

# Esercizi visti il 7 novembre

A cura di Marco Di Marco

**Esercizio 1.** [1, Esercizio 4.2] Sia  $g \in C([0, 1])$  una funzione continua fissata

i) Provare che esiste un'unica soluzione  $y \in C([0, 1])$  dell'equazione funzionale

$$y(x) = \frac{1}{3} \int_0^x \frac{y(t)}{\sqrt{t}} dt + g(x)$$

ii) Calcolare la soluzione nel caso  $g(x) = x$ .

*Svolgimento.* i) Vediamo che l'applicazione  $\Phi : C([0, 1]) \rightarrow C([0, 1])$  definita come

$$\Phi(y(x)) = \frac{1}{3} \int_0^x \frac{y(t)}{\sqrt{t}} dt + g(x)$$

è una contrazione.

$$\begin{aligned} \|\Phi(y_1) - \Phi(y_2)\|_{C([0,1])} &= \left\| \frac{1}{3} \int_0^x \frac{y_1(t)}{\sqrt{t}} dt + g(x) - \frac{1}{3} \int_0^x \frac{y_2(t)}{\sqrt{t}} dt - g(x) \right\|_{C([0,1])} = \\ &= \frac{1}{3} \left\| \int_0^x \frac{y_1(t) - y_2(t)}{\sqrt{t}} dt \right\|_{C([0,1])} \leq \frac{1}{3} \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{t}} dt \|y_1 - y_2\|_{C([0,1])} = \frac{2}{3} \|y_1 - y_2\|_{C([0,1])} \end{aligned}$$

$\Phi$  è una contrazione e dunque ammette un unico punto fisso (per il teorema di Banach) che è la soluzione cercata.

ii) Deriviamo l'equazione e otteniamo

$$y'(x) = \frac{1}{3} \frac{y(x)}{\sqrt{x}} + 1$$

Questa è una ODE lineare del primo ordine:

$$y'(x) + a(x)y(x) = b(x)$$

con

$$a(x) = -\frac{1}{3\sqrt{x}}, \quad b(x) = 1$$

sappiamo che la sua soluzione è

$$y(x) = e^{-A(x)} \left( \int_0^x b(s)e^{A(s)} ds \right)$$

con

$$A(x) = \int_0^x a(s) ds$$

abbiamo che (a meno di costanti)

$$A(x) = \int_0^x -\frac{1}{3\sqrt{s}} ds = -\frac{2}{3}\sqrt{x}$$

quindi

$$y(x) = e^{\frac{2\sqrt{x}}{3}} \int_0^x e^{-\frac{2\sqrt{s}}{3}} ds$$

infine

$$y(x) = e^{\frac{2\sqrt{x}}{3}} \left( \frac{9}{2} - \frac{3}{2} e^{-\frac{2\sqrt{x}}{3}} (2\sqrt{x} + 3) \right)$$

ovvero

$$y(x) = \frac{9}{2} e^{\frac{2\sqrt{x}}{3}} - 3\sqrt{x} - \frac{9}{2}$$

□

**Esercizio 2.** [1, Esercizio 4.4] Sia  $\alpha \in \mathbb{R}$  e si consideri l'equazione

$$\sin(x) + \int_0^x \sqrt{1 + f'(t)^2} dt = \alpha f(x), \quad x \in [0, 1]$$

i) Provare che per  $|\alpha| > 1$  l'equazione ha un'unica soluzione  $f \in C^1([0, 1])$ .

ii) Provare che per  $|\alpha| \leq 1$  l'equazione non ha soluzione.

