

§ bidualità

Sia $\dim_K V = n$

$$V \xrightarrow{\text{isom}} V^*$$

$$v_i \mapsto v_i^*$$

Ma dipende dalla base!
non è canonico.

$\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ è base di V

$$\text{Sia } V^{**} = (V^*)^* = \text{Hom}_K(\underbrace{\text{Hom}_K(V, K)}_{V^*}, K)$$

$$\text{ev} : V \longrightarrow V^{**}$$

$$v \longmapsto \text{ev}(v) = \text{Hom}(V, K) \longrightarrow K$$

$$\begin{array}{ccc} f & \longmapsto & f(v) \\ \parallel & & \parallel \\ v^{**} & & v^{**}(v) \end{array}$$

Da verificare:

a) $\text{ev}(v) : V^* \rightarrow K$ è lineare ossia è un elemento di $(V^*)^*$ $\forall v \in V$

b) $\text{ev} : V \rightarrow V^{**}$ è lineare

c) ev è iniettiva

$$+ \dim V = n = \dim V^* = \dim V^{**}$$

ev è isomorfismo!

a) $\text{ev}(v) : V^* \rightarrow K$ è lineare

$$\text{ev}(v)(v_1^* + v_2^*) = (v_1^* + v_2^*)(v) = v_1^*(v) + v_2^*(v) = \text{ev}(v)(v_1^*) + \text{ev}(v)(v_2^*)$$

$$\text{ev}(v)(\lambda v_1^*) = (\lambda v_1^*)(v) = \lambda(v_1^*(v)) = \lambda(\text{ev}(v)(v_1^*))$$

$\lambda \in K$

b) $\text{ev} : V \rightarrow V^{**}$ è lineare

$$\text{ev}(v_1 + v_2) : V^* \rightarrow K$$

$$\text{ev}(v_1 + v_2)(v^*) = v^*(v_1 + v_2) = v^*(v_1) + v^*(v_2) = \text{ev}(v_1)(v^*) + \text{ev}(v_2)(v^*)$$

$$\text{per ogni } v^* \in V^* \implies \text{ev}(v_1 + v_2) = \text{ev}(v_1) + \text{ev}(v_2)$$

$$\text{ev}(\lambda v_1) : V^* \rightarrow K$$

$$\text{ev}(\lambda v_1)(v^*) = v^*(\lambda v_1) = \lambda v^*(v_1) = \lambda \text{ev}(v_1)(v^*) \quad \forall v^* \in V^*$$

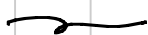
$$\implies \text{ev}(\lambda v_1) = \lambda \text{ev}(v_1)$$

c) $\text{Ker ev} = \{ v \in V \text{ t.c. } \text{ev}(v) = 0_{V^{**}} \text{ ossia } \text{ev}(v) : V^* \xrightarrow{0} K \}$

$$= \{ v \in V \text{ t.c. } v^*(v) = 0 \quad \forall v^* \in V^* \} = \{ 0 \}$$

$$\begin{array}{ccc} v^* : V & \longrightarrow & K \\ \neq 0 & & \\ v_1 & \longmapsto & 1 \\ v_i & \longmapsto & 0 \end{array}$$

se $v \neq 0_V$ per il completamento ad una base
 v, v_2, \dots, v_n



Relazione tra V e V^* come appl. bilineare.

$$\langle, \rangle: V \times V^* \longrightarrow K$$

$$(v, v^*) \longmapsto v^*(v) =: \langle v, v^* \rangle$$

(alcuni scrivono $\langle v, v^* \rangle = v \circ v^*$
non è la compo.)

NON è lineare!

È bilineare ossia a) $\langle v, \cdot \rangle: V^* \longrightarrow K$ è lineare $\forall v \in V$

$$\langle v, \lambda v_1^* + \mu v_2^* \rangle = \lambda \langle v, v_1^* \rangle + \mu \langle v, v_2^* \rangle \quad \forall v, v_1^*, v_2^* \in V^*$$

b) $\langle \cdot, v^* \rangle: V \longrightarrow K$ è lineare $\forall v^* \in V^*$ $\lambda, \mu \in K$

$$\text{ossia } \langle \lambda v_1 + \mu v_2, v^* \rangle = \lambda \langle v_1, v^* \rangle + \mu \langle v_2, v^* \rangle$$

per ogni: $v_1, v_2 \in V, \lambda, \mu \in K$

$$\begin{aligned} \text{Osservo } \langle v_1 + v_2, v_1^* + v_2^* \rangle &= \langle v_1, v_1^* + v_2^* \rangle + \langle v_2, v_1^* + v_2^* \rangle \\ &= \underline{\langle v_1, v_1^* \rangle} + \langle v_1, v_2^* \rangle + \langle v_2, v_1^* \rangle + \underline{\langle v_2, v_2^* \rangle} \end{aligned}$$

Dim di a) e b) come esercizio.

Inoltre \langle, \rangle è non degenera:

$$\begin{aligned} \text{ossia } \langle v, v^* \rangle = 0 \quad \forall v \in V &\implies v^* = 0 \quad (\text{l' unica forma che } \equiv 0 \text{ su tutti} \\ \langle v, v^* \rangle = 0 \quad \forall v^* \in V &\implies v = 0 \quad (\text{i vettori è la forma } 0) \\ &\implies \bigcap \text{Ker } v^* = \{0\}. \end{aligned}$$

(esercizio!)

§ ortogonalità.

$$\langle, \rangle: V \times V^* \longrightarrow K \quad \text{oppo}$$

$$(\)^\perp: \mathcal{P}(V) \longrightarrow \mathcal{P}(V^*)$$

$$W \subseteq V \longmapsto W^\perp \subseteq V^*$$

$$\begin{aligned} &\{ v^* \in V^* \text{ t.c. } v^*(w) = 0 \quad \forall w \in W \} \\ &= \{ v^* \in V^* \text{ t.c. } W \subseteq \text{Ker } v^* \} \end{aligned}$$

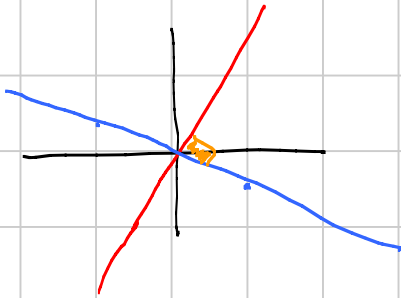
(avrebbe senso definirlo anche per $S \subseteq V$ sottoinsiemi.

$$S^\perp = \langle S \rangle^\perp$$

Example

$$\mathcal{P}(\mathbb{R}^2) \longrightarrow \mathcal{P}(\mathbb{R}^{2*})$$

$$\begin{aligned} W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle &\longmapsto W^\perp = \{ v^*: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.c. } v^* \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = 0 \} \\ &= \langle f_A \rangle \quad A = (2, -1) \end{aligned}$$



$\mathbb{R}^{2*} \xrightarrow{\cong} \mathbb{R}^2$

$$\langle (2, -1) \rangle \mapsto \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Analog. $()^\perp: \mathcal{P}(V^*) \longrightarrow \mathcal{P}(V)$

$$U^* \leq V^* \longmapsto (U^*)^\perp = \left\{ v \in V \mid \langle v, u^* \rangle = 0 \right. \\ \left. \forall u^* \in U^* \right\} \\ = \bigcap \text{Ker } u^*$$

Proprietà
dim $V = n$

$$\textcircled{1} W \leq Z \leq V \implies Z^\perp \leq W^\perp \leq V^*$$

$$\textcircled{2} (W^\perp)^\perp = W$$

$$\textcircled{3} (W_1 + W_2)^\perp = W_1^\perp \cap W_2^\perp$$

$$(W_1 \cap W_2)^\perp = W_1^\perp + W_2^\perp$$

Dim $\textcircled{1} u^* \in Z^\perp \implies \text{Ker } u^* \supseteq Z \implies \text{Ker } u^* \supseteq W \implies u^* \in W^\perp$

$\textcircled{2} W \subseteq (W^\perp)^\perp$ esercizio

ossia che hanno la stessa dimensione $\implies =$

$\textcircled{3}$ Esercizio

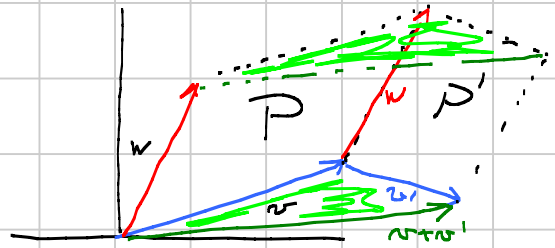


Lezione 27. Determinanti.

Note Title

§ Determinanti:

Siano $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$ vettori in \mathbb{R}^2



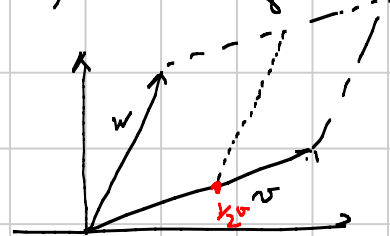
area di P (con segno) è data da $ad - bc = \det \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = A(v, w)$

Proprietà:

$$A \text{ è bilinea } \begin{cases} A(v+w', w) = A(v, w) + A(w', w) \\ A(v, w+w') = A(v, w) + A(v, w') \\ A(dv, w) = dA(v, w) \\ A(v, dw) = dA(v, w) \end{cases}$$

$A: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

Analogo



"alternante" $\leftarrow A(v, v) = 0$

Def siano V, W sp. vettoriali su uno stesso campo K . (d di dim finita)

a) Una applicazione $F: \underbrace{V \times \dots \times V}_{m\text{-vete}} \rightarrow W$ ($m \geq 1$)

si dice m -multilineare se è lineare in ciascuna componente ossia

per ogni $1 \leq i \leq n$ e ogni scelta di $v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n \in V$

$$F_i: V \rightarrow W$$

$$v_i \mapsto F(v_1, \dots, v_{i-1}, v_i, v_{i+1}, \dots, v_n) \quad \text{è lineare}$$

(bilinea = 2-multilineare)

b) Una appl. $F: \underbrace{V \times \dots \times V}_{m\text{-vete}} \rightarrow W$ ($m \geq 2$)

si dice alternante se $F(v_1, \dots, v_m) = 0$ non appena $v_i = v_j$ qualche coppia (i, j) con $i \neq j$

(NB) La a) può essere generalizzata al caso $V_1 \times V_2 \times \dots \times V_m \rightarrow W$ con V_i sp vettoriali su K

m -Alt $(V, W) := \{ F : V \times \dots \times V \rightarrow W \quad m\text{-multilineari alternanti} \}$

se $W = K$ la F si dice forma m -mult. alternante

$A^m(V) = \{ \text{forme } F : V \times \dots \times V \rightarrow K \text{ } m\text{-mult. alternanti} \}$

↑ ha struttura di spazio vettoriale

con $(F + G)(v_1, \dots, v_m) = F(v_1, \dots, v_m) + G(v_1, \dots, v_m)$

$(\lambda F)(v_1, \dots, v_m) = \lambda (F(v_1, \dots, v_m))$

Proprietà di $F \in A^m(V)$

Sia $\mathcal{U} = \{v_1, \dots, v_n\}$ base di V

i) $F\left(\sum_{i_1=1}^n \alpha_{1i_1} v_{i_1}, \sum_{i_2=1}^n \alpha_{2i_2} v_{i_2}, \dots, \sum_{i_m=1}^n \alpha_{mi_m} v_{i_m}\right)$

$= \sum_{i_1=1}^n \alpha_{1i_1} F\left(v_{i_1}, \sum_{i_2=1}^n \dots, \sum_{i_m=1}^n \dots\right)$

$= \sum_{i_1=1}^n \alpha_{1i_1} \left(\sum_{i_2=1}^n \alpha_{2i_2} F(v_{i_1}, v_{i_2}, \dots) \right)$ (*)

$$F: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} \rightarrow F(a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3, b_1 e_1 + b_2 e_2 + b_3 e_3, c_1 e_1 + c_2 e_2 + c_3 e_3)$$

$$= \sum_{i_1=1}^3 a_i F(e_i, b_1 e_1 + b_2 e_2 + b_3 e_3, \dots)$$

$$= \sum_{i_1=1}^3 a_i \sum_{j_1=1}^3 b_{j_1} F(e_i, e_{j_1}, c_1 e_1 + c_2 e_2 + c_3 e_3)$$

$$= \sum_{i_1=1}^3 a_i \sum_{j_1=1}^3 b_{j_1} \sum_{k=1}^3 c_k F(e_i, e_{j_1}, e_k)$$

= 0 se 2 degli e_i, e_j, e_k sono uguali

(*) $= \sum_{i_1, i_2, i_3, \dots, i_m} c_{i_1 i_2 i_3 \dots i_m} F(v_{i_1}, v_{i_2}, \dots, v_{i_m})$

ii) " F cambia segno se scambio 2 entrate " $F \in A^m(V)$

$F(v_1, v_2, \dots, v_m) = -F(v_2, v_1, v_3, \dots, v_m)$ (*)

Dim $F(v_1 + v_2, v_1 + v_2, v_3, \dots, v_m) = 0$

$= F(v_1, v_1 + v_2, v_3, \dots) + F(v_2, v_1 + v_2, v_3, \dots)$

$= \cancel{F(v_1, v_1, v_3, \dots)} + F(v_1, v_2, v_3, \dots) + F(v_2, v_1, v_3, \dots) + \cancel{F(v_2, v_2, v_3, \dots)}$

$0 = F(v_1, v_2, \dots) + F(v_2, v_1, \dots) = 0$ (*) è verificata

i) si generalizza a uno i'

$$F \left(\text{comb. lineari arb.}, \text{comb. lineari arb.}, \dots \right) \\ \sum a_{i_1} v_{i_1}, \sum a_{i_2} v_{i_2}, \dots$$

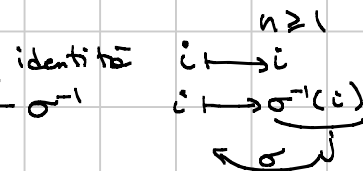
$$\sum_{i_1, i_2, \dots} (\dots) F(v_{i_1}, v_{i_2}, \dots, v_{i_m})$$

§ Permutazioni

$S_n, \mathcal{O}_n = \{ \text{bijezioni di } \{1, 2, \dots, n\} \text{ in se} \}$

è un gruppo rispetto alla composizione $\sigma^{-1} \circ \tau$

non è abeliano $\forall n \geq 2$



\mathcal{O}_n è detto gruppo simmetrico; i suoi elementi sono detti permutazioni.

