



Le grandezze vettoriali

Le grandezze fisiche



Le grandezze fisiche possono essere

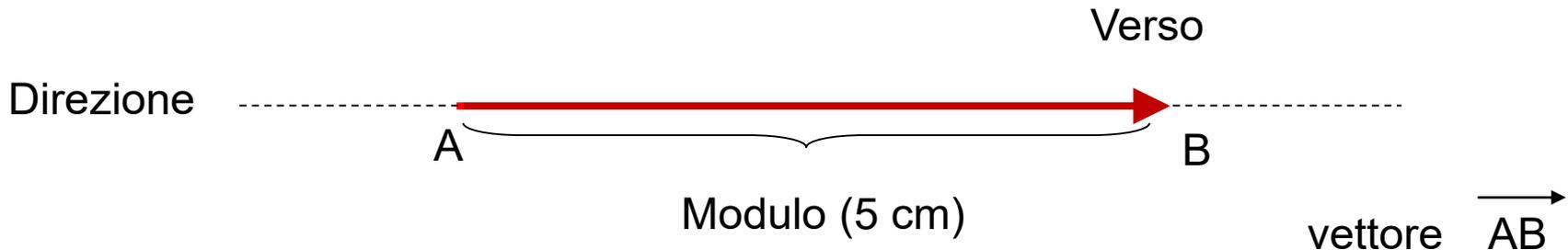
- **Scalari: temperatura, massa, tempo**
- **Vettoriali: velocità, accelerazione, forza**

Le grandezze scalari sono rappresentate esaustivamente da un numero

....ho bevuto un litro di latteho aspettato per dieci minuti il treno...

Le grandezze vettoriali hanno tre caratteristiche : modulo, direzione e verso

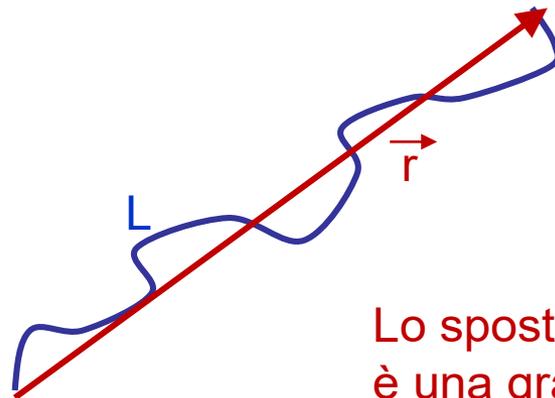
...mi sono spostato dal punto A al punto B verso destra di 5 centimetri...



I vettori



Un'automobile sale su una strada di montagna



La lunghezza (L) del cammino percorso è una grandezza scalare

Lo spostamento \vec{r} dell'auto è una grandezza vettoriale

I vettori in fisica sono applicati in un punto.

Esiste un numero infinito di **vettori equipollenti**, cioè con modulo, direzione e verso uguali, ma applicati in punti diversi.

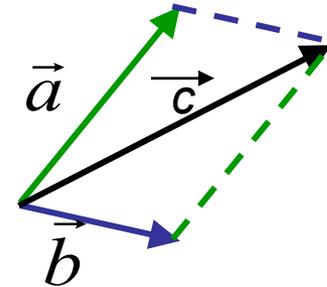
Operazioni di base



In algebra viene definita l'operazione di somma vettoriale che gode della proprietà commutativa e associativa e per cui è definito un elemento neutro che è il vettore di modulo nullo.