*Svolgimento.* i) Deriviamo l'equazione funzionale ottenendo

$$\cos(x) + \sqrt{1 + f'(x)^2} = \alpha f'(x)$$

Visto che  $|\alpha| > 1$  in particolare  $\alpha \neq 0$  quindi possiamo definire il funzionale  $\Phi : C([0, 1]) \rightarrow C([0, 1])$  definito come

$$\Phi(f(x)) = \frac{\cos(x) + \sqrt{1 + f(x)^2}}{\alpha}$$

Vediamo che è una contrazione.

$$\begin{aligned} \|\Phi(f_1) - \Phi(f_2)\|_\infty &= \frac{1}{|\alpha|} \|\cos(x) + \sqrt{1 + f_1(x)^2} - \cos(x) - \sqrt{1 + f_2(x)^2}\|_\infty = \\ &= \frac{1}{|\alpha|} \left\| \frac{(\sqrt{1 + f_1^2} - \sqrt{1 + f_2^2})(\sqrt{1 + f_1(x)^2} + \sqrt{1 + f_2(x)^2})}{\sqrt{1 + f_1^2} + \sqrt{1 + f_2^2}} \right\|_\infty = \\ &= \frac{1}{|\alpha|} \left\| \frac{f_1^2 - f_2^2}{\sqrt{1 + f_1^2} + \sqrt{1 + f_2^2}} \right\|_\infty \leq \frac{1}{|\alpha|} \left( \|f_1 - f_2\|_\infty \left\| \frac{f_1 + f_2}{\sqrt{1 + f_1^2} + \sqrt{1 + f_2^2}} \right\|_\infty \right) \leq \\ &\leq \frac{1}{|\alpha|} \|f_1 - f_2\|_\infty. \end{aligned}$$

Quindi se  $|\alpha| > 1$   $\Phi$  è una contrazione e siccome  $C([0, 1])$  è uno spazio metrico completo  $\Phi$  ha esattamente un unico punto fisso. Sia quindi  $g \in C([0, 1])$  tale che  $\Phi(g) = g$ . La soluzione dell'equazione funzionale è data dalla  $f$  definita come

$$f(x) = \int_0^x g(t) dt, \quad x \in [0, 1].$$

ii) Deriviamo l'equazione ottenendo

$$\cos(x) + \sqrt{1 + f'(x)^2} = \alpha f'(x) \quad (1)$$

ovvero

$$\sqrt{1 + f'(x)^2} = \alpha f'(x) - \cos(x)$$

Eleviamo al quadrato ottenendo

$$1 + f'(x)^2 = \alpha^2 f'(x)^2 + \cos^2(x) - 2\alpha \cos(x)f'(x)$$

i.e.

$$(\alpha^2 - 1)f'(x)^2 - 2\alpha \cos(x)f'(x) + \cos^2(x) - 1 = 0 \quad (2)$$

che è un'equazione di secondo grado rispetto a  $f'(x)$ . Escludiamo prima il caso in cui  $\alpha = \pm 1$ . Se  $\alpha = 1$  l'equazione (2) diventa

$$-2\cos(x)f'(x) + \cos^2(x) - 1 = 0$$

ovvero

$$-2\cos(x)f'(x) - \sin^2(x) = 0$$

i.e.

$$f'(x) = -\frac{\sin^2(x)}{2\cos(x)}$$

da cui osserviamo che (siccome  $x \in [0, 1]$ )  $f'$  è sempre negativa. Ma ciò è assurdo visto che nell'equazione (1) abbiamo che il lato sinistro dell'equazione è sempre positivo. Vediamo il caso  $\alpha = -1$ . L'equazione (2) diventa

$$2\cos(x)f'(x) - \sin^2(x) = 0$$

ovvero

$$f'(x) = \frac{\sin^2(x)}{2\cos(x)}$$

da cui osserviamo che (siccome  $x \in [0, 1]$ )  $f'$  è sempre positiva. Ma ciò è assurdo visto che nell'equazione (1) abbiamo che il lato sinistro dell'equazione è sempre positivo. Ci resta da vedere il caso quando  $|\alpha| < 1$ . Risolviamo l'equazione (2) rispetto a  $f'(x)$  ottenendo

$$f'(x) = \frac{2\alpha \cos(x) \pm \sqrt{4(\alpha^2 - \sin^2(x))}}{2(\alpha^2 - 1)} = \frac{\alpha \cos(x) \pm \sqrt{(\alpha^2 - \sin^2(x))}}{\alpha^2 - 1}. \quad (3)$$

