

# Geometria 1 - mod. A - Lezione 24

Note Title

(Lavoro con spazi vettoriali di dim finita quando uso la dimensione)

## § Dualità

$V, W \subset \mathbb{K}$ -spazi

$$\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, W) = \{ f : V \xrightarrow{\text{lineare}} W \}$$

+  $\overbrace{e}^{\text{puntuali}}$

d.

Sia  $V = \{v_1, \dots, v_n\}$  base di  $V$  e sia  $W = \{w_1, \dots, w_m\}$  base di  $W$

$$f \in \text{Hom}(V, W) \quad f \leftrightarrow \alpha_{vw} (f) = (a_{ij}) = A \in M_{m,n}(\mathbb{K})$$

$$f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$$

Definisco  $f_{ij} : V \xrightarrow{\text{lineare}} W$  come l'esercizio lineare t.c.

$$f_{ij}(v_k) = \sum_{j \in W} \underbrace{a_{kj}}_{\begin{matrix} \neq \\ 0 \end{matrix}} \underbrace{w_i}_{\begin{matrix} \circ & \text{se } j \neq i \\ w_i & \text{se } j = i \end{matrix}}$$

$\text{Ker } f_{ij} = \langle v_k, k \neq j \rangle$

Osserviamo che  $f = \sum_{i,j} a_{ij} f_{ij}$  infatti

$$f(v_e) = \left( \sum_{i,j} a_{ij} f_{ij} \right)(v_e) = \sum_{i,j} a_{ij} \underbrace{f_{ij}(v_e)}_{\begin{matrix} \circ & \text{se } j \neq i \\ w_i & \text{se } j = i \end{matrix}}$$

$$= \sum_{i=1}^m a_{i1} w_i \quad \text{S.}$$

Dunque  $f_{ij}$  generano  $\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, W)$

Sono l. indipendenti?

$$0 = \underbrace{\sum_{i,j} \alpha_{ij} f_{ij}}_{0}$$

$$0_w = 0(v_e) = \sum_{i,j} \alpha_{ij} f_{ij}(v_e) = \sum_{i=1}^m \alpha_{ie} w_i$$

$$\Rightarrow \alpha_{ie} = 0 \quad \forall i \quad \text{in quanto } W \text{ è base}$$

Poiché è vero per ogni  $e \Rightarrow \alpha_{ie} = 0 \quad \forall i, e$

$\Rightarrow f_{ij}$  sono l. ind.

Caso particolare:  $W = \mathbb{K}$

$$V^* := \text{Hom}_K(V, K)$$

è dello spazio duale (di  $V$ )

$\varphi: V \rightarrow K$  lineari dette forme lineari o covettori

$$\circ: V \rightarrow K \quad \text{Ker } \circ = V$$

Osservo:  $\varphi$  forma lineare

è simmetrica ( $\text{Im } \varphi = K$ )

In tal caso  $\dim \text{Ker } \varphi = n-1$  ove  $n = \dim V$

Ipponiamo in  $V$  è un sottospazio di dimensione  $\dim V - 1$

Dunque se  $\varphi \neq 0$  forma d.  $V \Rightarrow \text{Ker } \varphi$  è un iper piano d.  $V$

Sia  $\varphi: V \rightarrow K$  forma,  $\varphi \neq 0$ ,  $\cup = \text{Ker } \varphi = \underbrace{\langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle}_{\text{base di } \cup}$

Concesso:  $\{v_1, \dots, v_{n-1}, v_n\} = \mathcal{B}$  base di  $V$

$$\varphi(v_i) = 0 \quad \text{se } i \leq n-1 \quad \varphi(v_n) = \lambda \neq 0$$

Rispetto a questa base  $\cup$  l'eq.  $x_n = 0$

e quindi  $v \in \cup \Leftrightarrow$  le sue coordinate sono soluz. di  $x_n = 0$ .