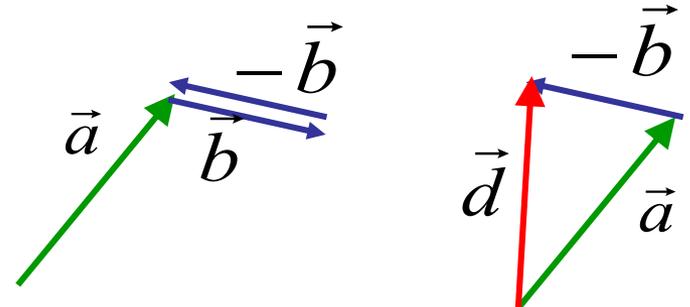
Somma vettoriale

$$\vec{c} = \vec{a} + \vec{b}$$



Differenza vettoriale

$$\vec{d} = \vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$$



Operazioni di base

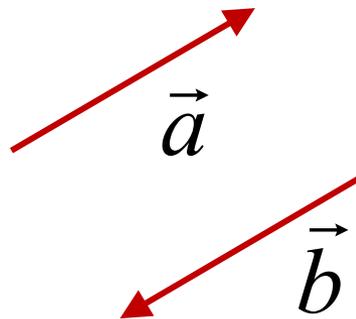


Prodotto di un vettore per uno scalare

$$\vec{b} = m\vec{a}$$

Vettore opposto

$$m = -1 \quad \Rightarrow \quad \vec{b} = -\vec{a}$$



Rappresentazione cartesiana

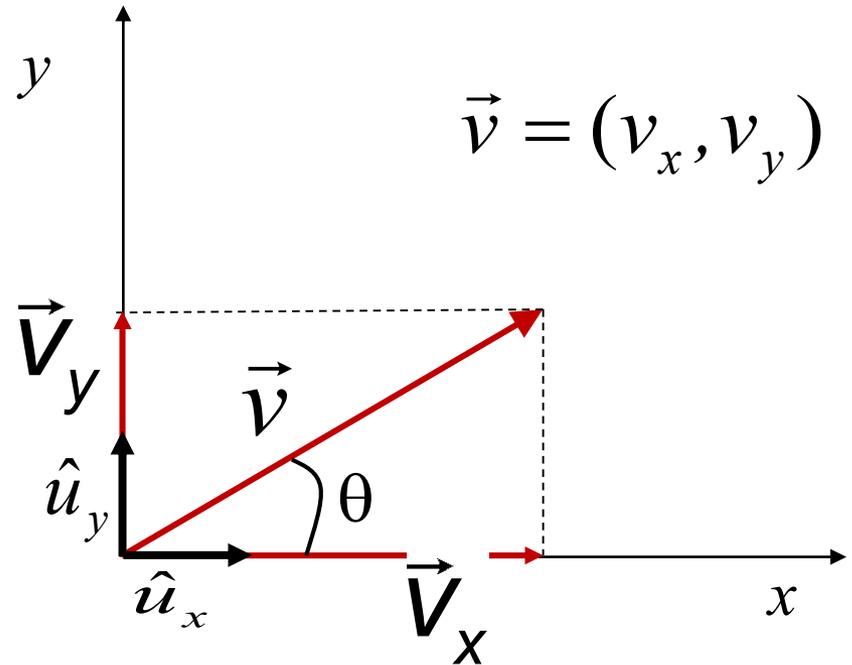
$$\vec{v} = \vec{v}_x + \vec{v}_y = v_x \hat{u}_x + v_y \hat{u}_y$$

$\vec{v}_{x,y}$ vettori componenti rispetto agli assi

$\hat{u}_{x,y}$ versori: vettori di modulo unitario

$$|\vec{v}| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \quad \text{modulo}$$

$$\text{tg } \theta = \frac{v_y}{v_x} \quad \text{direzione e verso}$$



Esempi



A questo link trovate un'applicazione che vi consente di familiarizzare con i vettori in una e più dimensioni:

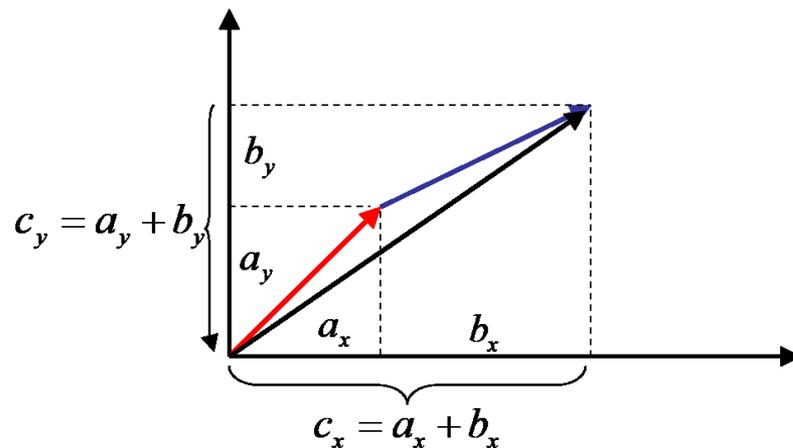
<https://phet.colorado.edu/it/simulation/vector-addition>

Somma di due vettori nel piano cartesiano

$$\vec{a} = a_x \hat{u}_x + a_y \hat{u}_y$$

$$\vec{b} = b_x \hat{u}_x + b_y \hat{u}_y$$

$$\vec{c} = \vec{a} + \vec{b} = (a_x + b_x) \hat{u}_x + (a_y + b_y) \hat{u}_y$$

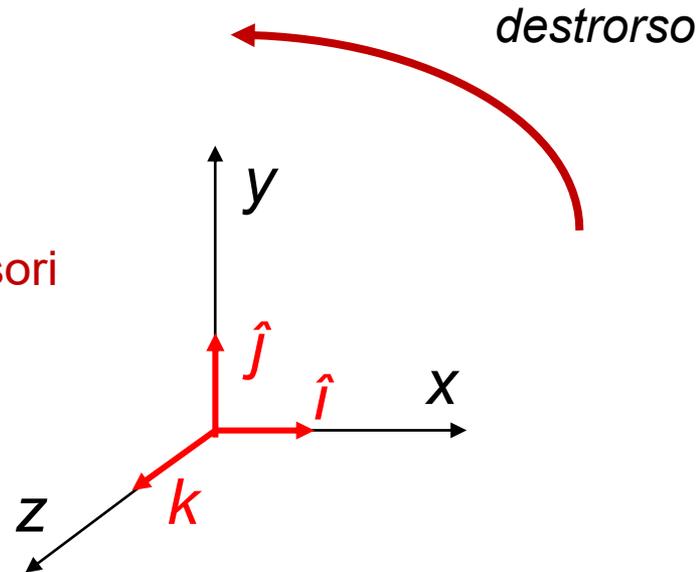


Vettori nello spazio



Sistema cartesiano destrorso

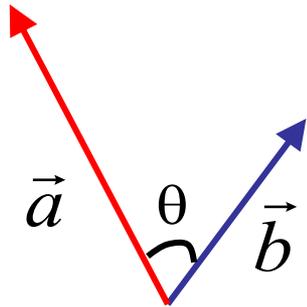
$\hat{u}_x, \hat{u}_y, \hat{u}_z$ oppure i, j, k sono versori



$\vec{v} = v_x \hat{u}_x + v_y \hat{u}_y + v_z \hat{u}_z = (v_x, v_y, v_z)$ generico vettore

$|\vec{v}| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$ modulo

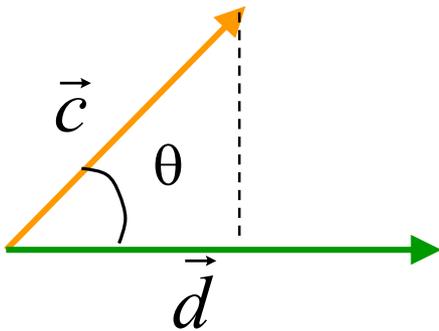
Prodotto scalare



$$s = \vec{a} \cdot \vec{b} = a b \cos\theta \quad \text{grandezza scalare}$$

In termini delle componenti dei due vettori si calcola come:

$$s = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$



Il prodotto scalare tra due vettori è uguale al prodotto del modulo del primo vettore per la proiezione del secondo vettore sul primo.