Osserviamo ora che  $f'$  non può avere zeri: supponiamo ci sia un  $s \in [0, 1]$  tale che  $f'(s) = 0$  allora sostituendo in (1) avremmo

$$\cos(s) + \sqrt{1 + f'(s)^2} = \alpha f'(s) \Rightarrow \cos(s) + 1 = 0$$

il che è assurdo visto che  $s \in [0, 1]$ . Calcoliamo ora  $f'(0)$  con la formula che abbiamo ricavato in (3):

$$f'(0) = \frac{\alpha \pm |\alpha|}{\alpha^2 - 1}$$

Per comodità distinguiamo ora i due casi  $0 < \alpha < 1$  e  $-1 < \alpha < 0$ . (Il caso  $\alpha = 0$  è banale visto che in (1) avremmo qualcosa di positivo al membro di sinistra uguale a 0 a destra). Se  $0 < \alpha < 1$  abbiamo che dobbiamo sempre scegliere la soluzione con il + in (3) (altrimenti avremmo  $f'(0) = 0$ ). Ma la soluzione con il + è sempre negativa quindi

anche qui otterremo un assurdo in (1). Ci resta da vedere il caso  $-1 < \alpha < 0$ . Qui invece ci tocca scegliere la soluzione con il  $-$  in (3) (altrimenti avremmo  $f'(0) = 0$ ). Vediamo che allora in questo caso  $f'$  è sempre positiva (ottenendo anche qui una contraddizione in (1)). Visto che  $\alpha^2 - 1 < 0$  ci resta da mostrare che  $\alpha \cos(x) - \sqrt{\alpha^2 - \sin^2(x)} < 0$  ovvero che

$$\alpha \cos(x) < \sqrt{\alpha^2 - \sin^2(x)}$$

ma ciò è triviale visto che il lato sinistro della disuguaglianza è sempre negativo e il lato destro è sempre positivo. (Notare che in questo esercizio abbiamo sempre assunto di poter estrarre la radice in (3); se non l'avessimo potuto fare tanto meglio, la soluzione comunque non sarebbe esistita).

□

**Esercizio 3.** [1, Esercizio 5.1] Sia  $V = \{f \in C([0, 1]) : f(0) = 0, \text{Lip}(f) \leq 1\}$ . Provare che  $V$  è un sottoinsieme compatto di  $C([0, 1])$ .

*Svolgimento.* Visto che  $[0, 1]$  è uno spazio metrico compatto vogliamo usare il Teorema di Ascoli-Arzelà (vedi [2, Teorema 4.2.2]). In altre parole se mostriamo che  $V$  è chiuso, equilimitato ed equicontinuo abbiamo concluso. Mostriamo che  $V$  è chiuso. Sia  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq V$  una successione convergente ad una certa  $\bar{f}$ . Proviamo che  $\bar{f} \in V$ . Visto che  $C([0, 1])$  è uno spazio metrico completo abbiamo che  $\bar{f} \in C([0, 1])$ . Se  $f_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \bar{f}$  segue che per ogni  $x \in [0, 1]$  si ha che  $f_n(x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \bar{f}(x)$  e in particolare per  $x = 0$  si ha  $0 = f_n(0) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \bar{f}(0)$  da cui segue che  $\bar{f}(0) = 0$ . Infine abbiamo che  $\text{Lip}(\bar{f}) \leq 1$  visto che per ogni  $x, y \in [0, 1]$  si ha

$$|\bar{f}(x) - \bar{f}(y)| = \lim_{n \rightarrow +\infty} |f_n(x) - f_n(y)| \leq |x - y|.$$

