

Osservazione: Abbiamo visto come scrivere un SL in 137

forma matriciale con $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in M_{m,n}(\mathbb{R})$

matrice dei coeff., $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ colonna delle incognite,

e $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$ colonna dei termini noti:

$$\begin{array}{ccc} A \cdot x = b \\ \begin{matrix} \in M_{m,n}(\mathbb{R}) & \in M_{n,1} & \in M_{m,1} \end{matrix} \end{array}$$

Consideriamo adesso un'app. lineare biettiva

$f: V \rightarrow W$, ha senso considerare l'app. inversa

$f^{-1}: W \rightarrow V$, anche questa è lineare:

Prop: Se $f: V \rightarrow W$ è un'app. lin. biettiva, allora anche $f^{-1}: W \rightarrow V$ è un'applicazione lineare.

Dim: siano w_1 e $w_2 \in W$. Consideriamo $f^{-1}(w_1 + w_2) \in V$
e $f^{-1}(w_1) + f^{-1}(w_2) \in V$. Applichiamo f :

$$f(f^{-1}(w_1 + w_2)) = w_1 + w_2 \quad \text{e} \quad f(f^{-1}(w_1) + f^{-1}(w_2)) =$$

$$= f(f^{-1}(w_1)) + f(f^{-1}(w_2)) = w_1 + w_2. \quad \text{Quindi: } f^{-1}(w_1 + w_2) = f^{-1}(w_1) + f^{-1}(w_2)$$

Fissiamo ora delle basi U, W di V e W rispettivamente.

Vediamo che relazione c'è tra $A_{U, W, f}$ e $A_{W, U, f^{-1}}$.

Def: Chiamiamo $I_n \in M_{n, n}(\mathbb{R})$ la matrice

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ ossia, le}$$

entrate sulla diagonale principale sono 1, le altre 0.

$$I_n = (\delta_{ij})_{\substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, n}} \quad \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases}$$

Prop: Se $f: V \rightarrow W$ è un'app. lin. biettiva,

se $A = A_{U, W, f}$ e $B = A_{W, U, f^{-1}} \in M_{n, n}(\mathbb{R})$

allora $A \cdot B = I_n = B \cdot A$

Dim: Sappiamo che $A_{U, W, f} \cdot A_{W, U, f^{-1}} = A_{W, W, f \circ f^{-1}}$

e $f \circ f^{-1} = \text{id}_W$. Quindi se $W = \{w_1, w_2, \dots, w_n\}$ base di W

si ha $f \circ f^{-1}(w_i) = w_i$, dunque $A_{W, W, f \circ f^{-1}} = I_n$ \square

Def: Una matrice quadrata $A \in M_{n, n}(\mathbb{R})$ si dice invertibile se esiste una matrice $B \in M_{n, n}(\mathbb{R})$ t.c. $A \cdot B = I_n$.

In questo caso vale anche $B \cdot A = I_n$, la matrice B si dice inversa di A . Essa è unica e si denota con A^{-1} .

Prop: Una matrice quadrata è invertibile se e solo se è la matrice associata ad un isomorfismo -

Prop: Sia $\varphi: V \rightarrow W$ un'appl. lineare tra due spazi vettoriali V e W tali che $\dim V = \dim W = n$
Allora le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- (i) φ è invertibile
- (ii) $\text{rg}(\varphi) = n$
- (iii) φ è suriettiva
- (iv) $\text{Ker}(\varphi) = \{0\}$
- (v) φ è iniettiva

Dim: segue dalla formula delle dimensioni:

$$\dim V = \dim(\text{Ker}(\varphi)) + \text{rg}(\varphi) \quad (\text{poich\u00e9 } \dim V = \dim W)$$

Prop: Una matrice quadrata $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ \u00e8 invertibile se e solo se $\text{rg}(A) = n$

Dim: segue dalla proposizione sopra \(\square\)

Prop: Una matrice quadrata di ordine n
 $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ è invertibile se e solo se ~~la~~
ridotta a scala ha n pivot -

Dim: Il numero di pivot di una matrice ridotta
in forma a scala è uguale al rango. \blacksquare

Prop: Una matrice $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ è invertibile
se e solo se si può ridurre tramite operazioni elementari
sulle righe alla matrice identità I_n -

Esempio: $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{I}]{\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{II}-2\text{I}]{\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{II}]{\text{I}+\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{II}]{-\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Come calcolare la matrice inversa ??

