

{ Spazi proiettivi

$$\mathbb{P}^1(K) = \{ \langle v \rangle, v \in K^2 - \{0\} \} \cong \{ \langle \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} \rangle \mid a_0, a_1 \text{ non entrambi zero.} \}$$

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} \begin{cases} a_0 \neq 0 & \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} \stackrel{\text{punto in } \mathbb{P}^1(K)}{=} \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} \quad x = \frac{a_1}{a_0} \\ a_0 = 0 & \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{cases}$$

Scriviamo $\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{P}^1(K)$
 (dimentichiamo le parentesi $\langle \rangle$)

$$\begin{pmatrix} 3a_0 \\ 3a_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} da_0 \\ da_1 \end{pmatrix} \quad d \in K^*$$

come punti in $\mathbb{P}^1(K)$

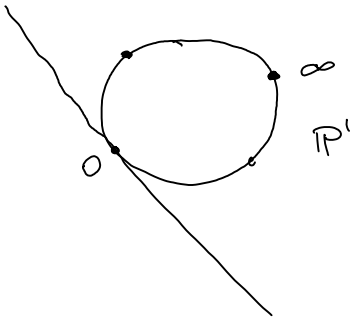
$$\mathbb{P}^1(K) = \mathbb{A}^1(K) \cup \{ \infty \} \quad \begin{matrix} \text{punto } \infty \\ \text{infinito} \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \downarrow & \downarrow \\ \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

(NB) avrei potuto scegliere

$$\mathbb{P}^1(K) = \mathbb{A}^1(K) \cup \{ \text{pto } \infty \}$$

$$\begin{matrix} \downarrow & \downarrow \\ \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$



$$\mathbb{P}^2(K) = \{ \langle w \rangle \in K^3 - \{0\} \} = \{ \langle \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \rangle \mid \text{con } a_i \in K \text{ non tutti } 0 \}$$

$\langle \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \rangle$ come punto di $\mathbb{P}^2(K)$ lo scriviamo anche come

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{P}^2(K)$$

è determ. a meno di proporz.

$$\begin{cases} a_0 \neq 0 & \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ a_1/a_0 \\ a_2/a_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix} \quad x = a_1/a_0 \quad y = a_2/a_0 \\ a_0 = 0 & \begin{pmatrix} 0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \quad \text{con } a_1, a_2 \text{ non entrambi } 0 \end{cases}$$

$$\mathbb{P}^2(K) = \mathbb{A}^2(K) \cup \mathbb{P}^1(K)$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

corrisponde a direzione di una retta per l'origine di K^2

La struttura di sp. proiettivo diventa più ricca e considero anche tutti gli altri sottospazi di K^{n+1} (se lavoro con \mathbb{P}^n)

$$S(K^{n+1}) = \{ W \subseteq K^{n+1} \} =$$

$$= \{ \emptyset \} \cup \{ \text{sott. di dim 1} \} \cup \{ \text{sott. di dim 2} \} \cup \dots \cup \{ \text{sott. di dim } n \} \cup \{ K^{n+1} \}$$

\emptyset punti di $\mathbb{P}^n(K)$ rette dim 1 ipersuperfici dim $n-1$ tutto K^{n+1} dim n
 e dim che ha dim -1 e hanno dim 0

$$\boxed{\dim_{\mathbb{P}} W = \dim_K W - 1}$$

Esercizio Siano $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ punti di $\mathbb{P}^2(K)$

Scrivere l'eq. di $P \vee Q$ in $\mathbb{P}^2(K)$

$$\left[P \rightsquigarrow \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle \subseteq K^3 \quad Q \rightsquigarrow \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \subseteq K^3 \right.$$

$$P \vee Q \rightsquigarrow \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \subseteq K^3$$

↑ l'insieme delle soluz. dell'eq.