Vediamo che  $V$  è equilimitato ovvero che esiste una costante  $M \geq 0$  tale che

$$\sup_{f \in V} \|f\|_{C([0,1])} \leq M$$

ovvero

$$\sup_{f \in V} \left( \max_{x \in [0,1]} |f(x)| \right) \leq M.$$

Osserviamo che siccome  $\text{Lip}(f) \leq 1$  segue che per ogni  $f \in V$ ,  $x, y \in [0, 1]$  si ha che

$$|f(x) - f(y)| \leq |x - y| \leq 1$$

Ma se fissiamo  $y = 0$  otteniamo che per ogni  $x \in [0, 1]$ ,  $f \in V$  si ha che

$$|f(x)| \leq |x| \leq 1$$

ovvero  $V$  è equilimitato con costante  $M = 1$ . Vediamo che  $V$  è equicontinuo ovvero che per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste un  $\delta > 0$  tale che

$$\text{per ogni } x, y \in [0, 1], |x - y| < \delta \text{ si ha che } \sup_{f \in V} |f(x) - f(y)| \leq \varepsilon.$$

Basta scegliere  $\delta = \frac{\varepsilon}{2}$ . Infatti se  $f \in V$ ,  $x, y \in [0, 1]$ ,  $|x - y| < \delta = \frac{\varepsilon}{2}$  si ha che

$$|f(x) - f(y)| \leq |x - y| < \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon.$$

□

**Esercizio 4.** [1, Esercizio 5.6] Sia  $X = C([0, 1])$  munito della sup-norma, e sia  $k : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione continua. Definiamo l'applicazione  $T : X \rightarrow X$

$$T(f)(s) = \int_0^1 k(s, t)f(t)dt, \quad f \in X.$$

- i) Provare che  $s \rightarrow T(f)(s)$  è continua su  $[0, 1]$ .
- ii) Provare che  $T \in \mathcal{L}(X, X)$ .
- iii) Dare condizioni su  $k$  affinché  $T$  sia una contrazione.
- iv) Sia  $K \subseteq X$  limitato. Stabilire se  $\overline{T(K)}$  è compatto.

*Svolgimento.* i) Visto che  $k$  è continua abbiamo, per il teorema di Heine-Cantor (vedi [2, Teorema 3.5.6]), che è uniformemente continua sul compatto  $[0, 1]^2$ . Ciò vuol dire che per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste un  $\delta > 0$  tale che per ogni  $(s_1, t_1), (s_2, t_2) \in [0, 1]^2$ ,  $|(s_1, t_1) - (s_2, t_2)| < \delta$  si ha che

$$|k(s_1, t_1) - k(s_2, t_2)| < \varepsilon$$

Fissiamo dunque  $\varepsilon > 0$ . Ma allora segue che esiste un  $\delta > 0$  tale che per ogni  $s_1, s_2 \in [0, 1]$ ,  $|s_1 - s_2| < \delta$

$$|T(f)(s_1) - T(f)(s_2)| \leq \int_0^1 |k(s_1, t) - k(s_2, t)||f(t)|dt \leq \varepsilon \int_0^1 |f(t)|dt \leq \varepsilon \|f\|_{C([0,1])}.$$

ii) Vediamo che  $T$  è lineare: siano  $f, g \in X$ ,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ . Abbiamo per ogni  $s \in [0, 1]$  che

$$\begin{aligned} T(\alpha f + \beta g)(s) &= \int_0^1 k(s, t)(\alpha f + \beta g)(t)dt = \\ &= \alpha \int_0^1 k(s, t)f(t)dt + \beta \int_0^1 k(s, t)g(t)dt = \alpha T(f)(s) + \beta T(g)(s). \end{aligned}$$

Vediamo che  $T$  è limitato: abbiamo che

$$\|T\| = \sup_{\|f\|_\infty \leq 1} \|Tf\|_\infty = \sup_{\|f\|_\infty \leq 1} \sup_{s \in [0,1]} \left| \int_0^1 k(s, t)f(t)dt \right| \leq \sup_{s \in [0,1]} \int_0^1 |k(s, t)|dt \leq \|k\|_\infty < +\infty.$$

iii) Visto che per ogni  $f \in X$  abbiamo  $\|T(f)\|_\infty \leq \|T\| \|f\|_\infty \leq \|k\|_\infty \|f\|_\infty$  segue che  $T$  è una contrazione se  $\|k\|_\infty < 1$ .