Uno scambio o transposizione è una permutazione $\sigma \in \mathcal{O}_n$

$\sigma = (i, j)$ con $i \neq j$ che manda $\sigma(i) = j$, $\sigma(j) = i$ e lascia invariati gli altri elementi.

Ogni permutazione $\sigma =$ prodotto di scambi (non in modo unico) ma con parità costante

$$\text{sgn} : \mathcal{O}_n \longrightarrow \{ \pm 1 \} \\ \sigma \longmapsto (-1)^{\# \text{scambi nella decomposizione di } \sigma}$$

Ad es. $\text{sgn}(\text{id}) = 1$

$\text{sgn}(\text{scambio}) = -1$

Osservazione

Sia $F \in A^n(V)$ $\dim V = n$

$$F : \underbrace{V \times \dots \times V}_n \longrightarrow K$$

$\{v_1, \dots, v_n\} = \mathcal{B}$ base di V
 $\sigma \in \mathcal{O}_n$

$$F(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = \text{sgn}(\sigma) F(v_1, \dots, v_n)$$

perché ogni volta che scambio 2 entrate cambia segno.

Sia V sp. vett. su K , $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ base di V

$$F \in A^n(V) \quad F : V \times \dots \times V \longrightarrow K$$

Mostriamo che F dipende solo da $F(v_1, \dots, v_n)$

$$F(w_1, w_2, \dots, w_n) = F \left(\sum_{i_1=1}^n a_{i_1,1} v_{i_1}, \sum_{i_2=1}^n a_{i_2,2} v_{i_2}, \dots, \sum_{i_n=1}^n a_{i_n,n} v_{i_n} \right) =$$

$w_j = a_{ij} v_i$

$$= \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \cdots \sum_{i_n=1}^n a_{i_1,1} \cdot a_{i_2,2} \cdots a_{i_n,n} F(\sigma_{i_1}, \sigma_{i_2}, \dots, \sigma_{i_n}) \quad (*)$$

Ricorda che F è alternante e $\sigma_{ij} \in \mathcal{U}$

e vi sono ripetizioni: $F(\sigma_{i_1}, \dots) = 0$
di vettori di base

altrimenti $i_1 = \sigma(1), i_2 = \sigma(2), \dots, i_n = \sigma(n)$ per una $\sigma \in \mathcal{S}_n$

$$(*) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} (a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \cdots a_{\sigma(n),n} F(\sigma_{\sigma(1)}, \sigma_{\sigma(2)}, \dots, \sigma_{\sigma(n)}))$$

$$= \underbrace{\left(\sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \cdots a_{\sigma(n),n} \cdot \text{sgn}(\sigma) \right)}_{d(a_{ij}) \in K \text{ (notazione non standard)}} F(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n)$$

Dunque F è completamente determinata da $F(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n)$

$$F \neq 0 \iff F(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n) \in K - \{0\} = K^*$$

Quale costruzione

$$\begin{array}{ccc} A^n(V) & \xrightarrow{\alpha_{F,F}} & K \\ 0 \neq F & \longmapsto & 1 \end{array}$$

isomorfismo di spazi
vettoriali di dim 1

$$G \longmapsto \frac{G(\sigma_1, \dots, \sigma_n)}{F(\sigma_1, \dots, \sigma_n)} \leftarrow \text{cond. di } G \text{ resp base } F$$

$$(*) \text{ NB } G(w_1, \dots, w_n) = d(a_{ij}) G(\sigma_1, \dots, \sigma_n) = \frac{F(w_1, \dots, w_n)}{F(\sigma_1, \dots, \sigma_n)} G(\sigma_1, \dots, \sigma_n)$$

$$= \underbrace{\left(\frac{G(\sigma_1, \dots, \sigma_n)}{F(\sigma_1, \dots, \sigma_n)} \right)}_{\in K} F(w_1, \dots, w_n)$$

$$** \quad G = \lambda F$$

$$G \in \langle F \rangle = A^n(V)$$

$$(*) \text{ NB } \lambda \text{ non dipende da } \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\} \in \mathcal{U}$$

Esercizio (verificare a mano che $\alpha_{F,F}$ è lineare)

Def Sia $\varphi: V \rightarrow V$ un endomorfismo con $\dim V = n$.

Sia $F \in A^n(V)$, $F \neq 0$; Sia $\mathcal{U} = \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\}$ base di V

Definiamo $\det \varphi := \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)}$

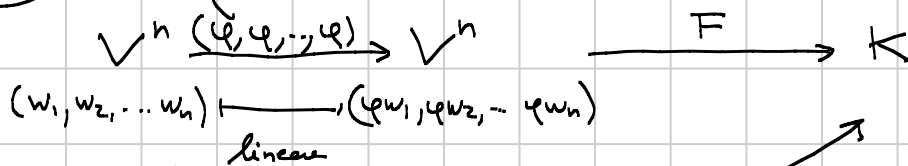
(NB) $F(v_1, \dots, v_n) \neq 0$ perché $F \neq 0$

(NB) non dipende dalla scelta della F .

Sia $0 \neq G \in A^n(V)$

$$\frac{G(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{G(v_1, \dots, v_n)} = \frac{\cancel{F}(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{\cancel{F}(v_1, \dots, v_n)}$$

(NB) non dipende dalla scelta di \mathcal{U} base



$F^\varphi = F \circ (\varphi, \varphi, \dots, \varphi)$ è elemento di $A^n(V)$

So che $F^\varphi = dF$ non dipende da basi

$$F^\varphi(v_1, \dots, v_n) = F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)) = (\det \varphi) F(v_1, \dots, v_n)$$

$\Rightarrow d = \det \varphi \Rightarrow \det \varphi$ non dipende dalla base scelta per descriv.

Osservo: $\det(\text{id}_V) = \frac{F(v_1, \dots, v_n)}{F(v_1, \dots, v_n)} = 1$

• Se φ non è invertibile $\Rightarrow \varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)$ non è una base.

$\Rightarrow \varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)$ sono l. dipend. $\Rightarrow F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)) = 0$

$$\Rightarrow \det \varphi = \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)} = 0$$

• Se φ è invertibile $\Rightarrow \varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)$ è una base $\Rightarrow F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)) \neq 0$

$$\Rightarrow \det \varphi = \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)} \neq 0$$

Lemma φ invertibile $\iff \det \varphi \neq 0$

Lemma $F: \underbrace{V \times \dots \times V}_{m\text{-volte}} \rightarrow K$ m-mult. alternante

$F(w_1, \dots, w_m) = 0$ se w_1, \dots, w_m sono l. dipend.

Dm Uno è comb. lineare degli altri.

posso assumere sia $w_m = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i w_i$

$$F(w_1, \dots, w_m) = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \underbrace{F(w_1, \dots, w_{m-1}, w_i)}_{\text{tutti 0 per l'alternanza}} = 0$$

□

Lezione 28. Dualità II - Determinanti II

Note Title

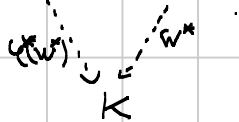
§ Dualità / bidualità / ortogonalità

$\dim V = n$ $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ base di V

$V^* = \text{Hom}_K(V, K)$ sp. vett. $\dim V^* = n$

$\mathcal{B}^* = \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$ $v_i^*(v_j) = \delta_{ij}$ $v_i^*: V \rightarrow K$

$\varphi: V \rightarrow W$



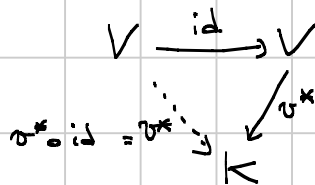
$W^* \xrightarrow{\varphi^*} V^*$
 $w^* \mapsto \varphi^*(w^*) := w^* \circ \varphi$

$$\alpha_{W^* V^*}(\varphi^*) = \left(\alpha_{V, W}(\varphi) \right)^t$$

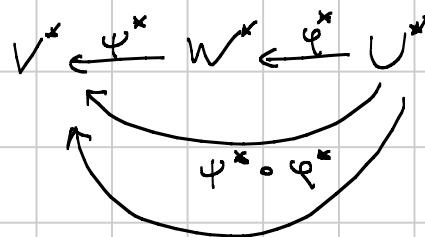
φ^* sarà detta applicazione trasposto di φ

Proprietà della trasposizione:

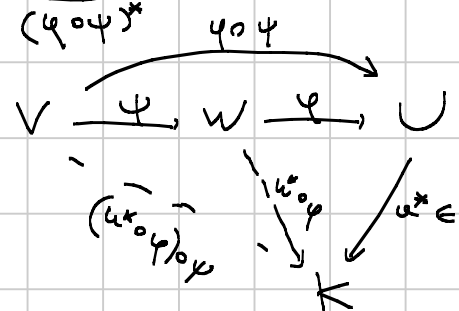
• $(\text{id}_V)^* = \text{id}_{V^*}$



• $V \xrightarrow{\psi} W \xrightarrow{\varphi} U$
 $(\varphi \circ \psi)$



$(\varphi \circ \psi)^* = \psi^* \circ \varphi^*$



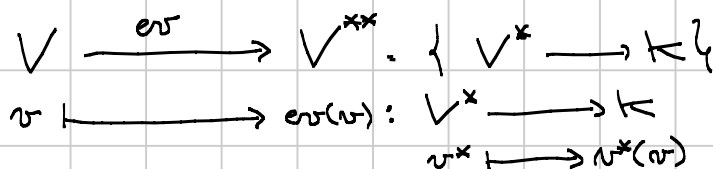
$(\varphi \circ \psi)^*(u^*) = \underline{u^* \circ (\varphi \circ \psi)}$

$(\psi^* \circ \varphi^*)(u^*) = \psi^*(\varphi^*(u^*)) = \psi^*(u^* \circ \varphi) =$
 $= \underline{(u^* \circ \varphi) \circ \psi}$

sono = grazie alla prop. associativa o.

Ⓝ Questo (si) dimostra anche che $(AB)^t = B^t A^t$

$V^{**} = (V^*)^*$



$v^*: V \rightarrow K$

verifica che è isomorfismo V di spazi vettoriali. $\dim V^{**} = n$

Se \mathcal{U} base di V \mathcal{U}^* base di V^* \mathcal{U}^{**} base di V^{**}
 $\{v_i\}$ $\{v_i^*\}$ $\{v_i^{**}, v_2^{**}, \dots, v_n^{**}\}$

$$\left. \begin{aligned} v_i^{**}(v_j^*) &:= \delta_{ij} \\ \text{ev}(v_i)(v_j^*) &= v_j^*(v_i) = \delta_{ij} \end{aligned} \right\} \Rightarrow v_i^{**} = \text{ev}(v_i)$$

Già a questo passo "identificare V e V^{**} "

Se $w \in V$ di coordinate $\alpha \in K^n$ risp. a \mathcal{U}
 $\text{ev}(w) \in V^{**}$ ha $\dots \dots \dots \mathcal{U}^{**}$

$$\langle , \rangle : V \times V^* \longrightarrow K$$

$$(v, v^*) \longmapsto \text{ev}(v)(v^*) = v^*(v) =: \langle v, v^* \rangle$$

bilineare, non degenera
"ev"

$$U \subseteq V \quad U^\perp = \{v^* \in V^* \text{ t.c. } \langle u, v^* \rangle = 0 \ \forall u \in U\}$$

$$= \{v^* \in V^* \text{ t.c. } \text{ker } v^* \supseteq U\} = \bigcap_{u \in U} \text{ker } v^* = \text{ipermeni}$$

Ⓝ $u \in U \quad \langle u \rangle^\perp = \{v^* \in V^* \text{ t.c. } \text{ker } v^* \supseteq U\} \quad \text{ipermeni in } V^*$

$$\left[\begin{array}{l} V = \mathbb{R}^3 \\ \{e_1, e_2, e_3\} = \mathcal{U} \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{l} V^* = \mathbb{R}^{3*} = \{ \varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \} \\ \{e_1^*, e_2^*, e_3^*\} = \mathcal{U}^* \end{array} \right.$$

$$V \ni u = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} = 2e_1 - e_2 + 4e_3 \quad \langle u \rangle^\perp = \left\{ \varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.c. } \varphi(u) = 0 \right\}$$

$$\varphi \text{ ha coord. } \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix} \text{ risp. } \mathcal{U}^*$$

$$\varphi(u) = \left(\sum \xi_i e_i^* \right) (2e_1 - e_2 + 4e_3) = \sum \xi_i (e_i^* (2e_1 - e_2 + 4e_3))$$

$$= 2\xi_1 - \xi_2 + 4\xi_3$$

$$\langle u \rangle^\perp = \left\{ \varphi = \sum \xi_i e_i^* \text{ t.c. } \boxed{2\xi_1 - \xi_2 + 4\xi_3 = 0} \right\}$$

eq. di un piano in $(\mathbb{R}^3)^*$

l.m.b.
 $\langle u_1, u_2 \rangle^\perp = \text{intersezione di 2 piani}$ $\left. \begin{array}{l} \longleftarrow \\ \longleftarrow \end{array} \right\} \text{ eq. in } \xi_1, \xi_2, \xi_3 \text{ omogenee}$