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & y_1 \\ 2 & -1 & y_2 \\ 3 & 1 & y_3 \end{vmatrix} = 0 \quad \begin{aligned} -y_3 + 2y_1 + 3y_1 - y_2 &= 0 \\ 5y_1 - y_2 - y_3 &= 0 \end{aligned}$$

? eq. in x_0, x_1, x_2 t.c. $P \in Q$ sono soluzioni di questo eq?

$$\boxed{5x_0 - x_1 - x_2 = 0}$$

eq. retta $P \vee Q$ in \mathbb{P}^2

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & x_0 \\ 2 & -1 & x_1 \\ 3 & 1 & x_2 \end{vmatrix} = 0$$

(NS)

è vettore $P = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ oppure $\begin{pmatrix} \lambda \\ 2\lambda \\ 3\lambda \end{pmatrix} \lambda \neq 0$

sono sempre soluzioni dell'eq $5x_0 - x_1 - x_2 = 0$ perché l'eq. è omogenea!

Interpretazione affine $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \in \mathbb{A}^2(K)$
 $x_0 = 0$ retta all'inf

retta all'inf $\Rightarrow Q = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ con un vettore di K^2

? Quali sono i pti di $\mathbb{A}^2(K)$ che appartengono a $5x_0 - x_1 - x_2 = 0$?

$\mathbb{P}^2(K) \ni \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$ t.c. $5 \cdot 1 - x - y = 0$ ossia i pti
t.c. $x + y - 5 = 0$ ← eq. retta passante per $\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ in $\mathbb{A}^2(K)$ e parallela al vettore $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$
eq. disomogeneizzata

$a_0 x_0 + a_1 x_1 + \dots + a_n x_n = 0 \rightsquigarrow a_0 + a_1 y_1 + a_2 y_2 + \dots + a_n y_n = 0$
 $y_i = \frac{x_i}{x_0 \neq 0}$ eq nell'affino

Esercizio In $\mathbb{P}^3(K)$ siano dati:

- il piano L di eq. $x_0 - 3x_1 + x_2 + x_3 = 0$
- retta r per $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Determinare 3 punti di L , l'eq. di r , $L \cap r$, $L \cup r$

- L \rightsquigarrow sottospazio di dim $4-1=3$ in $K^4 \Rightarrow \dim_{\mathbb{P}} L = 3-1=2$
 L come sottospazio \mathbb{R}^3 dato dalle soluz. di $x_0 - 3x_1 + x_2 + x_3 = 0$

$x_0 = 3x_1 - x_2 - x_3$
 $L = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$
 $= \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$

$P_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, P_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, P_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{P}^3(K)$
punti di L .

- $r = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \rightsquigarrow$ sottospazio di $K^4 \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$

eq di r $\left\{ \begin{array}{l} 2 \text{ eq in } x_0 x_1 x_2 x_3 \\ \text{ad es} \end{array} \right\} \begin{cases} x_0 - x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \end{cases}$

• $L \wedge r$ $\left\{ \begin{array}{l} x_0 - 3x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_0 - x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \end{array} \right\} \begin{cases} x_0 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_0 - x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \end{cases} \begin{cases} x_0 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \end{cases}$
 phi ↑ le cui coord odd. le eq. di L e di r

$H = L \wedge r$ come sottosp. di K^4 $\bar{=}$ $\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \rangle$
 come punto di $\mathbb{P}^3(K)$ $\bar{=}$ $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = H$

$\dim_{\mathbb{P}}(L \vee r) + \dim_{\mathbb{P}}(L \wedge r) = \dim_{\mathbb{P}} L + \dim_{\mathbb{P}} r$ Grassmann
proiettivo

\uparrow 3 \uparrow 0 \uparrow 2 \uparrow 1

$L \vee r = \mathbb{P}^3(K)$ $\bar{=}$ tutto corrisponde al sottosp. K^4 di K^5

In fatt. $\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \rangle$ ha dim 4

Interpretazione affine dei risultati sopra: $\mathbb{A}^3(K) = \mathbb{P}^3(K) \cdot \{x_0 \neq 0\}$
 $L \cap \mathbb{A}^3(K)$ piano affine di eq $1 - 3x + y + z = 0$

$\boxed{3x - y - z = 1}$

$r \cap \mathbb{A}^3(K)$ retto per i punti $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
 che ha eq. $\begin{cases} 1 - y - z = 0 \\ x = 0 \end{cases} \begin{cases} y + z = 1 \\ x = 0 \end{cases}$

