega \in (-\omega_B, \omega_B) \\ 0 & \forall |\omega| > \omega_0 - \omega_B \\ \text{non definito} & \forall \omega \in (\omega_B, \omega_0 - \omega_B) \end{cases}$$

(ricordiamo  $\omega_B$  è la  
max pulsazione di  $x$ )

Questo è un caso ideale. Nella pratica devo avere un LTI  
Tale che  $H(\omega)$  sia il più possibile costante in banda passante  
ed il più possibile piccolo in banda oscura. ( $\omega^n \cdot H(\omega)$  dove  $\frac{\omega}{\omega_{max}} \rightarrow 0$ )

In transizione "non ha importanza": posso imporre un andamento  
"regolare" (derivabile con derivate continue)

# Schema semplificato di Trasmissione radio orologio



Modulazione Sposta lo spettro di  $x$  per 2 motivi

- 1) per portare lo spettro laddove il canale "vuole passare" il segnale. Infatti il canale radio è passabanda
- 2) permette di mandare più segnali contemporaneamente usando portanti e pulsazioni sufficientemente diversi

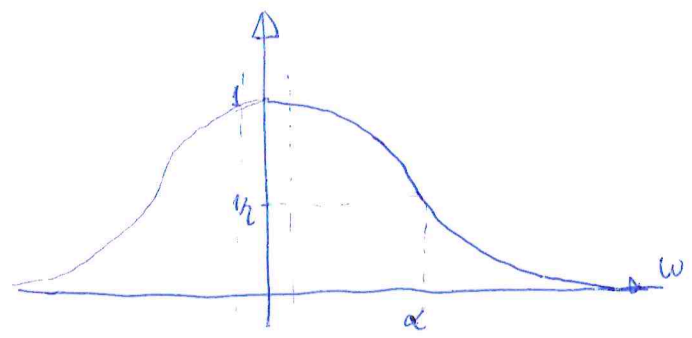
Ricevitore In prima approssimazione il ricevitore è fatto con un oscillatore, un moltiplicatore ed un filtro LP  
 si può usare anche un RC, purché  $\omega_B \ll \frac{1}{RC} \ll \omega_0$

Infatti ricordiamo che per un circuito RC,

$$|H(\omega)|^2 = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 + \omega^2} \quad \text{dove } \alpha = \frac{1}{RC}$$

$$|H(0)|^2 = 1$$

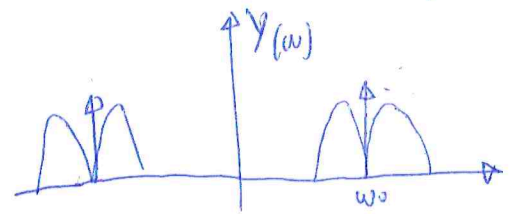
$$|H(\alpha)|^2 = \frac{1}{2}$$



Lo schema proposto non è realistico perché  
 Tra le altre cose, ignora la presenza di rumore e  
 lo difficoltà nel generare, al ricevitore, un segnale  $\cos \omega_0 t$   
 perfettamente in fase con quello del trasmettitore

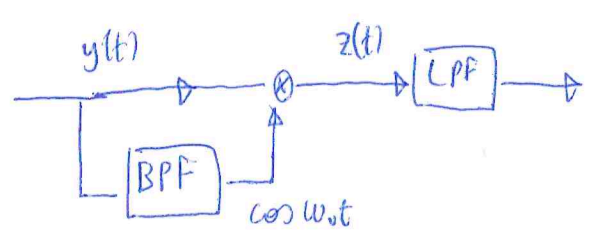
Uno schema più realistico è:

$$y(t) = \left( 1 + \frac{x(t)}{K_{max}} \right) \cdot A \cos \omega_0 t = A \cos \omega_0 t + \frac{A}{K_{max}} x(t) \cos \omega_0 t$$



$$Y(\omega) = A \pi \delta(\omega - \omega_0) + \frac{1}{2} \frac{A}{K_{max}} X(\omega - \omega_0) + A \pi \delta(\omega + \omega_0) + \frac{1}{2} \frac{A}{K_{max}} X(\omega + \omega_0)$$

Allora filtrando  $y(t)$  con un filtro passa-bande (BPF) centrato su  $\omega_0$  si riesce a recuperare la portante (cioè il segnale  $\cos \omega_0 t$ ) che a suo volta viene usato per demodulare  $y$ :



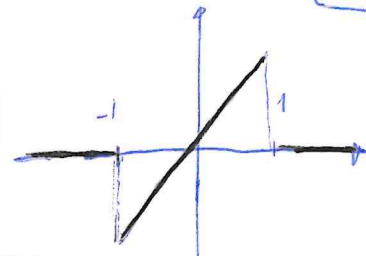
Il BPF può essere sostituito con un sistema non lineare: amplificatore limitato od altro qualcosa che rimuove la modulazione e lascia solo la portante



## Altri esercizi in TF

25

1) Calcolare la TF di  $x(t) = t \cdot \text{rect}(t/2) \in \mathcal{L}'(\mathbb{R})$



Osserviamo che  $x(t) = t \cdot y(t)$ , dove  $y(t) = \text{rect}(t/2) \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$

Allora  $X(\omega) = j \frac{d}{d\omega} Y(\omega)$

$$Y(\omega) = \mathcal{F}\left(\text{rect}\left(\frac{t}{2}\right), t \rightarrow \omega\right) = 2 \text{sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right) = 2 \frac{\sin \omega}{\omega}$$

$$Y'(\omega) = 2 \frac{\omega \cos \omega - \sin \omega}{\omega^2} \Rightarrow X(\omega) = 2j \frac{\omega \cos \omega - \sin \omega}{\omega^2}$$

2) Calcolare la TF di  $x(t) = \text{sinc}^2(t/\pi)$  posto  $y(t) = \Delta(t)$ ,

Sappiamo che  $\mathcal{F}(\Delta(t)) = \text{sinc}^2\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) = Y(\omega) \Rightarrow \mathcal{F}(Y(t)) = 2\pi \Delta(\omega) = 2\pi y(-\omega)$

$$\text{Allora } \mathcal{F}\left(\text{sinc}^2\left(\frac{t}{\pi}\right)\right) = \mathcal{F}\left(\text{sinc}^2\left(\frac{2\pi}{\pi} \frac{t}{2\pi}\right)\right) = \mathcal{F}\left(Y\left(\frac{2\pi}{\pi} t\right)\right)$$

$$= \frac{\pi}{2\pi} \mathcal{F}(Y(t))\left(\frac{\pi}{2\pi} \omega\right) = \frac{\pi}{2\pi} \cdot 2\pi \Delta\left(\frac{\pi}{2\pi} \omega\right) = \pi \Delta\left(\frac{\pi}{2\pi} \omega\right)$$

