

Esercizio 1: Calcolare i prodotti AB e BA delle matrici

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -3 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 1 \\ -1 & 0 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$$

Indicato con $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ l'endomorfismo di \mathbb{R}^2 la cui matrice rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^2 sia la matrice AB , determinare $f(2, -3)^T$.

La matrice BA è la matrice di un endomorfismo?

Sol: Prodotto righe \times colonne:

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 1 \\ -1 & 0 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 0 + 2(-2) + 3(-1) + 4 \cdot 3 & 3 + 20 \\ 7 & 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 23 \\ 7 & 11 \end{pmatrix}$$

$$BA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 1 \\ -1 & 0 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & 2 \\ -2 & -4 & -6 & -8 \\ -1 & -2 & -3 & -4 \\ 3 & 6+5 & 9-15 & 12+10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & 2 \\ -2 & -3 & -9 & -6 \\ -1 & -2 & -3 & -4 \\ 3 & 11 & -6 & 22 \end{pmatrix}$$

AB è una matrice quadrata di ordine 2, quindi è associata ad un endomorfismo di \mathbb{R}^2 . BA è una matrice quadrata di ordine 4, quindi è associata ad un endomorfismo di \mathbb{R}^4 . Dire che AB è la matrice associata ad un endomorfismo f rispetto alla base canonica significa che le colonne di AB sono

le coordinate rispetto alla base canonica $\{e_1, e_2\}$ di \mathbb{R}^2 dei vettori (2)

$f(e_1), f(e_2)$ - Quindi:

$$f(e_1) = AB e_1 = \begin{pmatrix} 5 & 23 \\ 7 & 11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

$$f(e_2) = (23, 11)^T$$

Sfruttando la linearità di f calcoliamo l'immagine del vettore $(2, -3)^T$:

$$\begin{aligned} f(2, -3)^T &= f(2e_1 - 3e_2) = 2f(e_1) - 3f(e_2) = \\ &= 2(5, 7)^T - 3(23, 11)^T = (-59, -19)^T = AB \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

↑
Combinazione lineare della base di \mathbb{R}^2

Esercizio 2: Determinare la matrice inversa di ciascuna delle seguenti matrici:

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}; \quad M_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}; \quad M_3 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

Sol: M_1^{-1} :

matrice aggiunta $Adj(M_1) = \text{Cof}^T(M_1)$ matrice dei cofattori

1° metodo: $M_1^{-1} = \frac{1}{\det(M_1)} (Adj(M_1)) = \frac{(\text{Cof} M_1)^T}{\det M_1}$

$$\det M_1 = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot 1 - (-2) \cdot 1 = 3 \neq 0 \exists M_1^{-1}$$

$$\text{Cof} M_1 = \begin{bmatrix} \text{Cof}_{11}(M_1) & \text{Cof}_{12}(M_1) \\ \text{Cof}_{21}(M_1) & \text{Cof}_{22}(M_1) \end{bmatrix}$$

minore di M_1 cancellando la
riga i e la colonna j di M_1

Complemento algebrico $\text{Cof}_{ij}(M_1) = (-1)^{i+j} \det(M_{1ij})$

$$\text{Cof}_{11}(M_1) = 1 \cdot 1 = 1, \quad \text{Cof}_{12}(M_1) = -1 \cdot (-2) = 2 \quad (3)$$

$$\text{Cof}_{21}(M_1) = -1 \cdot 1 = -1, \quad \text{Cof}_{22}(M_1) = 1$$

$$M_1^{-1} = \frac{\text{Adj}(M_1)}{\det M_1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}^T = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & -1/3 \\ 2/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

2° metodo: $M^{-1} | M M^{-1} = I_d$

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{H_{2,1}(2)} \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & 1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{H_2(1/3)} \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2/3 & 1/3 \end{array} \right] \xrightarrow{H_{1,2}(-1)} \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1/3 & -1/3 \\ 0 & 1 & 2/3 & 1/3 \end{array} \right]$$

$$M_2^{-1}: \left[\begin{array}{ccc|ccc} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{array}{l} H_1(2), H_2(-1) \\ H_{1,3}(-1) \\ H_{2,3}(-2) \end{array}} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{H_1(1/2), H_2(-1), H_3(1/2)} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1/2 \end{array} \right]$$

Osserviamo che M_2 è triangolare superiore $\rightarrow M_2^{-1}$ è triangolare superiore

M_3^{-1} : matrice diagonale

$$M_3 M_3^{-1} = I_{3 \times 3} \rightarrow M_3^{-1} = \begin{bmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1/3 \end{bmatrix}$$

Esercizio 3 : Sia $h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare endomorfa, resp. db base canonica di \mathbb{R}^3 db matrice