iv) Vogliamo rispondere usando il teorema di Ascoli-Arzelà. Possiamo applicarlo perché  $\overline{T(K)} \subseteq C([0, 1])$  e  $[0, 1]$  è uno spazio metrico compatto. Abbiamo che  $\overline{T(K)}$  è compatto se e soltanto se è chiuso (e lo è per definizione), equilimitato ed equicontinuo. Vediamo che è equilimitato. Vogliamo mostrare che esiste una costante  $M > 0$  tale che per ogni  $f \in \overline{T(K)}$  si abbia  $\|f\|_\infty \leq M$ . Se  $f \in \overline{T(K)}$  allora esiste una successione  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq T(K)$  tale che  $f_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f$ . Ma allora per ogni  $n \in \mathbb{N}$  esiste una  $g_n \in K$  tale che  $T(g_n) = f_n$ . Ma allora

$$\|f\|_\infty = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|f_n\|_\infty = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|T(g_n)\|_\infty \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} \|T\| \|g_n\|_\infty \leq \|k\|_\infty \lim_{n \rightarrow +\infty} \|g_n\|_\infty.$$

Ma visto che  $K$  è limitato esiste una costante  $M > 0$  tale che per ogni  $g \in K$  si ha  $\|g\|_\infty \leq M$  e allora segue che

$$\|f\|_\infty \leq \|k\|_\infty \lim_{n \rightarrow +\infty} \|g_n\|_\infty \leq \|k\|_\infty M.$$

Vediamo che è anche equicontinuo e quindi, in definitiva, compatto. Vogliamo mostrare che per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste un  $\delta > 0$  tale che per ogni  $x, y \in [0, 1]$ ,  $|x - y| < \delta$  si ha che

$$\sup_{f \in \overline{T(K)}} |f(x) - f(y)| < \varepsilon.$$

Se  $f \in \overline{T(K)}$  allora esiste una successione  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq T(K)$  tale che  $f_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f$ . Ma allora per ogni  $n \in \mathbb{N}$  esiste una  $g_n \in K$  tale che  $T(g_n) = f_n$ . Ma allora segue che

$$|f(x) - f(y)| = \lim_{n \rightarrow +\infty} |T(g_n)(x) - T(g_n)(y)|$$

Ma possiamo fare come abbiamo fatto nel punto *i*) e quindi abbiamo che per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste un  $\delta > 0$  (che dipende unicamente dalla  $k$  fissata e non dalla scelta di  $f$ ) tale che se  $|x - y| < \delta$  allora si ha

$$|f(x) - f(y)| = \lim_{n \rightarrow +\infty} |T(g_n)(x) - T(g_n)(y)| \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} \varepsilon \|g_n\|_\infty \leq M\varepsilon.$$

dove  $M$  è la stessa costante di prima. La tesi segue dall'arbitrarietà di  $\varepsilon$ . □

**Esercizio 5.** [1, Esercizio 6.4] Calcolare tutti gli  $m, n \in \mathbb{N}$  tali che la funzione  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  così definita:

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^m y^n}{x^2 + y^2} & \text{se } x^2 + y^2 \neq 0 \\ 0 & \text{se } x^2 + y^2 = 0 \end{cases}$$

- 1) abbia tutte le derivate direzionali in  $0 \in \mathbb{R}^2$ ;
- 2) sia differenziabile in  $0 \in \mathbb{R}^2$ .