Prodotto scalare



- **Il prodotto scalare è nullo se uno dei vettori è nullo e se i due vettori sono perpendicolari**

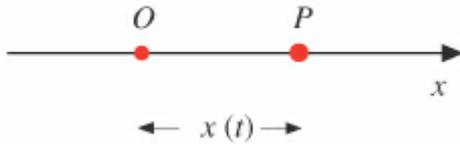
- Per il prodotto scalare tra vettori vale la proprietà commutativa

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} = ab \cos\theta$$

- Il prodotto scalare di un vettore per se stesso è uguale al quadrato del modulo

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2 = a^2$$

Moto rettilineo



La traiettoria più semplice: **un segmento di retta**

Il sistema di riferimento è una retta orientata
(dipende dal problema specifico)

Legge oraria

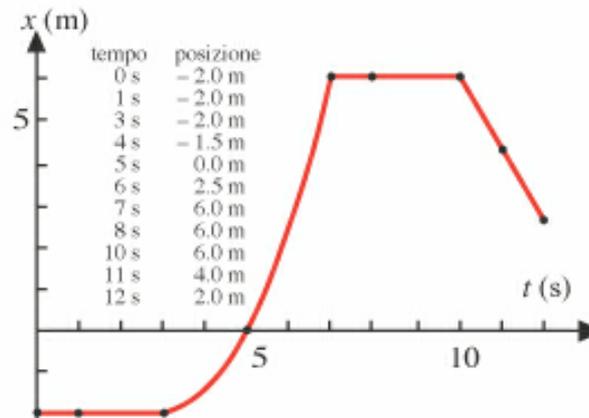
$x(t)$

direzione

verso

origine **O** (fissata arbitrariamente)

Diagramma orario: è il grafico della funzione $x(t)$: come varia x in funzione del tempo. La particella (punto materiale) si muove lungo x .



La velocità

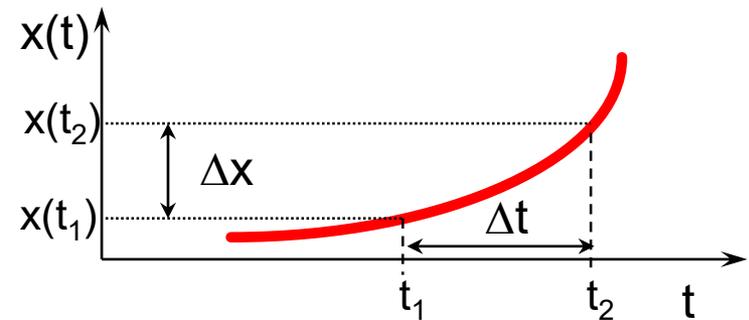


Vogliamo determinare quantitativamente la “**rapidità**” dello spostamento.

Definiamo la **velocità media**:

(Dà informazione globale
senza dettagli del moto)

$$\begin{aligned}t &= t_1 \Leftrightarrow x = x_1 \\t &= t_2 \Leftrightarrow x = x_2 \\v_m &= \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta x}{\Delta t}\end{aligned}$$



Es: se parte da x_1 e poi vi ritorna, allora $v_m = 0$ ma il corpo si è mosso !!!