Voglio vedere che c'è una applicazione simmetrica

$$\begin{aligned} V^* - \{0\} &\xrightarrow{\Psi} \{\text{ipern. di } V\} \\ \varphi &\longmapsto \text{Ker } \varphi \end{aligned}$$

e due forme  $\varphi \in \varphi'$  danno lo stesso iper piano  $\Leftrightarrow \varphi' = \lambda \varphi \exists \lambda \in K^*$

Mostriamo che  $\varphi(\varphi) = \varphi(\varphi') \Leftrightarrow \text{Ker } \varphi = \text{Ker } \varphi' \Leftrightarrow \varphi' = \lambda \varphi \exists \lambda \in K^*$

$\Leftrightarrow$  banale  $\text{Ker } \varphi' = \{v \in V \mid \varphi'(v) = 0\} = \text{Ker } \varphi$

$\Rightarrow \text{Ker } \varphi = \text{Ker } \varphi' = \cup$  Sia  $v_1, \dots, v_{n-1}$  base di  $\cup$  come sopra

e completo a  $v_1, \dots, v_n$  base d.  $V$  come sopra.

$$\varphi(v_i) = 0 = \varphi'(v_i) \quad \forall i \leq n-1$$

$$\varphi(v_n) \neq 0 \quad \varphi'(v_n) \neq 0$$

$$\varphi'(v_n) = \frac{\varphi'(v_n)}{\varphi(v_n)} \cdot \varphi(v_n)$$

$\varphi' = \lambda \varphi$  e coincidono su una base  
perché

$$\lambda \neq 0$$

NB:  $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  forms non nulls.

$\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  forms non nulls.

Kenya piano in  $\mathbb{R}^3$ : c' do so degli  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$  t.c.

$$\underbrace{a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3}_\text{A} = 0$$

→ equazione del piano  $K_{44}$

$\varphi \rightsquigarrow (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) : i \mapsto \text{numer.}$

$V^* = \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, \mathbb{K})$  è uno spazio vettoriale

Sia  $V = \{v_1, \dots, v_n\}$   $\rightsquigarrow V^* = \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$  base di  $V^*$   
 base di  $V$

$v_i^*$  giocano il ruolo degli fiji di rime. ( $\underset{\text{perché } W = \mathbb{K}}{\cancel{(i,j) \leq 1}}$ )

$$v_i^* (v_x) = \begin{cases} 0 & \text{if } i \neq x \\ 1 & \text{if } i = x \end{cases}$$

Ogni forma  $\psi: V \rightarrow K$  si scrive (in modo unico)

Come  $\varphi = \sum_{i=1}^m a_i \varphi_i^*$  una volta fissato  $V$  basta di  $V$

$$\varphi(\sigma_R) = \left( \sum a_i \sigma_i^* \right)(\sigma_R) = \sum a_i \underbrace{\sigma_i^*(\sigma_R)}_{=1} = a_R \underbrace{\sigma_R^*(\sigma_R)}_{=1}$$

Quindi i coeff  $a_1, \dots, a_n$  sono quelli della matrice

$$\alpha_{\vartheta, \varepsilon}(\varphi) = (\varrho_1, \dots, \varrho_n)$$

In particular  $\dim V^* = \dim V$  Dunque

$\checkmark \equiv \checkmark^*$  ad esempio se:  $\checkmark \rightarrow \begin{matrix} \checkmark \\ \checkmark^* \\ \checkmark^* \end{matrix}$

Se cambio  $\nabla$  cambio ejecución.

Non c'è isomorfismo canonico

Exercício Seja  $\varphi: V \longrightarrow W$  linear. Mostre que

$$\varphi^*: W^* \longrightarrow V^*$$

$$f \longmapsto f \circ \varphi$$

e lineare  
ben definito e

Esercizi su inverse di  $\varphi$  e  $\psi$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{Determinare } B \in M_{2,4}(\mathbb{R}) \text{ t.c. } BA = I_2$$

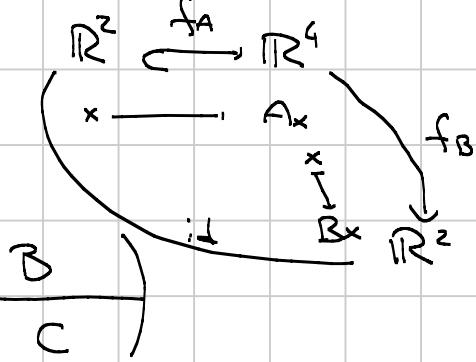
(NB)  $\operatorname{rg} A = 2$  ( $f_A$  è iniettiva)

$$S = A \text{ form} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & B & 0 \\ 0 & 1 & 0 & C \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{II} + \text{I} \\ \text{IV} - \text{II} \end{array} \right.$

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{III} - \text{II} \\ \text{IV} - \text{II}}} \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right)$$



$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{R}_1 \\ \text{R}_2}} \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

$B'$

$$R_1 \cdot A = (0, 0)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$R_2 \cdot A = (0, 0)$$

Dunque se ha una matrice del tipo

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 R_1 + \alpha_2 R_2 \\ \beta_1 R_1 + \beta_2 R_2 \end{pmatrix} \cdot A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