Se invece $Z \subseteq V^*$ $Z^\perp = \{v \in V \text{ t.c. } v^*(v) = 0 \ \forall v^* \in Z\}$
 $= \bigcap_{v^* \in Z} \text{ker } v^*$

$$\langle , \rangle : V \times V^* \rightarrow K$$

$v \in V$
 $z \in Z$

$$\langle , \rangle : V^* \times (V^*)^* \rightarrow K$$

$v \in V^*$
 $z \in Z^\perp$

$(v^*, w^{**}) \mapsto w^{**}(v^*)$

risposta scambiando i ruoli

$$\langle , \rangle : V^{**} \times V^* \rightarrow K$$

$(w^{**}, v^*) \mapsto w^{**}(v^*)$

$$\langle , \rangle : V \times V^* \rightarrow K$$

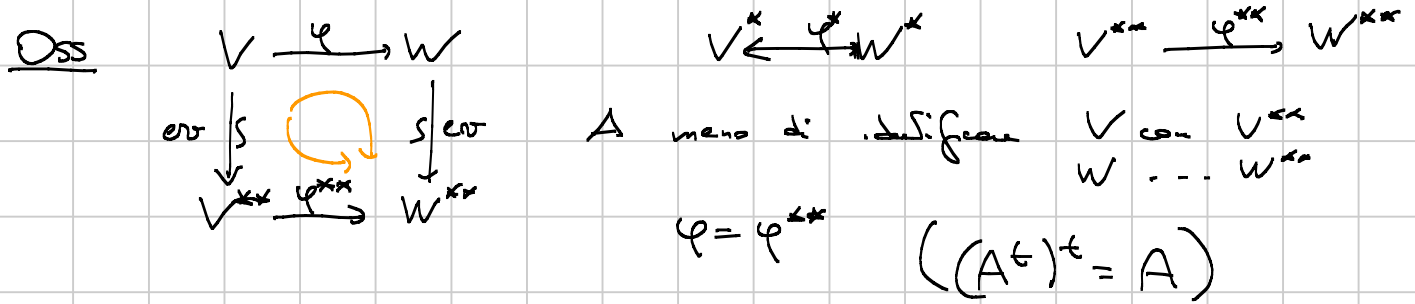
$\text{ev} \downarrow$ $\parallel \text{id}$ $\parallel \text{id}$

$$\langle , \rangle : V^{**} \times V^* \rightarrow K$$

$$\langle \text{ev}(v), v^* \rangle = \langle v, v^* \rangle$$

$\stackrel{v^*}{=} v^*(v)$ $\stackrel{v^*}{=} v^*(v)$

Dunque Z^\perp e Z sono lo stesso sottospazio e meno di identificare V con V^{**} tramite ev .



Risultati relativi ad \perp

a) $W \subseteq V$ $(W^\perp)^\perp = W$

è noto che $\dim W = m$ $\dim W^\perp = n - m$

$\mathcal{B} = \{ \underbrace{w_1, \dots, w_m}_{\text{base di } W}, w_{m+1}, \dots, w_n \}$ base di V

$v_i^*(w_j)$ con $1 \leq i \leq m$ non si annulla in $v_i \in W$ e dunque $v_i^* \notin W^\perp$

$v_i^*(w_j)$ con $m+1 \leq i \leq n$ sono 0 se $1 \leq j \leq m$
 $\Rightarrow v_i^* \in W^\perp$ e formano una sua base.

$$\dim(W^\perp)^\perp = n - (n - m) = m$$

$\dim(W^\perp)^\perp$ per quanto detto prima.

Si dimostra $W \subseteq (W^\perp)^\perp$ e si concluderà perché hanno = dimens.

$$b) (W_1 + W_2)^\perp = W_1^\perp \cap W_2^\perp \quad W_1, W_2 \leq V$$

$$\forall \varphi \in V^* \quad \varphi \in (W_1 + W_2)^\perp \iff \varphi(w_1 + w_2) = 0 \quad \forall w_1 \in W_1, w_2 \in W_2$$

$$\iff \varphi(w_1) = 0 \text{ e } \varphi(w_2) = 0 \quad \forall w_1 \in W_1, w_2 \in W_2$$

$$\iff \varphi \in W_1^\perp \text{ e } \varphi \in W_2^\perp \iff \varphi \in W_1^\perp \cap W_2^\perp$$

$$c) (W_1 \cap W_2)^\perp = W_1^\perp + W_2^\perp$$

$$(W_1^\perp + W_2^\perp)^\perp \stackrel{b)}{=} (W_1^\perp)^\perp \cap (W_2^\perp)^\perp \stackrel{a)}{=} W_1 \cap W_2$$

$$((W_1^\perp + W_2^\perp)^\perp)^\perp \stackrel{a)}{=} (W_1 \cap W_2)^\perp$$



Lemma Siano $\varphi: V \rightarrow W$ e $\varphi^*: W^* \rightarrow V^*$ la trasposta

Allora a) $\text{Ker } \varphi^* = (\text{Im } \varphi)^\perp$ e b) $\text{Im } \varphi^* = (\text{Ker } \varphi)^\perp$

Dm

$$\text{Ker } \varphi^* = \{ w^* \in W^* \text{ t.c. } \varphi^*(w^*) = 0_{V^*} \}$$

$$= \{ w^* \in W^* \text{ t.c. } w^* \circ \varphi = 0_{V^*} \}$$

$$= \{ w^* \in W^* \text{ t.c. } (w^* \circ \varphi)(v) = 0_K \quad \forall v \in V \}$$

$$= \{ w^* \in W^* \text{ t.c. } w^*(\varphi(v)) = 0 \quad \forall v \in V \} = (\text{Im } \varphi)^\perp$$

Per l'altra (potremmo usare $(\cdot)^\perp = \cdot$ e identificare φ^{**} con φ)

Oppure.

$$\text{Im } \varphi^* \subseteq (\text{Ker } \varphi)^\perp \leq V^*$$

$$v^* = \varphi^*(w^*) \in \text{Im } (\varphi^*), \quad w^* \in W^* \quad W \xrightarrow{\varphi} V$$

$$\text{e } v \in \text{Ker } \varphi \quad v^*(v) = \varphi^*(w^*)(v) = w^*(\varphi(v)) = w^*(0) = 0 \implies v^* \in (\text{Ker } \varphi)^\perp$$

Per concludere basta vedere che hanno la stessa dimensione.

[Esercizio!]

$$\dim V = n$$

$$\dim W = m$$

$$\dim V^*$$

$$\dim W^*$$

Usare anche il fatto che a) è noto!

Conseguenza: $\varphi: V \rightarrow W$ lineare è iniettivo $\iff \varphi^*: W^* \rightarrow V^*$ è suriettivo

φ - - - - - Suriettivo $\iff \varphi^*$ - - - - - è iniettivo

- φ è iniettivo $\Leftrightarrow \text{Ker } \varphi = 0 \Leftrightarrow (\text{Ker } \varphi)^\perp = V^* \Leftrightarrow \text{Im } \varphi^* = V^* \Leftrightarrow \varphi^*$ suriettivo
- analogamente la 2ª affermazione.

$$U \subseteq V$$

$$U \xrightarrow{i} V$$

$u \mapsto u$

$$i^* : V^* \xrightarrow{\text{suriettivo}} U^*$$

$$V \xrightarrow{\pi} V/U$$

$v \mapsto v + U$

$v_1 + U, v_2 + U \in U$

$$\pi^* : (V/U)^* \xrightarrow{\text{iniettivo}} V^*$$

$$\text{Im } i = U \Rightarrow (\text{Ker } i^*) = (\text{Im } i)^\perp = U^\perp$$

1° T. di isomorfismo

$$V^* / \text{Ker } i^* \cong U^* = \text{Im } i^*$$

① $V^* / U^\perp \cong U^*$ (ricorda che $\dim U^\perp = n - \dim U = \dim U^*$)

$$(\text{Ker } \pi)^\perp = \text{Im } \pi^* = (V/U)^*$$

$$(\text{Ker } \pi)^\perp = U^\perp$$

$$\Rightarrow U^\perp = (V/U)^*$$

②

① dice che:

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{i^*} & K \\ \uparrow i & \nearrow & \\ U & & U^* \end{array}$$

$\sigma_1^*, \sigma_2^* \in V^*$

$\sigma_1^*|_U = \sigma_2^*|_U \Leftrightarrow \sigma_1^* - \sigma_2^* \in U^\perp$

$\sigma^* \in V^* \text{ t.c. } \sigma^*|_U = 0 \Leftrightarrow \sigma \in U^\perp$

$$\begin{array}{ccc} V/U & \xrightarrow{\bar{\varphi}} & K \\ \uparrow \pi & \nearrow \varphi & \\ V & & \end{array}$$

$\varphi \in V/U$ sono applicazioni t.c. φ_1, φ_2 hanno $\bar{\varphi}_1 = \bar{\varphi}_2$ $\Leftrightarrow \varphi_1 - \varphi_2$ si annulla in U

②

§ Determinanti $\varphi: V \rightarrow V$ $0 \neq F \in A^n(V)$

$n = \dim V$ $\mathcal{U} = \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\}$ base di V ; $F: \underbrace{V \times \dots \times V}_n \rightarrow K$

$\det \varphi := \frac{F(\varphi(\sigma_1), \dots, \varphi(\sigma_n))}{F(\sigma_1, \dots, \sigma_n)}$ non dip. da F e da \mathcal{U}

Def Sia $B \in M_n(K)$ $\det B := \det f_B$

$$f_B: K^n \longrightarrow K^n$$

$$x \longmapsto Bx$$

• $\det(\text{id}_V) = 1$

• Siano $\psi, \varphi: V \longrightarrow V$ endom.

$$\det(\psi \circ \varphi) = \det(\psi) \cdot \det(\varphi) \quad \text{in } K$$

Fisso \mathcal{U} base, $F \in A^n(V)$

$$\det(\psi \circ \varphi) = \frac{F(\underbrace{(\psi \circ \varphi)(v_1), \dots, (\psi \circ \varphi)(v_n)}_{\text{base}})}{F(v_1, \dots, v_n)} =$$

$$= \frac{F(\psi(\varphi(v_1)), \dots, \psi(\varphi(v_n)))}{F(v_1, \dots, v_n)} \quad (*)$$

Se φ non è invertibile $\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)$ non ^{formano} una base dunque sono l. dipendenti. \Rightarrow uno è comb. lineare degli altri.
 $\Rightarrow \varphi(\varphi(v_1)), \dots, \varphi(\varphi(v_n))$ sono l. dip.
 $\Rightarrow F(\varphi(\varphi(v_1)), \dots, \varphi(\varphi(v_n))) = 0$

Se φ è invertibile $\{\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)\}$ è una base di V

$$(*) = \frac{F(\varphi(\varphi(v_1)), \dots, \varphi(\varphi(v_n)))}{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))} \cdot \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)}$$

$\underbrace{\hspace{15em}}_{\det \psi} \quad \underbrace{\hspace{15em}}_{\det \varphi}$

• $\det(\psi \circ \varphi) = \det \psi \cdot \det \varphi$ se φ invertibile.

• se φ non è invertibile $\det(\psi \circ \varphi) = 0 = \det \psi \cdot \underbrace{\det \varphi}_0$
 $(\det \varphi = 0)$

Quindi

$$\det(\psi \circ \varphi) = \det \psi \cdot \det \varphi$$

$\forall \psi, \varphi \in \text{End}(V)$

Teorema di Binet

$$\det(AB) = \det A \cdot \det B$$

$A, B \in M_n(K)$

Conseguenza: Se $A \in GL_n(K)$ (A è $n \times n$ invertibile)

$$\det(A \cdot A^{-1}) = \det A \cdot \det(A^{-1})$$

$$\underbrace{\det(A \cdot A^{-1})}_{=1} = \det A \cdot \det(A^{-1})$$

$$\Rightarrow \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A} = (\det A)^{-1}$$

Analogamente $\det(\psi^{-1}) = \frac{1}{\det \psi}$ se $\psi \in \text{Aut}(V)$

~

Esempi di calcolo.