*Svolgimento.* 1) Sia  $v = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$ . Abbiamo che se esiste la derivata direzionale di  $f$  in  $(0, 0)$  in direzione  $v$  è data da

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(hv_1, hv_2) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^{m+n} v_1^m v_2^n}{h(h^2 v_1^2 + h^2 v_2^2)} = \frac{v_1^m v_2^n}{v_1^2 + v_2^2} \lim_{h \rightarrow 0} h^{m+n-3}$$

Escludiamo preliminarmente il caso in cui  $v = (0, 0)$ : in questo caso per ogni  $m, n \in \mathbb{N}$  abbiamo

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = 0.$$

Vediamo invece cosa accade per  $v \neq (0, 0)$ . In questo caso abbiamo che

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = \frac{v_1^m v_2^n}{v_1^2 + v_2^2} \lim_{h \rightarrow 0} h^{m+n-3} = \begin{cases} 0 & \text{se } m + n - 3 > 0 \\ \frac{v_1^m v_2^n}{v_1^2 + v_2^2} & \text{se } m + n - 3 = 0 \\ \text{diverge} & \text{se } m + n - 3 < 0. \end{cases}$$

In definitiva il limite esiste ed è finito se e solo se  $m + n \geq 3$ .

2) Se  $f$  è differenziabile allora

$$v \rightarrow \frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = df(0,0)(v)$$

deve essere lineare. Ma se  $m+n=3$  abbiamo visto che questo non è il caso. Ci resta da vedere il caso  $m+n>3$ . Usiamo il test della differenziabilità (vedi [2, Osservazione 6.4.7]). (Osserviamo intanto che  $\nabla f(0,0) = (0,0)$ ). Calcoliamo

$$\begin{aligned} \left| \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x,y) - f(0,0) - \langle \nabla f(0,0), (x,y) - (0,0) \rangle}{|(x,y) - (0,0)|} \right| &= \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{\frac{x^m y^n}{x^2 + y^2}}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right| = \\ &= \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{x^m y^n}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \right|. \end{aligned}$$

Osserviamo ora che

$$|x|^m = (x^2)^{\frac{m}{2}} \leq (x^2 + y^2)^{\frac{m}{2}}$$

e che

$$|y|^n = (y^2)^{\frac{n}{2}} \leq (x^2 + y^2)^{\frac{n}{2}}$$

da cui segue

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{x^m y^n}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \right| \leq \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{(x^2 + y^2)^{\frac{m}{2}} (x^2 + y^2)^{\frac{n}{2}}}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} (x^2 + y^2)^{\frac{m+n-3}{2}}$$

Ma visto che  $m+n-3 > 0$  segue che il limite è 0. In definitiva  $f$  è differenziabile in  $(0,0)$  se e solo se  $m+n > 3$ . □

**Esercizio 6.** [1, Esercizio 6.5] Sia  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  la funzione

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 y^6}{x^6 + y^8} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

- 1) Provare che  $f$  è continua su  $\mathbb{R}^2$ .
- 2) Stabilire se  $f$  è differenziabile in  $(0,0)$ .

*Svolgimento.* 1)  $f$  è liscia per definizione fuori dall'origine quindi ci basta verificare che  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = f(0,0) = 0$ . Abbiamo che

$$\left| \frac{x^2 y^6}{x^6 + y^8} \right| = \left| \frac{(x^6)^{\frac{2}{6}} (y^8)^{\frac{6}{8}}}{x^6 + y^8} \right| \leq \left| \frac{(x^6 + y^8)^{\frac{2}{6}} (x^6 + y^8)^{\frac{6}{8}}}{x^6 + y^8} \right| = (x^6 + y^8)^{\frac{2}{6} + \frac{6}{8} - 1} = (x^6 + y^8)^{\frac{1}{12}}$$

da cui è chiaro che il limite per  $(x,y) \rightarrow (0,0)$  è 0.