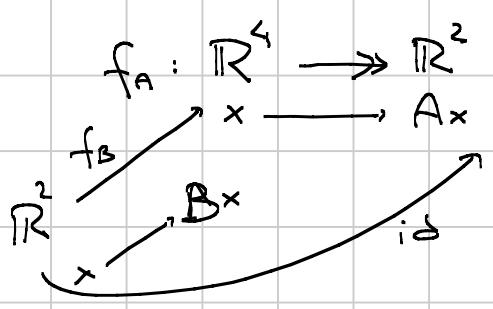
Dunque le matrici  $B$  t.c.  $B \cdot A = I_2$  sono del tipo

$$B' + \left\langle \begin{pmatrix} R_1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} R_2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ R_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ R_2 \end{pmatrix} \right\rangle \subseteq M_{2,4}(\mathbb{R})$$

Soltz particolar

matrici  $B$  t.c.  
 $BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Esercizio Trovare le inverse destre di  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$



$? B \text{ t.c. } AB = 1_2$   
 $\text{rg } A = 2 \Rightarrow f_A \text{ surjet.}$

$$\left( \begin{array}{cccc} 1 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{operaz.}} \left( \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ ? & ? \end{array} \right)$$

Sulle colonne.

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{II}_c - \text{I}_c \\ \text{III}_c + \text{I}_c \\ \text{IV}_c - 3\text{I}_c \end{array} \right.$$

$$\left( \begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{III} - 3\text{II}} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} - \text{I}_c} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$\underbrace{\quad}_{B'}$   $\underbrace{C_1 \ C_2}_{\text{in }} \quad$

Osserviamo che  $\left( \begin{array}{cccc} 1 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{array} \right) B' = \left( \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right)$

$\uparrow$  Soluz. pericolosa

$$\left( \begin{array}{cccc} 1 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{array} \right) C_1 = \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right)$$

$$\cdot C_2 = \left( \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right)$$

$B \text{ t.c. } AB = 1_2 \text{ è del tipo } B' + \alpha_1 \left( \begin{array}{c} C_1 \\ 0 \end{array} \right) + \alpha_2 \left( \begin{array}{c} C_2 \\ 0 \end{array} \right) +$   
 $\left( \begin{array}{c} \in B' + \underbrace{\langle M_1, M_2, M_3, M_4 \rangle}_{\text{AD è t.c.}} \\ \underbrace{\alpha_1 \left( \begin{array}{c} C_1 \\ 0 \end{array} \right) + \alpha_2 \left( \begin{array}{c} C_2 \\ 0 \end{array} \right)}_{M_3} \end{array} \right) + \beta_1 \left( \begin{array}{c} 0 \\ C_1 \end{array} \right) + \beta_2 \left( \begin{array}{c} 0 \\ C_2 \end{array} \right)$   
 $\text{AD} = \left( \begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array} \right).$

Se  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$

$$\left( \begin{array}{c} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{array} \right) \mapsto a_2 - (a_1 + a_3)x + a_1 x^2 - a_3 x^3$$

$$\mathcal{L}(f) = \left( \begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{array} \right) = A$$

coord  $(e_i)$

$$e_1 \mapsto f(e_1) = -x + x^2 ; \quad e_2 \mapsto 1 , \quad e_3 \mapsto -x - x^3$$

S.o  $\mathcal{B} = \left\{ \underbrace{1-x}_{v_1}, \underbrace{1+x^2}_{v_2}, \underbrace{x}_{v_3}, \underbrace{x^3+x^2}_{v_4} \right\}$  base di  $\mathbb{R}[x]_{\leq 3}$   
 Trouve la matrice  $\alpha_{\mathcal{B}}(f) = P\mathcal{B}$

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^3 & \xrightarrow{f} & \mathbb{R}[x]_{\leq 3} \\ \mathcal{E} & \xrightarrow{f} & \mathcal{E} \downarrow id \\ \mathcal{B} & \xrightarrow{f} & \mathcal{B} \end{array} \quad \text{con } P = \alpha_{\mathcal{B}\mathcal{E}}(\text{id})$$

(\*)  $P^{-1} = \alpha_{\mathcal{B}\mathcal{E}}(\text{id})$  facile.  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

~. Gauss.  $(P^{-1})^{-1} = P$

2° metodo: cercare di scrivere direttamente  $f(e_i) = p_{11}v_1 + p_{21}v_2 + \dots + p_{41}v_4$

per i coeff della 1° colonna di  $P$ .