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \det \text{ applicaz. lineare } f_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$x \mapsto Ax$

$\underbrace{\quad}_A$

$ad - bc$

$$E = \{e_1, e_2\} \text{ base di } \mathbb{R}^2, \quad 0 \neq F \in A^2(\mathbb{R}^2)$$

$$\frac{F(f_A(e_1), f_A(e_2))}{F(e_1, e_2)} = \frac{F(ae_1 + ce_2, be_1 + de_2)}{F(e_1, e_2)}$$

$$= \frac{abF(e_1, e_1) + cdF(e_2, e_2) + adF(e_1, e_2) + cbF(e_2, e_1)}{F(e_1, e_2)}$$

$$= (ad - bc) \frac{F(e_1, e_2)}{F(e_1, e_2)}$$

$$\varphi: V \rightarrow V \quad \mathcal{V} = \{v_1, \dots, v_n\} \text{ base} \quad 0 \neq F \in \Lambda^n(V) = \langle F \rangle$$

$$\det \varphi := \frac{F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))}{F(v_1, \dots, v_n)}$$

$$A = (a_{ji}) = \alpha_{\mathcal{V}, \mathcal{V}}(\varphi)$$

$$\varphi(v_i) = \sum_{j=1}^n a_{j,i} v_j$$

$$\varphi(v_i) = \sum_{j=1}^n a_{j,i} v_j$$

$$F(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n)) = F\left(\sum_{j_1=1}^n a_{j_1,1} v_{j_1}, \sum_{j_2=1}^n a_{j_2,2} v_{j_2}, \dots, \sum_{j_n=1}^n a_{j_n,n} v_{j_n}\right)$$

$$= \sum_{j_1} \sum_{j_2} \dots \sum_{j_n} a_{j_1,1} a_{j_2,2} \dots a_{j_n,n} F(v_{j_1}, v_{j_2}, \dots, v_{j_n})$$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} F(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

$$\underbrace{\phantom{F(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)})}}_{\text{sgn}(\sigma) \cdot F(v_1, \dots, v_n)}$$

$$= \left(\sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n} \right) F(v_1, \dots, v_n)$$

$\det \varphi$

$$\text{sgn}: \mathcal{S}_n \rightarrow \{\pm 1\}$$

$$\sigma \mapsto (-1)^{\#\text{scambi}}$$

$$\det \varphi = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n}$$

anche dipende dai coefficienti di $A = \alpha_{\mathcal{V}, \mathcal{V}}(\varphi)$

ma sappiamo che è indipendente. Posso usare i coeff. di qualsiasi matrice $B = \alpha_{\mathcal{V}', \mathcal{V}'}(\varphi)$ \mathcal{V}' base di V .

$$\text{Sia ora } V = K^n \quad \underbrace{K^n \times \dots \times K^n}_n \xrightarrow{F} K \quad F \in \Lambda^n(K^n)$$

$$\varphi = f_A \quad \text{con } A \in M_n(K)$$

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(f_A) = A \quad \det A := \det f_A$$

\uparrow
dipende solo da $F(e_1, \dots, e_n)$

$$F(f_A(e_1), \dots, f_A(e_n)) = \det f_A \cdot F(e_1, \dots, e_n)$$

Scelgo \overline{F} quella per cui $\overline{F}(e_1, \dots, e_n) = 1$

$$\overline{F}(\text{1ª col di } A, \text{2ª col di } A, \dots, \text{n-esima col di } A) = \det A$$

$$\overline{F} = \det : K^n \times K^n \times \dots \times K^n \longrightarrow K \quad \text{t.c.} \quad \overline{F}(e_1, \dots, e_n) = 1$$

$\begin{matrix} \text{1ª col} & \text{2ª col} & \dots & \text{direzione} \\ \uparrow & & & \nearrow \\ A & M_n(K) & & \det \end{matrix}$

Conclusione $\det : M_n(K) \longrightarrow K$ può essere interpretato
 come una app. n -mult. lineare alternante sulle n colonne della
 matrice e t.c. $\det \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} = 1$
 (e_1, e_2, \dots, e_n)

n caso ad

$$n=2 \quad \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc$$

$$\overline{F} \det \left(\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix} \right) = \det(ae_1 + ce_2, be_1 + de_2) = ad \det(e_1, e_2)$$

$$+ cb \det(e_2, e_1) = ad - cb$$

ottengo $ad - cb$.

$$n=3 \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{matrix} 1 & 2 & 3 & \text{diag} \\ 3 & 1 & 2 & \sim 132 \\ & & & \downarrow \\ & & & 123 \\ 2 & 3 & 1 & \sim 213 \\ & & & \downarrow \\ & & & 123 \end{matrix}$$

$$\det A = \det \left(\sum_{i=1}^3 a_{i1} e_i, \sum_{j=1}^3 a_{j2} e_j, \sum_{k=1}^3 a_{k3} e_k \right) =$$

$$= \sum_{\sigma \in S_3} a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} a_{\sigma(3)3} \det(e_{\sigma(1)}, e_{\sigma(2)}, e_{\sigma(3)})$$

Sarrus

$$\left\{ \begin{aligned} & a_{11} a_{22} a_{33} + a_{31} a_{12} a_{23} + a_{21} a_{32} a_{13} - \underline{a_{31} a_{22} a_{13}} - \underline{a_{21} a_{12} a_{33}} \\ & - a_{11} a_{32} a_{23} \end{aligned} \right.$$

3 2 1 \sim 2 3 1 \sim 2 1 3 \sim 1 2 3

diagonali - anti diagonali

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{matrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{22} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{matrix}$$

$n=4$ amabile!

Ossewo: $\det A = \det A^t$

$$\sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(\sigma) \underbrace{a_{\sigma(1),1} \cdots a_{\sigma(n),n}}_{\text{riordinato}}$$

$\sigma^{-1}(1) \downarrow$
 $\sigma(i) = 1$

$$\sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(\sigma^{-1}) a_{1,\sigma^{-1}(1)} a_{2,\sigma^{-1}(2)} \cdots a_{n,\sigma^{-1}(n)} \quad A = (a_{ij})$$

$$\sum_{\tau \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(\tau) \underbrace{a_{1,\tau(1)}}_{b_{\tau(1),1}} \cdots \underbrace{a_{n,\tau(n)}}_{b_{\tau(n),n}} \quad A^t = (b_{ij})$$

$b_{ij} = a_{ji}$

$= \det A^t$

Sia A una matrice triangolare superiore $A = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & a_{22} & \\ & & \ddots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}$
 $a_{ji} = 0$ se $j > i$

$$\det A = \det (a_{11}e_1, a_{12}e_1 + a_{22}e_2, a_{13}e_1 + a_{23}e_2 + a_{33}e_3, \dots)$$

$$\downarrow$$

$$\det (a_{11}e_1, e_{12}e_1, e_{13}e_1 + a_{23}e_2, \dots)$$

$$+ \det (a_{11}e_1, a_{22}e_2, a_{13}e_1 + a_{23}e_2 + a_{33}e_3, \dots)$$

$$\vdots$$

$$= a_{11} \cdots a_{nn}$$

Analogamente per matrici triangolari inferiori $\begin{pmatrix} a_{11} & & \\ * & \ddots & \\ & & a_{nn} \end{pmatrix}$
 per dimostrare si parte dall'ultima colonna

oppure usa A^t è triangolare superiore.

$$\det \begin{pmatrix} d_1 & & \\ & \ddots & \\ & & d_n \end{pmatrix} = d_1 \cdots d_n = \prod_{i=1}^n d_i$$

diagonale

Esempio $\det \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & & 0 \end{pmatrix} = ? (-1)^{\# \text{ scambi}} = (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$

con scambi di colonna è $\det(e_1, e_2, \dots, e_n) = 1$
 ma gli scambi cambiano il segno

$$e_n \ e_{n-1} \ \dots \ e_1 \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{n-1 \text{ scambi}}$$

$$\underbrace{e_{n-1} \ e_{n-2} \ \dots \ e_1 \ e_n}_{n-2 \text{ scambi}}$$

$$e_{n-2} \ \dots \ e_1 \ e_{n-1} \ e_n$$

$$\vdots$$

$$e_1 \ e_2 \ \dots \ e_{n-1} \ e_n$$

$$\# \text{ scambi} = n-1 + n-2 + \dots + 1 = \frac{n(n-1)}{2}$$

Analogo $\det \begin{pmatrix} & & & d_1 \\ & & & & \\ & & d_2 & & \\ & & & & \\ d_1 & & & & \end{pmatrix} = ?$

Operazioni elementari e determinante

$S(i,j)$ sia la matrice ottenuta da 1_n scambiando le colonne (i,j)
(scambiando le righe i,j)

$$\det(S(i,j)) = (-1) \det(1_n) = -1$$

$$A' = S(i,j)A \quad \det A' = (-1) \det A$$

\uparrow
 scambiato 2 righe
 \uparrow
 B.M.S.

$$A'' = AS(i,j) \quad \det A'' = - \det A$$

\uparrow
 ho scambiato 2 colonne

$$\det(E(i, \alpha)) = \alpha$$

\hookrightarrow ottenuto da 1_n multipl. per $\alpha \neq 0$ la colonna i -esima riga

$$\det(E(i,j, \alpha)) = 1$$

\hookrightarrow ottenuto sommando alla colonna i -esima α volte la j -esima

\times A' è ottenuto da A multipl. una riga o una colonna per α

$$\det A' = \alpha \det A$$

\times A' è ottenuto da A somando α volte la riga i -esima alla colonna j -esima

$$\Rightarrow \det A' = \det A.$$

È Determinanti di matrici a blocchi

$$A = \begin{pmatrix} B_1 & C \\ 0 & B_2 \end{pmatrix} \in M_{n-r, r}(K)$$

\uparrow
 $\in M_{n-r, r}(K)$

$$B_1 \in M_r(K)$$

$$B_2 \in M_{n-r}(K)$$

a) $\det A = \det B_1 \cdot \det B_2$

Analogamente

$$A = \begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ C' & B_2 \end{pmatrix}$$

$$B_1 \in M_r(K)$$

$$B_2 \in M_{n-r}(K)$$

$\det A = \det B_1 \cdot \det B_2$ (questo caso è il trasposto del 1°)

Per induzione si dimostra:

$$A = \begin{pmatrix} B_1 & & & * \\ 0 & B_2 & & \\ 0 & 0 & \ddots & \\ 0 & 0 & \dots & B_s \end{pmatrix}$$

$$B_i \in M_{m_i}(K) \quad A \in M_n(K)$$

$$m_1 + \dots + m_s = n$$

$$\det A = \det B_1 \cdot \det B_2 \cdot \dots \cdot \det B_s$$

Dimostriamo a)

$$\det A = \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \sum_{\sigma \in \sigma_n} \text{sgn } \sigma \cdot a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n}$$

$$\text{sgn} : \sigma_n \rightarrow \{ \pm 1 \}$$

$\sigma \rightarrow 1$ se pari
 $\sigma \rightarrow -1$ se dispari

$$A = \begin{pmatrix} B_1 & * \\ 0 & B_2 \end{pmatrix}$$

se $i \leq r$ $a_{ji} = 0$ quando $j > r$
vale dire che se $\sigma(i) > r$ $a_{\sigma(i),i} = 0$

Demmo nel prodotto sommazione solo i fattori

dove compaiono $a_{\sigma(i),i}$ con $\sigma(i) \leq r$ e $i \leq r$

ossia $\det A = \sum_{\substack{\sigma \in \sigma_n \\ \text{t.c.} \\ \sigma(1), \dots, \sigma(r) = 1, \dots, r}} \text{sgn } \sigma \cdot a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(r),r}$

$$= \sum_{\sigma \in \sigma_n} \text{sgn } \sigma \cdot a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(r),r} \cdot \sum_{\tau \in \sigma_{n-r}} \text{sgn } \tau \cdot \prod_{i=1}^{n-r} a_{r+\sigma(i), r+i}$$

det B₁

det B₂

Esercizio: perché $\text{sgn } \sigma = \text{sgn } \sigma' \cdot \text{sgn } \tau$ e $\sigma' = \sigma_{1, \dots, r-1, r+1, \dots, r+k}$ e $\tau(i) = \sigma(r+i) - r$ per $1 \leq i \leq n-r$?

Esempio $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 8 \\ -1 & 0 & 27 & 54 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}$

$$\det A = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = 2 \cdot 3 = 6$$

Esercizio: ritrovarlo con Gauss.

Ora in più scivero anche $|A|$ al posto di $\det A$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \quad \det A = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \end{vmatrix}$$

§ Determinanti di Vandermonde

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ x_0 & x_1 \end{pmatrix} = x_1 - x_0$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_0 & x_1 & x_2 \\ x_0^2 & x_1^2 & x_2^2 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Gauss}}{=} (x_1 - x_0)(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = \prod_{0 \leq i < j \leq 2} (x_j - x_i)$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_0 & x_1 & \dots & x_n \\ x_0^2 & x_1^2 & \dots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_0^n & x_1^n & \dots & x_n^n \end{pmatrix} = \prod_{0 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i)$$

$n=2 \checkmark$. Sia $n > 2$

Dimostriamo per induzione. Suppongo vero il risultato per $n-1$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_0 & x_1 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_0^{n-1} & x_1^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \\ x_0^n & x_1^n & \dots & x_n^n \end{pmatrix}$$

ultima riga
- x₀ la penultima

penultima riga
- x₀ la terzultima

oera riga inanna
tolgo x₀ volte
la precedente

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 0 & x_1 - x_0 & x_2 - x_0 & \dots & x_n - x_0 \\ 0 & (x_1 - x_0)x_1 & (x_2 - x_0)x_1 & \dots & x_n - x_0 x_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & x_1^{n-1} - x_0 x_1^{n-2} & x_2^{n-1} - x_0 x_2^{n-2} & \dots & x_n^{n-1} - x_0 x_n^{n-2} \\ x_0^n & x_1^n - x_0 x_1^{n-1} & x_2^n - x_0 x_2^{n-1} & \dots & x_n^n - x_0 x_n^{n-1} \\ 0 & x_1^{n-1} (x_1 - x_0) & x_2^{n-1} (x_2 - x_0) & \dots & x_n^{n-1} (x_n - x_0) \end{vmatrix}$$

det a blocch.

$$= 1 \cdot \det M = (x_1 - x_0)(x_2 - x_0) \dots (x_n - x_0) \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}$$
$$= \prod_{i=1}^n (x_i - x_0) \cdot \prod_{1 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i) = \prod_{0 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i)$$