Unità di misura: $[v]=[x]/[t]=\text{m/s}$ (metro/secondo)

In generale, v_m dipende dall'intervallo di tempo Δt

$$v_1 = \frac{\Delta x_1}{\Delta t_1}, v_2 = \frac{\Delta x_2}{\Delta t_2}, \dots, v_n = \frac{\Delta x_n}{\Delta t_n}$$

➡ $v_1 \neq v_2 \neq \dots \neq v_n$

Velocità istantanea



$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt}$$

velocità istantanea

La velocità è la DERIVATA della posizione rispetto al tempo

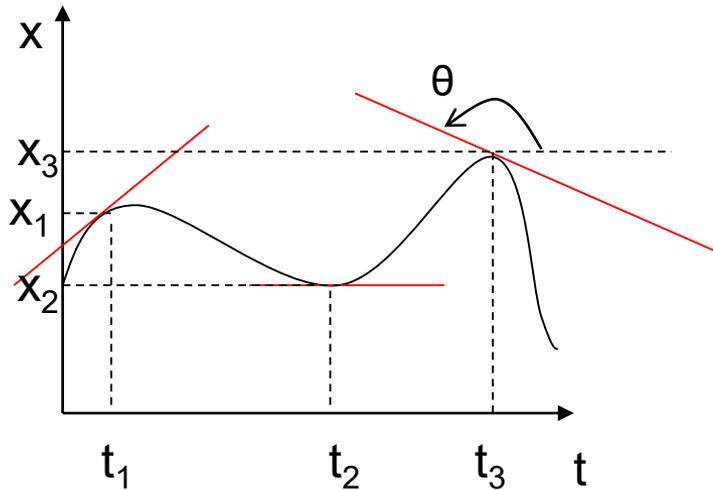
La velocità è una grandezza **finita** ottenuta dal rapporto di due quantità **infinitesime**

Se facciamo tendere Δt a zero, il rapporto $\Delta x/\Delta t$ no dipende più da Δt ,
ma dall'istante in cui lo misuriamo:

la velocità cambia istante per istante!

L'esistenza di questo limite **finito** (indipendentemente dal tipo di moto!) è un fatto sperimentale ed implica che il moto DEVE essere continuo (e non a "salti")

Velocità istantanea



La velocità è proporzionale alla tangente dell'angolo che forma con l'asse x la retta tangente alla curva oraria nell'istante t_i