$r \cap \mathbb{A}^3(K)$ $\bar{=}$ parallelo al vettore $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$
 3 punti nell' affine di L = ? $\begin{pmatrix} 1/3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ soluzioni

$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1/3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ in \mathbb{P}^3

$L \wedge r$ $\bar{=}$ un punto $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ nel piano all' ∞

In fatt. $L^{\text{aff}} = L \cap \mathbb{A}^3$ $\bar{=}$ parallelo a " $r \cap \mathbb{A}^3$ " = r aff

" $L \cap A^3(k)$ " $\left(\begin{matrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{matrix} \right) + \left\langle \left(\begin{matrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{matrix} \right), \left(\begin{matrix} 0 \\ -1 \\ -1 \end{matrix} \right) \right\rangle$

§ Dualità

proiettiva

V sp. vett su k

$V^* = \text{Hom}_k(V, k)$

$S(V) = \{W \subseteq V\}$

$S(V^*)$

\downarrow
 W

$\longrightarrow W^\perp = \left\{ \varphi: V \rightarrow k \text{ t.c.} \right.$
 $\left. \begin{matrix} \varphi(W) = 0 \\ \text{oss: } W \subseteq \ker \varphi \end{matrix} \right\}$

Se V ha dim n

e W ha dim m

$\dim_k W^\perp = n - m$

Se ora lavoro con V di dim $n+1$, $S(V)$ è sp. proiett.

di dim n , $\dim_k W = m+1$ $\dim_{\mathbb{P}} W = m$

$\dim_{\mathbb{P}} W^\perp = \dim_k W^\perp - 1 = m+1 - (m+1) - 1 = n - m - 1$

$\boxed{\dim_{\mathbb{P}} W^\perp = n - \dim_{\mathbb{P}} W - 1}$

$n = \dim$ sp. proiett.

Esempi:

$\mathbb{P}^2(k)$

$W: x_0 + x_1 - x_2 = 0$

retta

$\dim_{\mathbb{P}} W = 1$

$\dim_{\mathbb{P}} W^\perp: 2 - 1 - 1 = 0$

W^\perp sarà un punto. Quale?

W^\perp come sottospazio

di $\text{Hom}(k^3, k)$

sarà dato dalle φ t.c.

$\varphi(x_0, x_1, x_2) = a_0 x_0 + a_1 x_1 + a_2 x_2$

$\varphi \left(\begin{matrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{matrix} \right) = 0 \iff \left(\begin{matrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{matrix} \right) \in W$

φ m) (a_0, a_1, a_2) t.c. $(a_0, a_1, a_2) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$
 $\in W$

$a_0 x_0 + a_1 x_1 + a_2 x_2 = 0 \iff \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \in W$

a_0, a_1, a_2 sono i coeff. dell'eq di W

(a_0, a_1, a_2) coord. omogenee di W

Il punto W^\perp è $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

Altro metodo W passa per i punti $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

W^\perp è dato dai punti (cioè) matrici t.c. $\left. \begin{matrix} (a_0 \ a_1 \ a_2) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \\ (a_0 \ a_1 \ a_2) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \end{matrix} \right\}$

$$\begin{cases} 1a_0 + a_1 = 0 \\ 1a_0 + a_2 = 0 \end{cases} \text{ eq. di } W^\perp \quad \text{soluz} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

NS in $\mathbb{P}^2(K)$ retta $\xrightarrow{\text{dualità}}$ pto
 eq. retta $\xrightarrow{\quad\quad\quad}$ coord pto
 2 punti della retta $\xrightarrow{\quad\quad\quad}$ eq. cartes. del punto

Ad es. $W = \langle \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \rangle \subseteq K^3$ W come punto di $\mathbb{P}^2(K)$
 eq. $\begin{cases} 3x_0 + x_1 = 0 \\ 2x_0 + x_2 = 0 \end{cases}$

W^\perp eq $-x_0 + 3x_1 + 2x_2 = 0$ passante per $\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
 retta

Principio di dualità proiettiva

Se una affermazione $\mathcal{A}(\leq, \wedge, \vee, \phi_{\mathbb{P}}, \mathbb{P}, \dim_{\mathbb{P}}, \dots)$ è vera in ogni spazio proiettivo di dim n allora l'affermazione duale $\mathcal{A}^* = \mathcal{A}(\geq, \vee, \wedge, \mathbb{P}, \phi_{\mathbb{P}}, n - \dim_{\mathbb{P}} - 1, \dots)$ è vera in ogni sp. proiett. di dim n .