□

§ Formule di Laplace

Sia $A \in M_n(K)$ $|A| = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn } \sigma \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i), i}$

a) Sviluppo di Laplace rispetto alla i -esima riga

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

A_{ij}

$$|A| = a_{i1} |A_{i1}| - a_{i2} |A_{i2}| + a_{i3} |A_{i3}| \dots$$

$$\det A = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$$

A_{ij} := sottomatrice di A ottenuta cancellando la riga i e la colonna j

b) Sviluppo di Laplace rispetto alla riga i -esima

$$\det A = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$$

a) è con par. colon di b) con $i=1$

c) Sviluppo di Laplace rispetto alla colonna j -esima

$$\det A = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$$

c) si ottiene da b) grazie a $\det A = \det A^t$

Tabella dei segni:

$$\begin{pmatrix} + & - & + & - & + & - \\ - & + & - & + & - & + \\ + & - & + & - & + & - \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ + & - & + & - & + & - \end{pmatrix}$$

Esempio $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ -2 & 0 & 4 \\ 4 & 2 & -1 \end{pmatrix}$

sviluppo di Laplace rispetto alla 3^a colonna

$$\cancel{0} \cdot \begin{vmatrix} -2 & 0 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 0 \end{vmatrix} = -4(-10) - 6 = 40 - 6 = 34$$

Sviluppo risp alla 2^a riga

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ -2 & 0 & 4 \\ 4 & 2 & -1 \end{pmatrix} = -(-2) \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + 0 \dots - 4 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 2 \end{vmatrix}$$

$$= -6 + 40 = 34$$

Dimostriamo.

$$|A| = a_{11} |A_{11}| - a_{12} |A_{12}| + a_{13} |A_{13}| \dots$$

$$\det A = \sum_{j=1}^n (-1)^{1+j} a_{1j} \det(A_{1j})$$

F

Supponiamo che $\det A$ è l'unica forma n -multilineare alternante sulle colonne della matrice che vale 1 se $A = I_n$

De mostrare che $F(1_n) = 1$ ed F è n -multilineare alternante. Per induzione.
 il caso $n=1$ banale $\det(a) = a$
 e il caso $n=2$ facile (a meno)

$a_{ij} = x_{ij}$

(4.2.3) $\begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} := \sum_{j=1}^n (-1)^{j+1} x_{1,j} M_{1,j}$ (Regola di Laplace)

qui indica quello che noi abbiamo indicato con F .

e verifichiamo che questa formula definisce una funzione n -lineare e alternante di \mathbb{K}^n che vale 1 quando viene calcolata nei vettori della base canonica, nel loro ordine naturale. Si ha

$$\begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & x_{1,i} + y_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = x_{1,1} \begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & x_{2,i} + y_{2,i} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots \\ \dots + (-1)^{i+1} (x_{1,i} + y_{1,i}) \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i-1} & x_{2,i+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i-1} & x_{n,i+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots \\ \dots + (-1)^{n+1} x_{1,n} \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i} + y_{2,i} & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix}$$

Ricordando che, in base all'ipotesi induttiva, gli addendi che compaiono a destra del segno di uguale sono funzioni multilineari delle colonne, si ha

per induzione $\begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & x_{2,i} + y_{2,i} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & x_{2,i} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & x_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & y_{2,i} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix}, \dots,$

$$\begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i} + y_{2,i} & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i} & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & y_{2,i} & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & y_{n,i} & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix},$$

da cui si deduce che $F(x_1, \dots, x_i + y_i, \dots, x_n) = F(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n) + F(x_1, \dots, y_i, \dots, x_n)$

rispetto la somma nella colonna i -esima

$$\begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & x_{1,i} + y_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} + y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & x_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & y_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & y_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix}$$

Analogamente, si ha che

$\alpha \begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & x_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = ?$

$$\begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & \alpha x_{1,i} & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & \alpha x_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = \alpha x_{1,1} \begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & \alpha x_{2,i} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & \alpha x_{n,i} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots + \\ + (-1)^{i+1} \alpha x_{1,i} \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i-1} & x_{2,i+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i-1} & x_{n,i+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots + \\ (-1)^{n+1} \alpha x_{1,n} \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & \alpha x_{2,i} & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & \alpha x_{n,i} & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix} =$$

$$= \alpha \sum_{j=1}^n x_{1,j} \det M_{1,j}$$

Rimane da verificare che è alternante

$$\begin{aligned}
 & \begin{vmatrix} x_{1,1} & \dots & y_1 & \dots & y_1 & \dots & x_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & y_n & \dots & y_n & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = x_{1,1} \begin{vmatrix} x_{2,2} & \dots & y_2 & \dots & y_2 & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,2} & \dots & y_n & \dots & y_n & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots + \\
 & \quad \quad \quad \uparrow \text{ i-esima} \quad \quad \quad \uparrow \text{ j-esima} \\
 & (-1)^{i+1} y_1 \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i-1} & x_{2,i+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i-1} & x_{n,i+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots + \\
 & (-1)^{j+1} y_1 \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,j-1} & x_{2,j+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,j-1} & x_{n,j+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} + \dots + \\
 & (-1)^{n+1} x_{1,n} \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & y_2 & \dots & y_2 & \dots & x_{2,n-1} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & y_n & \dots & y_n & \dots & x_{n,n-1} \end{vmatrix} \cdot
 \end{aligned}$$

per ipotesi induttiva
(n-1) x (n-1) e ha 2 col. uguali
idem

Ricordando che, in base all'ipotesi induttiva, gli addendi che compaiono a destra del segno di uguale sono funzioni multilineari alternanti delle colonne, si ha che tutti gli addendi sono certamente nulli, a eccezione di

$$(-1)^{i+1} y_1 \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i-1} & x_{2,i+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i-1} & x_{n,i+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} \text{ e } (-1)^{j+1} y_1 \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,j-1} & x_{2,j+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,j-1} & x_{n,j+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix}$$

D'altra parte le due funzioni qui scritte hanno gli stessi argomenti, a eccezione dell'ordine, perché la $(j-1)$ -esima colonna della prima coincide con la $(i-1)$ -esima della seconda e le altre colonne sono spostate di conseguenza. Quindi, sempre per l'ipotesi induttiva, si ha

$$\begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,i-1} & x_{2,i+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,i-1} & x_{n,i+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix} = (-1)^{j-i-1} \begin{vmatrix} x_{2,1} & \dots & x_{2,j-1} & x_{2,j+1} & \dots & x_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n,1} & \dots & x_{n,j-1} & x_{n,j+1} & \dots & x_{n,n} \end{vmatrix}$$

e quindi, due addendi rimanenti sono opposti. Abbiamo così verificato che l'applicazione definita in (4.2.3) è multilineare alternante. Infine è immediato dedurre dall'ipotesi induttiva che

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1;$$

e ciò conclude la verifica. □

§ Sui luoghi con cofattori alieni

$$\det A = \sum_{j=1}^m (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$$

sviluppo di Laplace risp. alla riga i.

$$\otimes \sum_{j=1}^m (-1)^{i+j} a_{kj} \det(A_{ij})$$

ossia ho a_{kj} al posto di a_{ij}

$k=i$ è lo sviluppo sopra = vale $\det A$.

se $k \neq i$ \otimes è lo sviluppo di Laplace della matrice B costruita sostituendo alla riga i -esima di A la riga k -esima di A

Dunque le righe di B sono uguali a quelle di A e per la k -esima e anche B ha 2 righe =

$$\Rightarrow \det B = 0 \Rightarrow \otimes = 0$$

Riassumendo:
$$\sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{kj} \det(A_{ij}) = \delta_{ki} \det A$$

Matrice dei complementi algebrici.

Sia $A = (a_{ij}) \in M_n(K)$

$A^c = (a_{ij}^c)$

$$a_{ij}^c := (-1)^{i+j} \det(A_{ji})$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$A^c = \begin{pmatrix} +d & -b \\ -c & +a \end{pmatrix}$$

Attenzione allo scambio

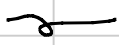
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^c = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ -3 & -2 & 6 \end{pmatrix}$$

$$a_{11}^c = (-1)^2 \det \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$a_{12}^c = (-1)^{1+2} \det \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -1$$

$$a_{32}^c = (-1) \det(A_{23}) = - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2$$



$$\det \begin{pmatrix} 1 & 6 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

operaz. triangol sup.

sviluppo con Laplace sopra alla 4^a colonna

$$= +4 \begin{vmatrix} 1 & 6 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & 6 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ -1 & -2 & 0 \end{vmatrix} \quad \mathbb{I}_2 - 2\mathbb{I}_1$$

Laplace 3^a colonna

$$4 \cdot 1 \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & -2 \end{vmatrix} = 4(-24-1) = -100$$

Lezione 31. Minori e rango.

072321

Note Title

Sia $A = (a_{ij}) \in M_n(K)$

Sviluppi con i cofattori
alberi

$$\sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{kj} \det(A_{ij}) = \delta_{ki} \det A$$

$$\sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ik} \det(A_{ij}) = \delta_{kj} \det A$$

Matrice dei complementi algebrici.

$$A^c = (a_{ij}^c) \quad a_{ij}^c := (-1)^{i+j} \det(A_{ji})$$

↑
sottomatrice di A
ottenuta cancellando
riga j e colonna i

Lemma Sia $A \in M_n(K)$. Allora $AA^c = A^cA = \det(A) 1_n = \begin{pmatrix} \det A & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \det A \end{pmatrix}$
(in particolare se $\det A = 0$, $AA^c = A^cA = 0_{n \times n}$)

Dim. • $AA^c = (c_{ij}) \quad c_{ij} = (\text{riga } i \text{ di } A) \cdot (\text{colonna } j \text{ di } A^c)$
 $= (a_{i1}, \dots, a_{in}) \cdot \begin{pmatrix} a_{1j}^c \\ \vdots \\ a_{nj}^c \end{pmatrix} =$

$$= \sum_{k=1}^n a_{ik} a_{kj}^c = \sum_{k=1}^n a_{ik} (-1)^{k+j} \det(A_{jk})$$

$$= \sum_{k=1}^n (-1)^{k+j} a_{ik} \det(A_{jk}) = \delta_{ij} \det A$$

Donque $AA^c = \det A 1_n$

• Analogamente si dimostra $A^cA = \det A 1_n$ (esercizio)

□

Del lemma segue che se A è invertibile ossia se $\det A \neq 0$

$$\frac{AA^c}{\det A} = 1_n \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^c$$

← Complicato e rischioso!
mai usato per calcolare

A^{-1} se $n > 2$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

↑
inverte i cui

Ritorno la
formula nota!

Se A è invertibile $\Rightarrow A^c$ è invertibile

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^c \quad |A^{-1}| = \left| \frac{1}{\det A} A^c \right| = \frac{1}{(\det A)^n} |A^c|$$

$$|A^{-1}| = \frac{1}{|A|} = \frac{1}{\det A} \Rightarrow \det A^c = \frac{(\det A)^n}{\det A} = (\det A)^{n-1}$$

Se $\text{rg } A = n \Rightarrow \text{rg } A^c = n \quad \text{e} \quad \det A^c = (\det A)^{n-1}$

Se $\text{rg } A < n \Rightarrow \det A = 0 \Rightarrow A \cdot A^c = O_{n \times n}$

$\text{rg } A^c = ?$ (in sospeso)

§ Minori di una matrice.

Def Sia $A \in M_{n,m}(K)$. Un minore di ordine r di A è il determinante di una sottomatrice quadrata di A di ordine r ossia di una sottomatrice ottenuta cancellando $n-r$ righe e $m-r$ colonne.

Es $A = \begin{pmatrix} \boxed{1} & \boxed{2} & \boxed{3} \\ \boxed{4} & \boxed{5} & \boxed{6} \end{pmatrix}$

6 minori di ordine 1
3 minori di ordine 2

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}, \det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}, \det \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$$

" -3 " -6 " -3

Osservazione Sia $A \in M_{m,n}(K)$. Allora

$$\begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix}$$

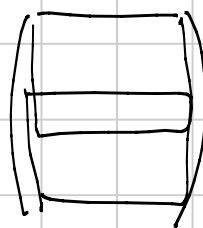
• $m \cdot n$ minori di ordine 1

• $\binom{m}{2} \binom{n}{2}$ minori di ordine 2

Il massimo ordine di un minore è il minimo tra m e n



se $m \leq n$
avremo $\binom{n}{m}$ minori di ordine m



$m \geq n$
avremo $\binom{m}{n}$ minori di ordine n .

Sia $A \in M_{m,n}(K)$

Prop a) $\text{rg } A \geq r \iff$ esiste un minore ^{d'A} di ordine $\geq r$ non nullo.

Equivalentemente b) $\text{rg} A = r \Leftrightarrow$ esiste un minore non nullo di A di ordine r
e tutti i minori di ordine $r+1$ ($> r$)
sono nulli
equiv

c) $\text{rg} A < r \Leftrightarrow$ tutti i minori di A di ordine $\geq r$ sono
nulli

Example $A: \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & -3 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{rg} A = 2$

Problemi tecnici. Passare alla pagina successiva.