$$v(t_1) > 0$$

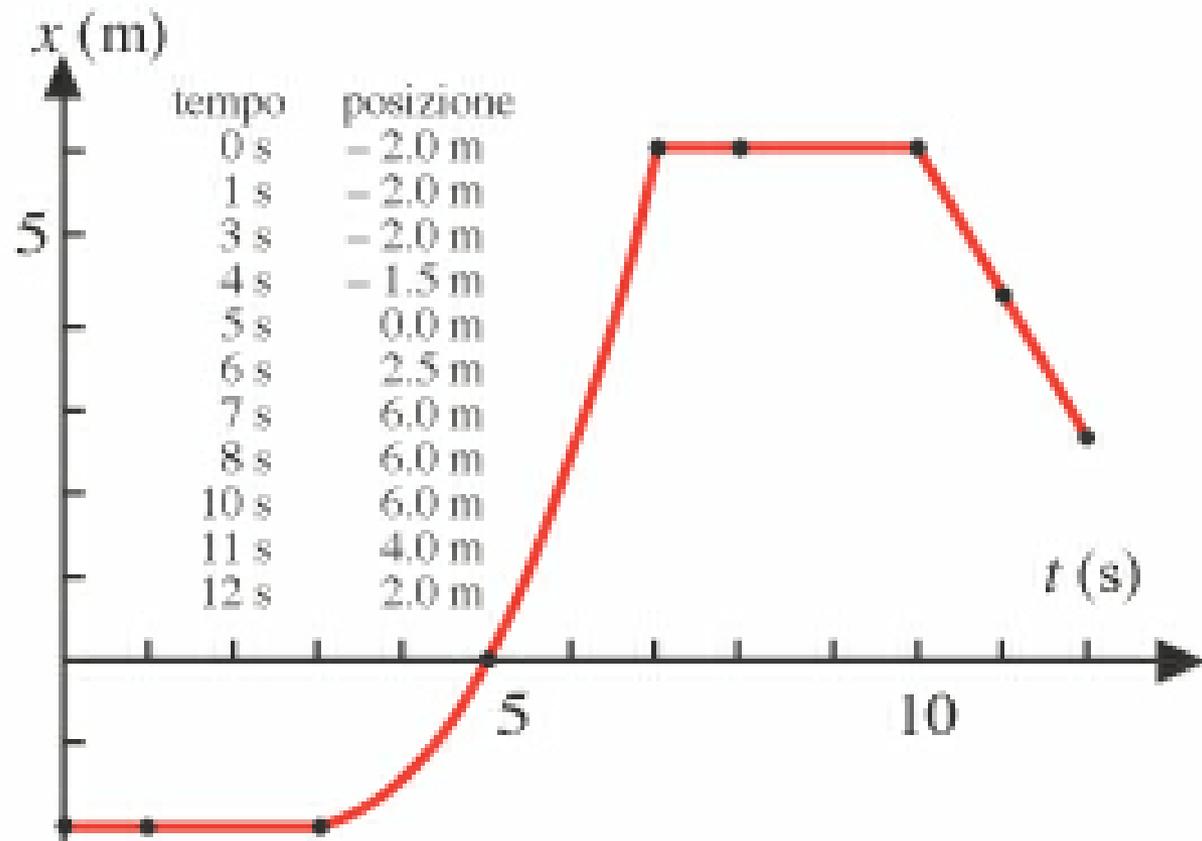
$$v(t_2) = 0$$

$$v(t_3) < 0$$

Il segno della velocità indica il verso del moto

Se è nota $x(t)$ è sempre possibile calcolare $v(t)$ tramite derivazione

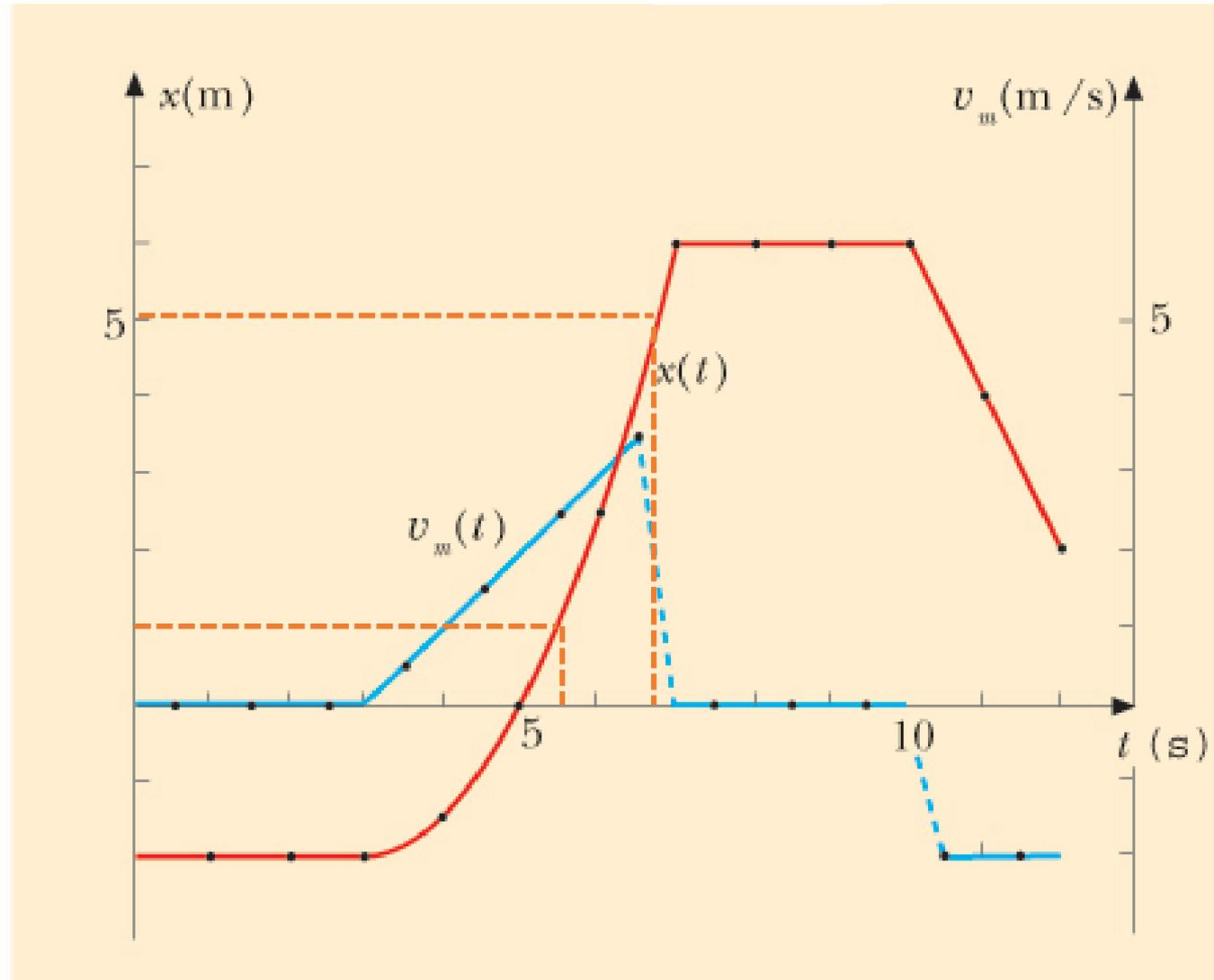
Moto rettilineo



Calcolo della velocità



| t (s) | x (m) | v_m (m/s) |
|------------|------------|----------------|
| 0 | -2 | 0 |
| 3 | -2 | 0.5 |
| 4 | -1.5 | 1.5 |
| 5 | 0 | 2.5 |
| 6 | 2.5 | 3.5 |
| 7 | 6 | 0 |
| 10 | 6 | -2 |
| 11 | 4 | -2 |
| 12 | 2 | -2 |



Problema inverso



Nota $v(t)$ è possibile calcolare $x(t)$?

Lo spostamento è la somma di INFINITI contributi INFINITESIMALI:

$$dx = v(t) dt$$

$$\Delta x = \int_{x_0}^x dx = \int_{t_0}^t v(t) dt = x - x_0$$