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

Determinare $H_{2,3}^{-1}$, $h^{-1}(2, 1, 2)^T$

Sol : $Adj_{ij} = Cof_{ji} \rightarrow (Cof_{ij})^T = Cof_{ji}$

$$H_{2,3}^{-1} = \frac{Adj_{23}(H)}{\det H} = \frac{Cof_{32}(H)}{\det H}$$

$$\det H = 1 \cdot (-1)^{1+1} \det \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} + (-1) \cdot (-1)^{2+1} \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} + 0$$
$$= -3 - 2 + (-6) = -11 \neq 0$$

$$Cof_{32}(H) = (-1)^{3+2} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = -1 \cdot (-2) = 2$$

$$H_{2,3}^{-1} = \frac{1}{-11} (2) = -2/11$$

$$H^{-1}: \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{H_{2,1}(1)} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{H_3(3)} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -11 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right] \xrightarrow{H_2(11), H_3(2)} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 8 & 8 & -6 \\ 0 & 0 & -11 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{H_{1,2}(33/2)} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 33/2 & 0 & 0 & 15/2 & -5 & 6 \\ 0 & 33 & 0 & 8 & 8 & -6 \\ 0 & 0 & -11 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right] \xrightarrow{H_{1,2}(-1)}$$

$$H_1 \left(\frac{2}{33} \right), H_2 \left(\frac{1}{33} \right), H_3 \left(-\frac{1}{11} \right) \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 5/11 & -6/11 & 4/11 \\ 0 & 1 & 0 & 3/11 & 3/11 & -2/11 \\ 0 & 0 & 1 & -1/11 & -1/11 & -3/11 \end{array} \right] \quad (5)$$

$$h^{-1}(2, 1, 2)^T = H^{-1} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 5/11 & -6/11 & 4/11 \\ 3/11 & 3/11 & -2/11 \\ -1/11 & -1/11 & -3/11 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12/11 \\ 5/11 \\ -9/11 \end{bmatrix}$$

Soluzione particolare del sistema lineare: $Hx = b \rightarrow x = H^{-1}b$

$\text{Ker } H = \{0\}$ (unica soluzione)

Esercizio 6: Sia $\text{id}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione identica. Si consideri

la base B di \mathbb{R}^3 : $B = \{w_1 = (1, 1, 0)^T, w_2 = (1, -1, 0)^T, w_3 = (0, 1, 1)^T\}$

Si scriva la matrice associata all'applicazione id in modo:

1) la base B nel dominio e la base canonica nel codominio

2) la base canonica nel dominio e la base B nel codominio

3) la base B nel dominio e nel codominio

Sol.: L'applicazione id manda ogni vettore di \mathbb{R}^3 in se stesso $\text{id}(v) = \underbrace{I_{3 \times 3}}_{3 \times 3} v = v$
 $\forall v \in \mathbb{R}^3$

1) Nel caso 1) si ha $\text{id}(w_i) = w_i \quad \forall i=1, 2, 3$ e poiché le coordinate

di un vettore rispetto alla base canonica non solo che le sue componenti mi ha (6) che la matrice associata all'applicazione id rispetto alla base B nel dominio e alla base canonica nel codominio è:

$$\begin{bmatrix} W_1 & W_2 & W_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

infatti $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

$\begin{matrix} \uparrow & & \uparrow & & \uparrow \\ B & \rightarrow & C & & W_i \text{ in } B & & W_i \text{ in } \{e_1, e_2, e_3\} \end{matrix}$

2) Nel caso 2) dobbiamo id(e_i) = e_i $\forall e_i$ vett. della base canonica e dobbiamo esprimere i vettori e_i in coordinate rispetto alla base B.

Potremmo procedere direttamente determinando $\forall i=1,2,3$ i numeri reali

$\alpha, \beta, \gamma \mid e_1 = \alpha W_1 + \beta W_2 + \gamma W_3$ e così via

Tuttavia osserviamo che la matrice che ha sulle colonne le componenti dei vettori e_i rispetto ai vettori W_j è la matrice di cambiamento di base dalla base canonica alla base B pertanto essa è la matrice inversa di $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{H_{2,3}(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & | & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{H_{1,2}(1)} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & | & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & | & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} H_1(1/2), H_2(-1) \\ H_{2,1}(1) \end{matrix}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1/2 & -1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad C \rightarrow B$$

infatti $\begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1/2 \\ 0 \end{bmatrix}$

\uparrow e_1 \uparrow e_1 scritto nella base B

infatti:

$$e_1 = (1, 0, 0)^T = \alpha (1, 1, 0)^T + \beta (1, -1, 0)^T + \gamma (0, 0, 1)^T$$

$\underbrace{\hspace{2cm}}_{w_1}$ $\underbrace{\hspace{2cm}}_{w_2}$ $\underbrace{\hspace{2cm}}_{w_3}$

$$= (\alpha + \beta, \alpha - \beta, \gamma)^T$$

$$\begin{cases} 1 = \alpha + \beta \\ 0 = \alpha - \beta \\ 0 = \gamma \end{cases} \rightarrow (\alpha, \beta, \gamma)^T = e_1 = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}^T$$

\uparrow
 scritto come comb.
 lineare della base B

3) Nel caso 3) abbiamo banalmente

$$\begin{aligned} id(w_1) &= 1 w_1 + 0 w_2 + 0 w_3 \\ id(w_2) &= 0 w_1 + 1 w_2 + 0 w_3 \\ id(w_3) &= 0 w_1 + 0 w_2 + 1 w_3 \end{aligned}$$

$$\rightarrow I_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B \rightarrow B_3$$