Exemplo $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & -3 & -4 \end{pmatrix}$ $\text{rg} A = 2$

$\square \rightarrow \det 1 \neq 0$ $\text{rg} A \geq 1$

$\square \rightarrow \det 3 \neq 0$ $\text{rg} A \geq 2$

$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & -3 \end{vmatrix} = 0$ \cdot $\begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -3 & -4 \end{vmatrix} = 0$ $\quad \begin{vmatrix} \quad \quad \quad \end{vmatrix} = 0$ $\quad \begin{vmatrix} \quad \quad \quad \end{vmatrix} = 0$

Dunque $\text{rg} A = 2$

Dim ($\text{rg} A \geq r \Leftrightarrow$]minore non nullo di ordine $\geq r$)

$\text{rg} A \geq r \Leftrightarrow$ esistono $s \geq r$ colonne lin. indipendenti in $A \in M_{m,n}(K)$
($s \leq \min(m,n)$)

\Rightarrow) Considero la sottomatrice di A , sia A' , ottenuta tenendo solo queste s colonne $A' \in M_{m,s}(K)$ $\text{rg} A' = s \Rightarrow$ vuol dire che esistono s righe in A' l. indep.

Sia A'' la sottomatrice di A' ottenuta tenendo queste s righe $A'' \in M_s(K)$ $\text{rg} A'' = s \Rightarrow \det A'' \neq 0$

Quindi A'' , che è una sottomatrice di A , ha $\det \neq 0$ e dunque ho un minore non nullo di A di ordine $s (\geq r)$

\Leftarrow) Se A'' è la sottomatrice quadrata di A di ordine $s \geq r$ con $\det A'' \neq 0 \Rightarrow \text{rg} A'' = s \Rightarrow$ se considero la sottomatrice A' di A ottenuta da A cancellando le colonne che non coinvolgono A''
 $\Rightarrow \text{rg} A' = s \Rightarrow$ in A vi sono s colonne l. indep.
 $\Rightarrow \text{rg} A \geq s \geq r$ □

Torniamo al $\text{rg} A^c$

- n se $\det A \neq 0$ viso
- 1 se $\text{rg} A = n-1$
- 0 se $\text{rg} A < n-1$

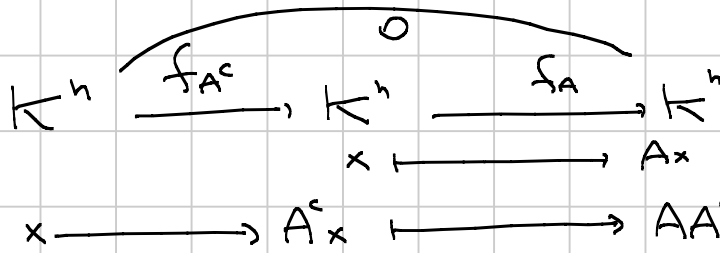
$A \in M_n(K)$

$$a_{ij}^c = (-1)^{i+j} \det(A_{ji})$$

- Se $\text{rg} A < n-1$ vuol dire che i minori di A di ordine $n-1$ sono tutti 0; dunque $\det A_{ji} = 0 \Rightarrow a_{ij}^c = 0 \forall i, j$
 $\Rightarrow A^c = 0$ è la matrice nulla che ha rango 0

Suppongo $\text{rg} A = n-1$. $f_A: K^n \rightarrow K^n$ $\text{rg} f_A = n-1$
 $\dim \text{Im} f_A$

$$\Rightarrow \dim \ker f = n - (n-1) = 1$$



$$\Rightarrow \text{Im} f_{A^c} \cong \ker f_A \begin{cases} \dim \text{Im} f_{A^c} = 0 & \text{ossia } \text{Im} f_{A^c} = 0 \text{ ossia } A^c = 0 \\ \dim \text{Im} f_{A^c} = 1 & \Rightarrow \text{rg} f_{A^c} = \text{rg} A^c = 1 \end{cases}$$

Il primo caso si presenta quando $\text{rg} A < n-1$

Il secondo caso si presenta quando $\text{rg} A = n-1$

Inferi: nel secondo caso esiste una ^{quadrata} automorfica di ordine $n-1$ con determinante $\neq 0 \Rightarrow A^c \neq 0$

§ Principio dei minori relativi

Sia $A \in M_{m,n}(K)$. Se A ha rango r e tutti i minori di ordine $r+1$ sono nulli e ce ve' uno di ordine r non nullo.

$$\begin{pmatrix} \boxed{1 \ 2 \ 3} & 4 \\ \boxed{0 \ 1 \ 0} & 1 \\ \boxed{-1 \ -2 \ -3} & -4 \end{pmatrix}$$

4 ^{di minori} $\det \sqrt{3 \times 3}$ da controllare sono 0 (Troggi!)

$$\begin{array}{ccc}
 1 \ 2 \ 3 & 1 \ 2 \ 4 \\
 0 \ 1 \ 0 & 0 \ 1 \ 1 \\
 -1 \ -2 \ -3 & -1 \ -2 \ -4
 \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} \boxed{1 \ 2 \ 3} & 4 \\ \boxed{0 \ 1 \ 0} & 1 \\ \boxed{-1 \ -2 \ -3} & -4 \end{pmatrix}$$

Esempio $W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \subseteq \mathbb{R}^4$

$$\text{rg} \begin{pmatrix} x_1 & 1 & 1 \\ x_2 & -1 & 0 \\ x_3 & 0 & 0 \\ x_4 & 1 & -1 \end{pmatrix} = 2$$

anche 2 righe o questo stesso risultato

Individuo sottomatrici 2x2 di det. $\neq 0$

$\det \begin{pmatrix} x_1 & 1 & 1 \\ x_2 & -1 & 0 \\ x_3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$

$x_3 = 0$

$\det \begin{pmatrix} x_1 & 1 & 1 \\ x_2 & -1 & 0 \\ x_4 & 1 & -1 \end{pmatrix} = 0$

1. $(x_2 + x_4) - (-x_1 - x_2) = 0$

$x_1 + 2x_2 + x_4 = 0$

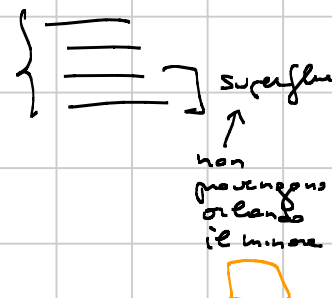
eq. car. di W

$$\begin{cases} x_3 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + x_4 = 0 \end{cases}$$

Controllo! $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ sono soluz. del sistema. ✓

Attenzione: non prendere mai il minore di ordine 2 nullo
ossia sottomatrici 2x2 con det 0.

Senza il PMU avrei dovuto impare e det. = 0



Regole di Cramer

Sia $A \in M_n(K)$ e sia $Ax = b$, $b \in K^n$, sistema quadrato (n incognite n equazioni)

Se $\det A \neq 0$, A è invertibile ~~$A^{-1}Ax = A^{-1}b$~~

la soluz. del sistema è unica ed è $x = A^{-1}b$

Sia $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ l'unica soluzione del sistema sopra. La regola di Cramer dice

che $x_i = \frac{1}{\det A} \det A_i$ dove A_i è la matrice ottenuta da A sostituendo la colonna i-esima con b (colonna di termini noti)

Dimostriamola: So che $x = A^{-1}b = \frac{1}{\det A} A^c b$

$$x_i = \frac{1}{\det A} (\text{riga i-esima di } A^c) \cdot b = \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n a_{ij}^c b_j =$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} \det(A_{ji}) b_j = \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} b_j \det(A_{ji})$$

\uparrow
 matrice
 ottenuta
 cancell.
 riga j
 e colonna i
 di A

lo sviluppo di
 Laplace rispetto
 alla colonna i -esima
 del det della matrice A_i

$$= \frac{\det(A_i)}{\det A}$$

NB è più facile risolverlo con Gauss! $n \geq 2$.

$$f: V \longrightarrow W$$

V dim n e W dim m

$$\begin{array}{l} \mathcal{B} \leftarrow \text{base} \\ \mathcal{B}' \leftarrow \text{base} \end{array} \quad \begin{array}{l} W \\ W' \end{array}$$

$$A = \alpha_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}(f)$$

legame tra queste matrici?

$$B = \alpha_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f)$$

Come posso trovare tutte le matrici t.c. rappresentino f per scelta opportuna di basi su V e W ?

Lezione 32. Autovettori e autovalori

Note Title

§ Forme canoniche di matrici

$f: V \rightarrow W$ appl. lineare

\mathcal{V} base di V , \mathcal{W} base di W fissate

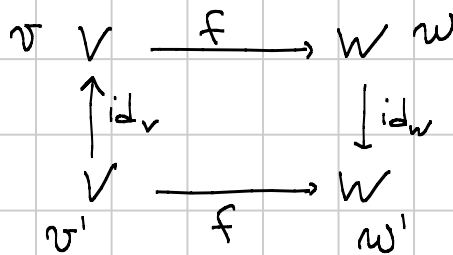
x ha coord
 $K^n \ni x$ risp. a \mathcal{V}

$f(x)$ ha coord
 $y \in K^m$ risp
a \mathcal{W}

$$A = \alpha_{\mathcal{W}\mathcal{V}}(f) \in M_{m,n}(K)$$

$$\boxed{Ax = y}$$

\mathcal{V}' è base di V e \mathcal{W}' è base di W



$$\boxed{B = \alpha_{\mathcal{W}'\mathcal{V}'}(f) \in M_{m,n}(K)}$$

$$\boxed{B = QAP} \quad (*)$$

$$P = \alpha_{\mathcal{V}'\mathcal{V}}(\text{id}_V) \in GL_n(K)$$

$$Q = \alpha_{\mathcal{W}\mathcal{W}'}(\text{id}_W) \in GL_m(K)$$

Def Siano $A, B \in M_{m,n}(K)$. La matrice B si dice equivalente alla matrice A se esistono $P \in GL_n(K)$, $Q \in GL_m(K)$ t.c.

$$B = QAP.$$

Oss. Questa opo è una relaz. di equivalenza.

• riflessiva $A = 1_m A 1_n$ ✓

• simmetrico: $B = QAP \Rightarrow Q^{-1}BP^{-1} = A$

• transitiva: $B = QAP, C = KBH$ $K \in GL_m(K)$
 $H \in GL_n(K)$

$$C = KBH = K(QAP)H = (KQ)A(PH)$$

$\underbrace{\hspace{1cm}}_{GL_m(K)} \quad \underbrace{\hspace{1cm}}_{GL_n(K)}$

Oss. Se $f: V \rightarrow W$ lineare e $A = \alpha_{\mathcal{W}\mathcal{V}}(f)$, $B = \alpha_{\mathcal{W}'\mathcal{V}'}(f)$, allora A e B sono equivalenti (visto in (*) sopra).

Vale anche il viceversa. Se C è equivalente ad A ,

$$C = QAP, \text{ allora } C = \alpha_{\tilde{U}, \tilde{W}}(f)$$

$$\tilde{U} \text{ sarà t.c. } \alpha_{\tilde{U}, \tilde{U}}(\text{id}_V) = P \quad \text{e} \quad \alpha_{\tilde{W}, \tilde{W}}(\text{id}_W) = Q$$

Questo basta perché $\tilde{U} = \{\tilde{u}_1, \tilde{u}_2, \dots, \tilde{u}_n\}$

i \tilde{u}_j hanno come coordinate risp alla base U la j -esima colonna di $P = (p_{ij})$

$$\tilde{u}_j = \sum_{i=1}^n p_{ij} u_i \quad \text{se} \quad U = \{u_1, \dots, u_n\}$$

Analogamente $\alpha_{\tilde{W}, \tilde{W}}(\text{id}_W) = Q^{-1}$. Quindi \tilde{W} è univocam. det.
 e risulta $C = \alpha_{\tilde{U}, \tilde{W}}(f)$. \square

Quando parlo di equivalenza di matrici sto studiando quali matrici rappresentano la stessa app. lineare

Scopo: cercare rappresentandi "belli" in ogni classe di equivalenza.

Esercizio Sia $f: K[x]_{\leq 1} \hookrightarrow K[x]_{\leq 2}$

$$\begin{array}{l} 1 \longmapsto -1+2x \\ x \longmapsto 3x^2-5x \end{array}$$

f. lineare.

Sia $W = \{-1+2x, 3x^2-5x, 1\}$ base del codominio

$$\alpha_{E,W}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbb{1}_2 \quad z = \text{rg} A$$

$$E = \{1, x\} \quad E = \{1, x, x^2\}$$

$$\alpha_{EE}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 2 & -5 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = A$$

$$\text{rg} f = 2 = \text{rg} A = 2$$

Teorema (di classificazione delle matrici e loro di equivalenza)

Due matrici $A, B \in M_{m,n}(K)$ sono equivalenti s e solo s hanno lo stesso rango. In particolare se $\text{rg} A = r$ allora

$$A \text{ è equivalente a } \underbrace{\left(\begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)}_n \Bigg\}^m \mathbb{I}'_r$$

$$\textcircled{NB} \quad r \leq \min(n, m)$$

Dim Iniziamo mostrando che A di rango r è equivalente alla matrice

I'_r

$$f_A: K^n \longrightarrow K^m$$

$$x \longmapsto Ax$$

$$\alpha_{EE}(f_A) = A$$

$$\text{rg} A = r \Leftrightarrow \text{rg} f_A = r \Leftrightarrow \dim \text{Im} f_A = r \Leftrightarrow \dim \text{Ker} f_A = n - r$$

Sia \mathcal{U} una base di K^n ottenuta completando una base di $\text{Ker} f_A$ come segue $\mathcal{U} = \{u_1, \dots, u_r, u_{r+1}, \dots, u_n\}$ con $\{u_{r+1}, \dots, u_n\}$ base di $\text{Ker} f_A$

(se $r=n$, ossia f_A è iniettivo sceglie una base qualsiasi del dominio)

Ricordo: $f_A(u_1), \dots, f_A(u_r)$ sono l. indep. (generano $\text{Im} f_A$)

Sia $\mathcal{W} = \{f_A(u_1), \dots, f_A(u_r), w_{r+1}, \dots, w_m\}$ (se f_A è suriettiva non serve aggiungere i w_i)

$$\alpha_{\mathcal{W}\mathcal{U}}(f_A) = r \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 1 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & 1 \end{matrix}} & \begin{matrix} \circ \\ \circ \\ \circ \\ \circ \\ \circ \\ \circ \end{matrix} \\ \uparrow & \\ \text{cod. di } f_A & \\ \text{risp. } \mathcal{U} & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boxed{1 \dots 1} & \circ \\ \circ & \circ \end{pmatrix} =: I'_r$$

↑
notazione non standard

Quindi se A ha rango $r \Rightarrow A$ è eq. a I'_r

se B è un'altra matrice di rango r , B è eq. I'_r
(eq. di eq.)
 $\Rightarrow A$ è equivalente a B .