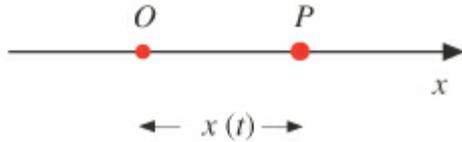
$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t v(t) dt$$

È fondamentale conoscere le condizioni iniziali (x_0 e t_0)

Nota $x(t) \rightarrow$ Derivata $\rightarrow v(t)$

Nota $v(t) \rightarrow$ Integrale $\rightarrow x(t)$

Moto rettilineo uniforme



$$v = \text{cost}$$

La velocità non cambia nel tempo

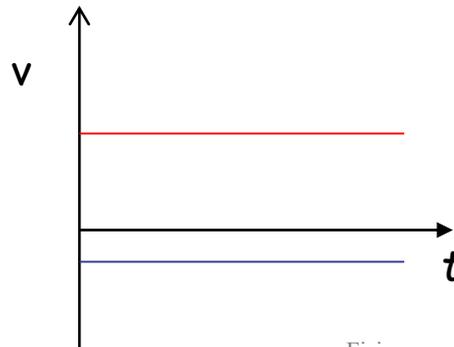
Legge oraria del moto rettilineo uniforme



$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t v(t) dt = x_0 + v \int_{t_0}^t dt = x_0 + v(t - t_0)$$

- Lo spazio è funzione lineare del tempo
- In tempi uguali sono percorsi spazi uguali
- x cresce sempre o decresce sempre
- La velocità media coincide con la velocità istantanea

Esempio:



Fisica