Esempio: $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ scriviamo $(A | I_2)$ e
riduciamola "a scala" riducendo A a I_2 :

$$(A | I_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{I}]{\text{II}} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \\ \xrightarrow[\text{II}-2\text{I}]{\text{I}} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -2 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{II}]{\text{I}+\text{II}} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \end{array} \right)$$

Otteniamo $(I_2 | A^{-1})$, cioè $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$

In generale, se $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$, per calcolare l'inversa (quando esiste) di A , si forma la matrice $(A | I_n) \in M_{n,2n}(\mathbb{R})$, si opera sulle righe di tale matrice riducendo A a I_n , e si ottiene la matrice $(I_n | A^{-1}) \in M_{n,2n}(\mathbb{R})$

Esempio: $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, calcoliamo A^{-1}

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{I}-\text{III} \\ \text{II}-2\text{III}}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{\text{I}+\text{II} \\ \text{III}}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Quindi $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Ex Se una matrice quadrata $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$ è a scalini e ha rango n , allora la matrice A^{-1} è a scalini anch'essa.

(Suggerimento: $\boxed{\text{a scalini}} \Rightarrow a_{ij} = 0 \text{ se } i > j$
 $A = (a_{ij}) \in M_{n,n} \boxed{\text{a scalini} + \text{rango } n} \Rightarrow a_{ii} \neq 0$)

Interpretazione delle operazioni sulle righe:

(142)

- Eseguire un'operazione elementare sulle righe di una matrice A equivale a moltiplicare ~~per~~ A per una matrice invertibile posta a sinistra di A :

Esempio: $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix}$

(a) scambio della prima e seconda riga:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

(b) moltiplicazione della seconda riga per 3:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -3 & 6 & 0 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

(c) sommare alla terza riga 2 volte la seconda

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 5 & -3 \end{pmatrix}$$

- Questo è il motivo per cui il rango e il nucleo non cambiano (ma l'immagine sí)!

$$\begin{array}{ccccc}
 \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\varphi} & \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\psi} & \mathbb{R}^n \\
 x & \xrightarrow{\quad} & Ax & & \\
 & & y & \xrightarrow{\quad} & By \\
 x & \xrightarrow{\quad} & & & BAx
 \end{array}$$

Se B è invertibile (quindi ψ è ISOMORFISMO)

$$\text{rg}(A) = \dim(\text{Im}(\varphi)) = \dim(\text{Im}(\psi \circ \varphi)) = \text{rg}(BA)$$

$$\text{Ker}(A) = \text{Ker}(\varphi) = \text{Ker}(\psi \circ \varphi) = \text{Ker}(BA)$$

- Questo è il motivo per cui funziona il metodo per calcolare l'inversa di A tramite $(A | I_n)$:

se P_1, \dots, P_k sono le matrici corrispondenti alle

operazioni elementari, etc. $P_k \cdot P_{k-1} \cdot \dots \cdot P_1 \cdot A = I_n$

Allora il prodotto di queste è l'inversa di A

$$P_k \cdot P_{k-1} \cdot \dots \cdot P_1 = A^{-1}, \quad \text{dunque}$$

$$P_k \cdot P_{k-1} \cdot \dots \cdot P_1 \cdot (A | I_n) = (I_n | P_k \cdot P_{k-1} \cdot \dots \cdot P_1) =$$

$$= (I_n | A^{-1}) \quad //$$