Viceversa. Siano A e B equivalenti: $B = QAP$.

$\Rightarrow A$ e B hanno lo stesso rango perché rappresentano lo stesso spz. lineari risp. a basi diverse e il rg è la dim dell'img

Dalle dimostz. sopra vediamo che ogni classe di equivalenza delle matrici $M_{m,n}(K)$ ha un rappresentante "bello" che è $\begin{pmatrix} 1_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Osservazione Si poteva ottenere lo stesso risultato anche usando l'algor. di Gauss.

Se A ha rango r con operazioni elementari sulle righe

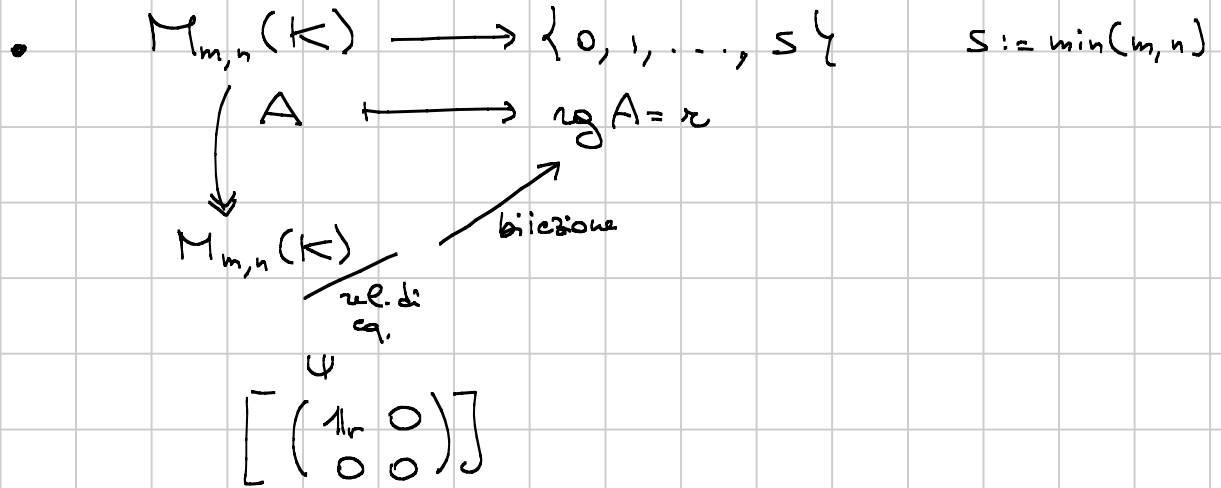
$$\begin{matrix} \overbrace{E_5 \dots E_2 E_1}^{\text{matr. el}} \cdot A = \begin{pmatrix} \times & \times & \times & \times & \times & \times \\ 0 & \times & \times & \times & \times & \times \\ \vdots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

avrò r pivot e sopra e sotto i pivot 0 (forma zidotta)

$$QAE'E' \dots = \left(\begin{array}{c|c} I_r & * \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right) \quad \text{con vet. operaz. di sulle colonne a uno e le altre} \\ \text{forma } \left(\begin{array}{c|c} I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$QAP = I_r$$

Osservazione: • Sia $O \in M_{m,n}(K)$ ha rango 0, $\mathbb{1}_0$ non c'è
 $QOP = O$. La classe di eq. di O contiene solo O



• se $m = n$ tutte le matrici invertibili sono equivalenti:

$$A \text{ è invertibile} \iff \text{rg } A = n$$

NB Nella definizione sopra sono ammesse cambi di base sia nel dominio sia nel codominio.

• Cosa succede se tengo bloccata la base nel dominio e cambio solo quella nel codominio? $A \sim Q A \mathbb{1}_n$

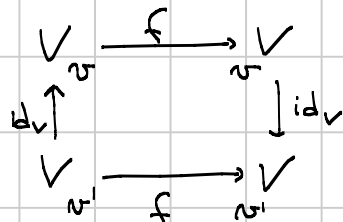
• Analogamente bloccando la base nel codominio e cambiando quella del dominio

$$A \sim \mathbb{1}_m A P$$

Consideriamo ora endomorfismi: $f: V \longrightarrow V$ e supponiamo di fissare la stessa base nel dominio e nel codominio

$$A = \alpha_{vv}(f)$$

$$B = \alpha_{v'v'}(f)$$



$$B = \alpha_{v'v'}(\text{id}_v) \cdot A \cdot \alpha_{vv'}(\text{id}_v)$$

Due matrici A, B che rappresentano lo stesso endomorfismo rispetto ad opportune basi (stesso nel dominio e nel codominio) sono legate da

$$\boxed{B = P^{-1}AP} \quad (**)$$

Def Sono A, B matrici in $M_n(K)$. Si dice che B è simile ad A se esiste una $P \in GL_n(K)$ t.c. $B = P^{-1}AP$

Si verifica che è una rel. di equivalenza.

• rifl. $P = 1_n$

• simmetrica $B = P^{-1}AP \Rightarrow PBP^{-1} = A$

• transitiva se $B = P^{-1}AP, C = Q^{-1}BQ$ allora

$$C = Q^{-1}P^{-1}APQ = (PQ)^{-1}A(PQ) \quad \checkmark$$

Non è facile classificare le matrici $M_n(K)$ a meno di similitudine

Osservazione. Se A, B in $M_n(K)$ sono simili allora sono equivalenti

$$B = \underbrace{P^{-1}}_Q A P. \text{ Non vale viceversa!}$$

- La matrice 1_n è simile solo a se stessa (ma equivalente a tutte le matrici invertibili)

Inferi, $P^{-1}1_n P = B \Rightarrow P^{-1}P = B \Rightarrow 1_n = B$

- La matrice $0 \in M_n(K)$ è simile solo a se stessa.

- Ogni matrice scalare è simile solo a se stessa $\begin{pmatrix} \lambda & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix}$

$$P^{-1}(\lambda 1_n)P = \lambda 1_n$$

Esmpi di matrici ^{intermedie} qualche

• matrici diagonali $D = \begin{pmatrix} d_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & d_n \end{pmatrix}$

Sia $f: V \rightarrow V$ endomorf con $d_{\text{nov}}(f) = D$

con $\mathcal{V} = \{v_1, \dots, v_n\}$

$f(v_1)$ è il vettore che ha coord. $\begin{pmatrix} d_1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ risp. a \mathcal{V}
 \parallel
 $d_1 v_1$

$$f(v_j) = d_j v_j$$

• matrici triangolari superiori $T = \begin{pmatrix} d_1 & & * \\ & d_2 & \\ & & \ddots \\ & & & d_n \end{pmatrix} = (t_{ij})$

$$f: V \longrightarrow V$$

$$d_{\text{sup}}(f) = T \quad \mathcal{V} = \{v_1, v_2, \dots\}$$

$$f(v_1) \text{ ha coord. } \begin{pmatrix} d_1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad f(v_1) = d_1 v_1 \quad d_1 = t_{11}$$

$$f(v_2) \text{ ha coord. } \begin{pmatrix} t_{12} \\ t_{22} \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad f(v_2) = t_{12} v_1 + t_{22} v_2 \in \langle v_1, v_2 \rangle$$

$$f\langle v_1 \rangle \subseteq \langle v_1 \rangle \quad (\text{NB } \neq \text{ se } d_1 = 0)$$

$$f\langle v_1, v_2 \rangle \subseteq \langle v_1, v_2 \rangle$$

$$f\langle v_1, \dots, v_s \rangle \subseteq \langle v_1, \dots, v_s \rangle$$

f rispetta la bandiera di sottospazi $\langle v_1 \rangle \subseteq \langle v_1, v_2 \rangle \subseteq \langle v_1, v_2, v_3 \rangle \subseteq \dots$

Def a) Una matrice $A \in M_n(K)$ si dice diagonalizzabile (triangolizzabile) se esiste $H \in GL_n(K)$ t.c. $H^{-1}AH$ è diagonale (triangolare superiore)

b) Un endomorfismo $f: V \longrightarrow V$ si dice diagonalizzabile (triangolizzabile) se esiste una base \mathcal{V} di V t.c. $d_{\text{sup}}(f)$ è diagonale (triangolare sup)

Lavoro: Capire quando A (resp. f) è diagonalizz. o triangolizzabile.

NB diagonalizzabile \implies triangolizzabile.

Def Sia $f: V \longrightarrow V$ un endomorfismo.

• Un vettore $v \neq 0 \in V$ si dice AUTOVETTORE ^{per f} se esiste un $\lambda \in K$ t.c. $f(v) = \lambda v$.

• Uno scalare $\lambda \in K$ si dice AUTOVALORE per f se esiste un

$$\alpha v \in V \quad \text{t.c.} \quad f(v) = \lambda v$$

(buonamente si dice che αv è autovettore di autovale λ per f)

Sia $\lambda \in K$ autovale per f .

$$V_\lambda(f) = V_\lambda = \left\{ v \in V \text{ t.c. } f(v) = \lambda v \right\} = \{0, v\} \left\{ \begin{array}{l} \text{autovettori di autov.} \\ \lambda \text{ per } f \end{array} \right\}$$

Autospazio di autovale λ per f .

$$V_\lambda(f) \leq V \quad \underline{\text{Dim}}: \text{ Siano } v, v' \in V_\lambda \quad \alpha, \alpha' \in K.$$

$$f(\alpha v + \alpha' v') = \alpha f(v) + \alpha' f(v') = \alpha \lambda v + \alpha' \lambda v' = \lambda(\alpha v + \alpha' v')$$

$$\Rightarrow \alpha v + \alpha' v' \in V_\lambda$$

Spettro di $f = \{ \text{insieme degli autovalori per } f \} \quad (\text{può essere } \emptyset)$

→

Lezione 33. Polinomio caratteristico. 617291

Note Title

Sia $A \in M_n(K)$. Se esistono $\lambda \in K$ e un $x \in K^n$ t.c.

$Ax = \lambda x$ allora λ si dice autovalore di A e x si dice autovettore di A relativi all'autovalore λ .

$V_\lambda(A) = \{x \in K^n \text{ t.c. } Ax = \lambda x\} = \{\text{autovettori di autoval. } \lambda\}$
 è sottospazio vett. di K^n detto autospazio

(sono le nozioni analoghe a quelle viste per gli endomorfismi $f: V \rightarrow V$)

Spettro di $A = \{\text{autovalori di } A \text{ in } K\}$

Osservo: Se A è diagonale $\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$ lo spettro è dato dagli elementi $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ (event. con ripetizioni)

• Se $A = I_n$ spettro = $\{1\}$

$$V_\lambda(A) = K^n$$

• Se $A = O_n$ $V_0(A) = K^n$

• Se λ è un autovalore di A (imp. di $\varphi: V \rightarrow V$)

$$V_\lambda(A) = \{x \in K^n \text{ t.c. } Ax = \lambda x\}$$

$$V_\lambda(\varphi) = \{v \in V \text{ t.c. } \varphi(v) = \lambda v\} \leftarrow V_\lambda(\varphi) \text{ è il più grande sottospazio di } V \text{ sul quale } \varphi \text{ si comporta come l'identità}$$

• Se 0 è autovalore di A (imp. di $\varphi: V \rightarrow V$)

$$V_0(A) = \{x \in K^n \text{ t.c. } Ax = \overset{0}{\cancel{\lambda}} x\} = \text{Sol}(Ax=0)$$

$$V_0(\varphi) = \{v \in V \text{ t.c. } \varphi(v) = \overset{0}{\cancel{\lambda}} v\} = \text{Ker } \varphi$$

In conclusione $0 \in K$ è autovalore di $\varphi \iff \text{Ker } \varphi \neq \{0\} \iff \varphi$ non è iniettivo

Lemma (criterio banale) Un endomorf. $\varphi: V \rightarrow V$ è diagonalizzabile

\iff esiste una base di V formata da autovettori per φ .

Dim \Leftarrow Se esiste $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ base di V formata da autovettori per φ

$$d_{\text{Mat}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & & 0 \\ 0 & \lambda_2 & & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & & \lambda_n \end{pmatrix} \text{ è diagonale}$$

$$\left(\varphi(v_1) = \lambda_1 v_1, \dots, \varphi(v_j) = \lambda_j v_j, \dots, \varphi(v_n) = \lambda_n v_n \right)$$

duque φ è diagonalizzabile.