Dimostrare: In $\mathbb{P}^2(K)$, $d > 2$ punti sono allineati se e solo se a 2 a 2 generano la stessa retta

Traduzione Sia $d > 2$, siano P_1, \dots, P_d punti di \mathbb{P}^2_K .

Esiste una retta r in \mathbb{P}^2_K t.c. $P_i \in r \ \forall i$

$$\Leftrightarrow P_i \vee P_j = P_a \vee P_b \quad \forall a \neq i, i \neq j$$

Affermazione duale Sia $d > 2$, siano p_1, \dots, p_d rette in \mathbb{P}^2_K
 Esiste un punto R in \mathbb{P}^2_K t.c. $p_i \ni R \ \forall i$

$$\Leftrightarrow P_i \wedge P_j = P_R \wedge P_K \quad \triangleright \quad R \neq K \quad \text{e} \quad i \neq j$$

Dimostriamo \Leftarrow : evidente.

Esercizio: Dimostrare (e scrivere l'affermazione duale):

Dato due rette sghembe in $\mathbb{P}^3(k)$ e un punto esterno ad esse esiste una unica retta per quel punto e incidente le due rette date.

A Traduco Siano r, s rette in $\mathbb{P}^3(k)$, $r \wedge s = \emptyset$ e $r \vee s = \mathbb{P}^3$

Sia P punto $P \notin r$ e $P \notin s$.

Esiste unica t retta in \mathbb{P}^3 con $P \in t$ e

$$t \wedge r \neq \emptyset \quad \text{e} \quad t \wedge s \neq \emptyset$$

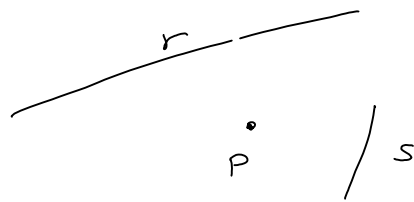
(A^* : Siano r, s rette in $\mathbb{P}^3(k)$, $r \vee s = \mathbb{P}^3$ e $r \wedge s = \emptyset$)

Se π piano con $\pi \neq r$ e $\pi \neq s$

Esiste unica retta t in \mathbb{P}^3 con $\pi \supseteq t$ e

$$\underbrace{t \vee r \neq \mathbb{P}}_{\S t \wedge r \neq \emptyset} \quad \underbrace{t \vee s \neq \mathbb{P}}_{t \wedge s \neq \emptyset}$$

Dimostro A :



$(r \vee P)$ piano in \mathbb{P}^3 $(s \vee P)$ piano in \mathbb{P}^3

$$\dim(r \vee P) = \dim r + \dim P - \dim(r \wedge P)$$

$\begin{matrix} \text{"} & \text{"} & \text{"} & \text{"} \\ 2 & 1 & 0 & 1 \end{matrix}$

$$t := (r \vee P) \wedge (s \vee P) \quad \dim t = \underbrace{\dim(r \vee P)}_2 + \underbrace{\dim(s \vee P)}_2 - \underbrace{\dim(r \vee P \vee s)}_3$$

è retta

$$\dim(t \wedge r) = \underbrace{\dim t}_0 + \underbrace{\dim r}_1 - \underbrace{\dim(t \vee r)}_2$$

(NB) $t \vee r \subseteq r \vee P$
piano proiettivo

t, r sono rette complanari non coincidenti $P \in t, P \notin r$
 $\Rightarrow t \wedge r$ è un punto del piano proiett. $r \vee P$

$$t \vee r = r \vee P$$

in particolare $t \cap r \neq \emptyset$

Analogamente $t \cap s \neq \emptyset$

Esercizio In \mathbb{P}^3 : dati un piano π e una retta r sghembi
e un punto $P \notin \pi$, $P \notin r$. Allora esiste unica retta t con
 $P \in t$ e t.c. $t \cap \pi \neq \emptyset$ e $t \cap r \neq \emptyset$
Dimostrare e realizzare.