- 2) Usiamo il criterio di differenziabilità. Sugli assi  $f$  è identicamente nulla quindi abbiamo anche  $\nabla f(0,0) = (0,0)$  e ci resta da verificare che

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x,y)}{|(x,y)|} = 0.$$

Studiamo quindi

$$\frac{x^2 y^6}{(x^6 + y^8) \sqrt{x^2 + y^2}}$$

prendiamo la traiettoria  $(x, y) = (t, t^{\frac{3}{4}})$  per  $t > 0$ . Abbiamo

$$\frac{t^2 t^{\frac{9}{2}}}{(t^6 + t^6) \sqrt{t^2 + t^{\frac{3}{2}}}} = \frac{t^{2+\frac{9}{2}-6}}{2\sqrt{t^{\frac{3}{2}}(t^{2-\frac{3}{2}} + 1)}} = \frac{t^{\frac{1}{2}}}{2t^{\frac{3}{4}}\sqrt{t^{\frac{1}{2}} + 1}} = \frac{t^{-\frac{1}{4}}}{2\sqrt{t^{\frac{1}{2}} + 1}} \xrightarrow{t \rightarrow 0} \infty.$$

da cui  $f$  non è differenziabile in  $(0, 0)$ . □

**Esercizio 7.** [1, Esercizio 6.7, Formula di Eulero] Una funzione  $f : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$  si dice (positivamente) omogenea di grado  $\alpha \in \mathbb{R}$  se  $f(tx) = t^\alpha f(x)$  per ogni  $x \neq 0$  e  $t > 0$ . Provare che se  $f \in C^1(\mathbb{R}^n \setminus \{0\})$  è omogenea di grado  $\alpha$  allora le sue derivate parziali sono omogenee di grado  $\alpha - 1$ . Verificare inoltre che, per  $x \neq 0$

$$\langle \nabla f(x), x \rangle = \alpha f(x).$$

*Svolgimento.* Sia  $f$  una funzione positivamente omogenea di grado  $\alpha$ . Abbiamo che per ogni  $x \neq 0, t > 0$

$$\begin{aligned} \partial_{x_i} f(tx) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(tx + h\vec{e}_i) - f(tx)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{t^\alpha f(x + \frac{h}{t}\vec{e}_i) - t^\alpha f(x)}{h} = \\ &= t^\alpha \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{t} \frac{f(x + \frac{h}{t}\vec{e}_i) - f(x)}{h/t} = t^{\alpha-1} \lim_{(h/t) \rightarrow 0} \frac{f(x + \frac{h}{t}\vec{e}_i) - f(x)}{h/t} = t^{\alpha-1} \partial_{x_i} f(x). \end{aligned}$$

Fissiamo  $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  e definiamo la funzione  $g : (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  come

$$g(t) = f(tx) - t^\alpha f(x).$$

Siccome  $f$  è omogeneo abbiamo che  $g$  è identicamente nulla e lo stesso dicasi per la sua derivata  $g'$ . Deriviamo rispetto a  $t$  ottenendo

$$0 = g'(t) = \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} f(tx) x_i - \alpha t^{\alpha-1} f(x).$$

Scegliendo  $t = 1$  otteniamo

$$0 = \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} f(x) x_i - \alpha f(x).$$

ovvero

$$\langle \nabla f(x), x \rangle = \alpha f(x). \quad \square$$

## Riferimenti bibliografici

- [1] Roberto Monti, *Quaderno degli esercizi settimanali, versione del 25 settembre 2023*, [https://stem.elearning.unipd.it/pluginfile.php/628781/mod\\_resource/content/1/ANALISI\\_2\\_2023-24\\_Quaderno\\_Esercizi.pdf](https://stem.elearning.unipd.it/pluginfile.php/628781/mod_resource/content/1/ANALISI_2_2023-24_Quaderno_Esercizi.pdf)
- [2] Roberto Monti, Davide Vittone, *Appunti del corso, versione del 25 settembre 2023*, [https://stem.elearning.unipd.it/pluginfile.php/628780/mod\\_resource/content/2/Analisi2A\\_2023.pdf](https://stem.elearning.unipd.it/pluginfile.php/628780/mod_resource/content/2/Analisi2A_2023.pdf)