\Rightarrow) Sia φ diagonalizzabile ossia sia $N = \{v_1, \dots, v_n\}$ base t.c.

$$D_{N,N}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \text{ allora } \varphi(v_j) = \lambda_j v_j$$

e dunque essendo $v_j \neq 0$ è un autovettore di autovaleur λ_j
e quindi N è formata da autovettori. \square

(nel caso delle matrici: A è diagonalizz. \Leftrightarrow esiste base di K^n formata da autovettori per A)

" idea Siano $\lambda_1, \dots, \lambda_s$ autovaleur di $\varphi: V \rightarrow V$

$$V_{\lambda_i} := V_{\lambda_i}(\varphi), \quad V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_s} \subseteq V$$

① \oplus $\underbrace{\hspace{10em}}$ base data da autovettori.

② sotto quali condizioni $\subseteq = = ?$

Se vale = l'unione di basi di V_{λ_i} dà una base di V formata da autovettori per φ . $\Rightarrow \varphi$ sarà diagonalizz.

(NB) Se φ non ha autovaleur (in K) non c'è speranza di diagonalizz. zae. Ad es. $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ con $\theta \notin k\pi$ non vi sono autovaleur reali

• $A = \begin{pmatrix} 1 & \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ abbiamo autovaleur reali, $\lambda = 1$,
 $V_1 = \langle e_1 \rangle \neq \mathbb{R}^2$

Lemma Autovettori relativi ad autovaleur distinti sono linearmente indipendenti.

Dim Se $\varphi: V \rightarrow V$ endom, siano $\lambda \neq \mu$ autovaleur per φ
e siano $\begin{matrix} v \\ \neq \\ 0 \end{matrix} \in V_\lambda$ e $\begin{matrix} v' \\ \neq \\ 0 \end{matrix} \in V_\mu$.

$$(I) \quad 0_v = a v + b v' \quad \text{con } a, b \in K$$

$$0_v = \varphi(0_v) = a \varphi(v) + b \varphi(v') = a \lambda v + b \mu v' \quad (II)$$

$$(II) - \lambda(I) \Rightarrow 0_v = \cancel{a \lambda v} + b \mu v' - \cancel{a \lambda v} - \lambda b v'$$

$$0_v = b(\mu - \lambda) \begin{matrix} v' \\ \neq \\ 0 \end{matrix} \Rightarrow \boxed{b=0}$$

Tanto in (I) $\sum_{i=1}^k v_i = 0_V \Rightarrow \boxed{a=0}$. Dunque v e v_i sono l. ind. □

Conseguenza: Se $\lambda \neq \mu$ sono autovalori di φ , $V_\lambda \oplus V_\mu$
(esercizio: $V_\lambda \cap V_\mu = \{0\}$)

Lemma Siano d_1, \dots, d_k autovalori distinti per $\varphi: V \rightarrow V$

Allora $V_{d_1} \oplus V_{d_2} \oplus V_{d_3} \oplus \dots \oplus V_{d_k} \subseteq V$.

Dim Ricorda che $V_{d_1} + \dots + V_{d_k}$ è diretta se e solo se
ogni vettore $v \in \sum_{i=1}^k V_{d_i}$ si scrive in modo unico come $v = \sum_{i=1}^k v_i$
con $v_i \in V_{d_i}$.

se e solo se $(v_1 + v_2 + \dots + v_k = 0_V$ con $v_i \in V_{d_i}$ e e solo se
 $v_i = 0_V \forall i$)

Sono allora v_i autovettori di autovalore d_i , $1 \leq i \leq k$

e supponiamo $v_1 + \dots + v_k = 0_V$ (I)

$$\varphi(v_1 + \dots + v_k) = \varphi(0_V) = 0_V$$

$$d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_k v_k = 0_V \quad \text{(II)}$$

$$\text{(II)} - d_k \text{(I)} \quad (d_1 - d_k)v_1 + (d_2 - d_k)v_2 + \dots + (d_{k-1} - d_k)v_{k-1} = 0$$

Per induzione si conclude ($k=2$ noto dal caso precedente)

$$\underbrace{(d_1 - d_k)}_{\neq 0} v_1 = 0 \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \underbrace{(d_{k-1} - d_k)}_{\neq 0} v_{k-1} = 0$$

$$\Rightarrow v_1 = 0_V = \dots = v_{k-1} \quad \text{In (I) rimane } \boxed{v_k = 0_V}$$

Lemma (criterio banale) φ è diagonalizzabile $\Leftrightarrow V = \bigoplus_{i=1}^k V_{d_i}(\varphi)$

con d_1, \dots, d_k autovalori di V

Dim $V \supseteq \bigoplus V_{d_i}(\varphi)$. Dim che certe base di V formata da
autovettori è equivalente a dire che $C^{-1} \varphi C =$

Conseguenza Se $\varphi: V \rightarrow V$ endomorfismo con $\dim V = n$ ha
 n autovalori distinti allora φ è diagonalizzabile

Dim Siano d_1, \dots, d_n autovalori

$$V_{d_1} \oplus V_{d_2} \oplus \dots \oplus V_{d_n} \subseteq V$$

$$\dim V_{\lambda_i} \geq 1 \quad \dim \bigoplus V_{\lambda_i} \geq n \quad \text{ma } \bigoplus V_{\lambda_i} \subseteq V \rightarrow \dim \bigoplus V_{\lambda_i} = n \\ \Rightarrow \bigoplus V_{\lambda_i} = V \quad \square$$

Esempio $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ A e quindi $f_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ha autovalori 1, 2 distinti (lo vedremo)

$$A e_1 = A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_1 \text{ è autovettore di autovalore } 1$$

$$A \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ è autovettore } \dots \dots \dots 2$$

$\mathcal{V} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ è base di \mathbb{R}^2 formata da autovettori

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} A \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad (\text{verificare!})$$

Osservaz. $\lambda \in K$ è autovalore per $A \iff$ esiste $v \neq 0 \in K^n$ t.c. $Av = \lambda v$

$$\iff \exists_{v \neq 0} v \in K^n \text{ t.c. } Av - \lambda v = 0, \iff \exists_{v \neq 0} v \in K^n \text{ t.c. } \underbrace{(A - \lambda 1_n)}_{\in M_n(K)} v = 0$$

$$\iff \text{rg}(A - \lambda 1_n) < n \iff \det(A - \lambda 1_n) = 0$$

Def Si dice polinomio caratteristico di A il polinomio $\det(x 1_n - A) = p_A(x) \in K[x]$

$$\begin{pmatrix} x & & & 0 \\ & x & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & x \end{pmatrix} - A = \begin{pmatrix} x - a_{11} & -a_{12} & \dots & \\ -a_{21} & x - a_{22} & & \\ \dots & \dots & \dots & \\ & & & x - a_{nn} \end{pmatrix}$$

$p_A(x) = x^n + \dots$ è un polinomio monico di grado n

\textcircled{NB} $\det(A - x 1_n) = (-1)^n \det(x 1_n - A) = (-1)^n p_A(x)$

Lemma Gli autovalori di A sono gli zeri in K del polinomio caratteristico $p_A(x)$

Dim $\lambda \in K$ è autovalore per $A \iff \det(A - \lambda 1_n) = 0 \iff \det(\lambda 1_n - A) = 0 \iff p_A(\lambda) = 0$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$P_A(x) = \det \begin{pmatrix} x-1 & -3 \\ 0 & x-2 \end{pmatrix} = (x-1)(x-2)$$

Gli zc (= gli autovalori)
sono 1, 2.

(NB) Se A è triangolare superiore (o inferiore) gli autovalori sono i termini sulla diagonale. In particolare se sono tutti distinti A sarà diagonalizzabile!

Suggerimento: invece di calcolare $P_A(x)$ è meglio calcolare $(-1)^n P_A(x)$

$$\det(A - xI_n) = \det \begin{pmatrix} a_{11}-x & a_{12} & \dots \\ \vdots & a_{22}-x & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & a_{nn}-x \end{pmatrix}$$

→

Gli autovettori si trovano con:

$$\begin{aligned} \text{Sia } d \in K \text{ autovalore per } A \quad V_d &:= \{ v \in K^n \text{ t.c. } Av = dv \} \\ &= \{ v \in K^n \text{ t.c. } (A - dI_n)v = 0 \} \\ &= \text{Sol. del s.r. } (A - dI_n)\underline{x} = 0 \end{aligned}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$V_1 \quad (A - 1I_2)\underline{x} = 0 \quad \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \text{ sol: } \langle e_1 \rangle$$

$\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

$$V_2 \quad (A - 2I_2)\underline{x} = 0 \quad \left(\begin{array}{cc|c} -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad -x_1 + 3x_2 = 0 \quad \begin{pmatrix} 3a \\ a \end{pmatrix}$$

$$L = \langle \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$$

(NB) $P_A(x)$ è invariante per similitudine.

$$P^{-1}AP = B \quad \text{Mostro che } P_A(x) = P_B(x)$$

$$P_B(x) = \det \begin{pmatrix} xI_n - P^{-1}AP \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & xI_n - P^{-1}AP \end{pmatrix} = \det \left(\underbrace{xI_n}_{\text{purple}} \cdot \underbrace{P^{-1}P}_{\text{purple}} - P^{-1}AP \right) =$$

$$= \det \left(P^{-1}(xI_n)P - P^{-1}AP \right) = \det \left(P^{-1}(xI_n - A)P \right)$$

$$= \underbrace{\det(P^{-1})}_{\substack{\uparrow \\ \cancel{\det P}}} \cdot \det(xI_n - A) \cdot \cancel{\det P} = P_A(x)$$

$$P_\varphi(x) = P_A(x)$$

$$\varphi: V \rightarrow V \text{ endom } A = \alpha_{\mathcal{U}\mathcal{U}}(\varphi)$$

• Osservazione: Sia $A = \alpha_{\mathcal{U}\mathcal{U}}(\varphi)$ $\varphi: V \rightarrow V$ \mathcal{U} base
 $\lambda \in K$ è autovalore di $\varphi \iff \lambda$ è autovalore di A
 $\iff \lambda$ è zero di $P_\varphi(x)$

$v \in V$ è autovettore di $\varphi \iff$ le ~~coordinate~~ coordinate di v rispetto alla base \mathcal{U} è un autovettore di A .

$\lambda \in K$ è autovalore per $\varphi \iff \varphi(v) = \lambda v$ per un $v \neq 0 \in V$

Sono $\begin{matrix} x \in K^n \\ x \in K^n \end{matrix}$ le coordinate di $\varphi(v)$ rispetto a \mathcal{U}
 $v \dots \dots \mathcal{U}$

o che $Ax = \lambda x$
perché $\varphi(v) = \lambda v$

$$P_A(x) = \det(xI_n - A) = \det \begin{pmatrix} x - a_{11} & -a_{12} & \dots & -a_{1n} \\ & x - a_{22} & & \\ & & \ddots & \\ -a_{n1} & & & x - a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= x^n + b_1 x^{n-1} + \dots + b_n$$

$b_n =$ termine noto $= P_A(0) = \det(0I_n - A) = \det(-A) = (-1)^n \det A$

NB $\boxed{b_n = 0 \iff \det A = 0 \iff (0 \text{ è autovalore})}$

$$b_1 = -a_{11} - a_{22} - \dots - a_{nn} = - \underbrace{\sum_{i=1}^n a_{ii}}_{\text{traccia}} = -\text{tr}(A)$$

$\{$ criteri di triangolarizzabilità

Quando data $A \in M_n(K)$ esiste $P \in GL_n(K)$ t.c. $P^{-1}AP = T$ Triang.?

Prop $A \in M_n(K)$ è triangolarizzabile \iff "ha tutti gli autovalori in K " significa

ie $P_A(x)$ ha tutti gli zeri in K

Dim \implies base. Sia $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{pmatrix} =: T \in M_n(K) \implies P_A(x) = P_T(x)$

$$P_T(x) = \det \begin{pmatrix} x-d_1 & & * \\ & x-d_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & x-d_n \end{pmatrix} = (x-d_1) \dots (x-d_n) \quad d_i \in K$$

⇐) Per induzione. Se $n=1$ benedè ogni matrice 1×1 è triangolare.
 Suppongo vero per matrici in $M_{n-1}(K)$

So che $p_A(x)$ ha tutti gli zeri in K . Sia $d_1 \in K$ uno di questi. È un autovalore di A . Sia $\underset{0 \neq 1}{v_1} \in K^n$ un autovettore di autovalore d_1 . Sia $U = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ base di K^n

$$A' = P^{-1} A P = \begin{pmatrix} d_1 & | & b \\ \hline 0 & & \boxed{B} \\ \vdots & & \\ 0 & & \end{pmatrix}_{n-1} \quad P = (v_1, v_2, \dots, v_n)$$

\uparrow autovett. $\underbrace{\hspace{10em}}$ non necess. autovettori

$$P_{A'}(x) = p_{A'}(x) = (x-d_1) \cdot p_B(x)$$

↳ ha tutti gli zeri in K

Dunque $p_B(x)$ ha tutti gli zeri in K
 per ipotesi induttiva B è triangolarizzabile.

∃ $Q \in GL_{n-1}(K)$ t.c. $Q^{-1} B Q = T$ triangolare in $M_{n-1}(K)$

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q^{-1} \end{array} \right) A' \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q \end{array} \right) &= \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q^{-1} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} d_1 & b \\ \hline 0 & B \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q \end{array} \right) = \\ & \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q^{-1} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} d_1 & bQ \\ \hline 0 & BQ \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c|c} d_1 & bQ \\ \hline 0 & Q^{-1} B Q \end{array} \right) \\ & \text{matrice triang. superior.} \rightsquigarrow \left(\begin{array}{c|c} d_1 & bQ \\ \hline 0 & T \end{array} \right) \end{aligned}$$

Conseguenza ogni $A \in M_n(\mathbb{C})$ è triangolarizzabile. □